

ΘΑΛΑΣΣΙΑ ΜΗΧΑΝΙΚΗ & ΛΙΜΕΝΙΚΑ ΕΡΓΑ

Σειρά II:

Εισαγωγή στη Γραμμική Θεωρία Κυμάτων

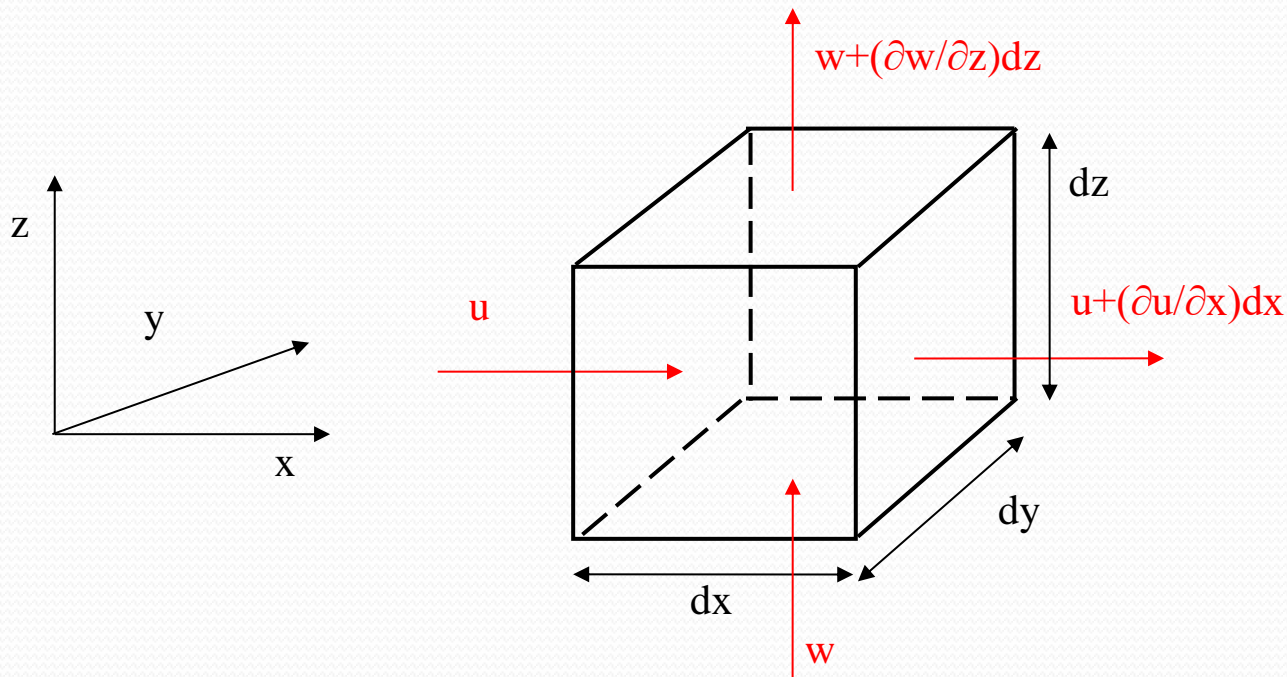
Πανεπιστήμιο Θεσσαλίας - Πολυτεχνική Σχολή
Τμήμα Πολιτικών Μηχανικών
Δρ. Βασιλική Κατσαρδή



Περιεχόμενα

- Εξίσωση Συνέχειας
- Αστρόβιλη Ροή
- Εξισώσεις Κίνησης
- Γραμμική Θεωρία Κυμάτων
- Οριακές Συνθήκες
- Τροχιές Σωματιδίων
- Εξίσωση Διασποράς
- Κατανομή Πίεσης
- Παραδείγματα

Πεδίο ταχύτητας – Όγκος Ελέγχου Καρτεσιανές Συντεταγμένες



1. Εισαγωγή

1.1 Εξίσωση Συνέχειας της Μάζας

Έστω ένα 2D πεδίο ροής

Εισροή μάζας = $(u dy dz + w dx dy) \rho$

Εκροή μάζας = $\left[\left[u + \frac{\partial u}{\partial x} dx \right] dy dz + \left[w + \frac{\partial w}{\partial z} dz \right] dx dy \right] \rho$

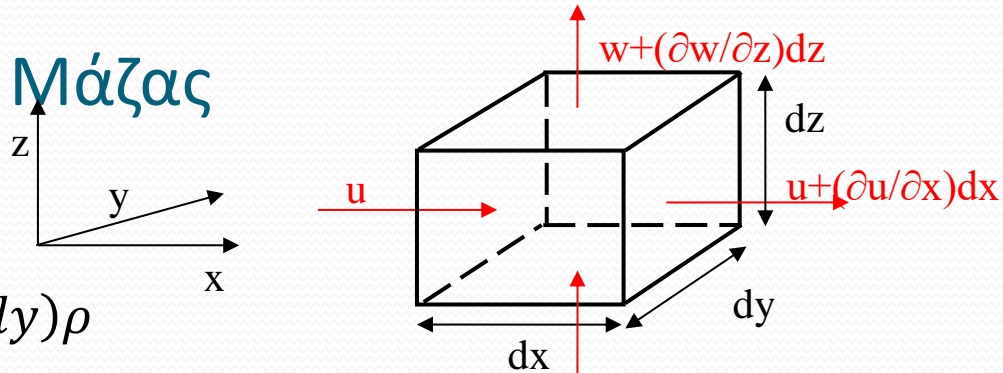
ρ πυκνότητα (Kg/m^3).

Για ασυμπίεστη ροή: Εκροή – Εισροή = 0 \rightarrow

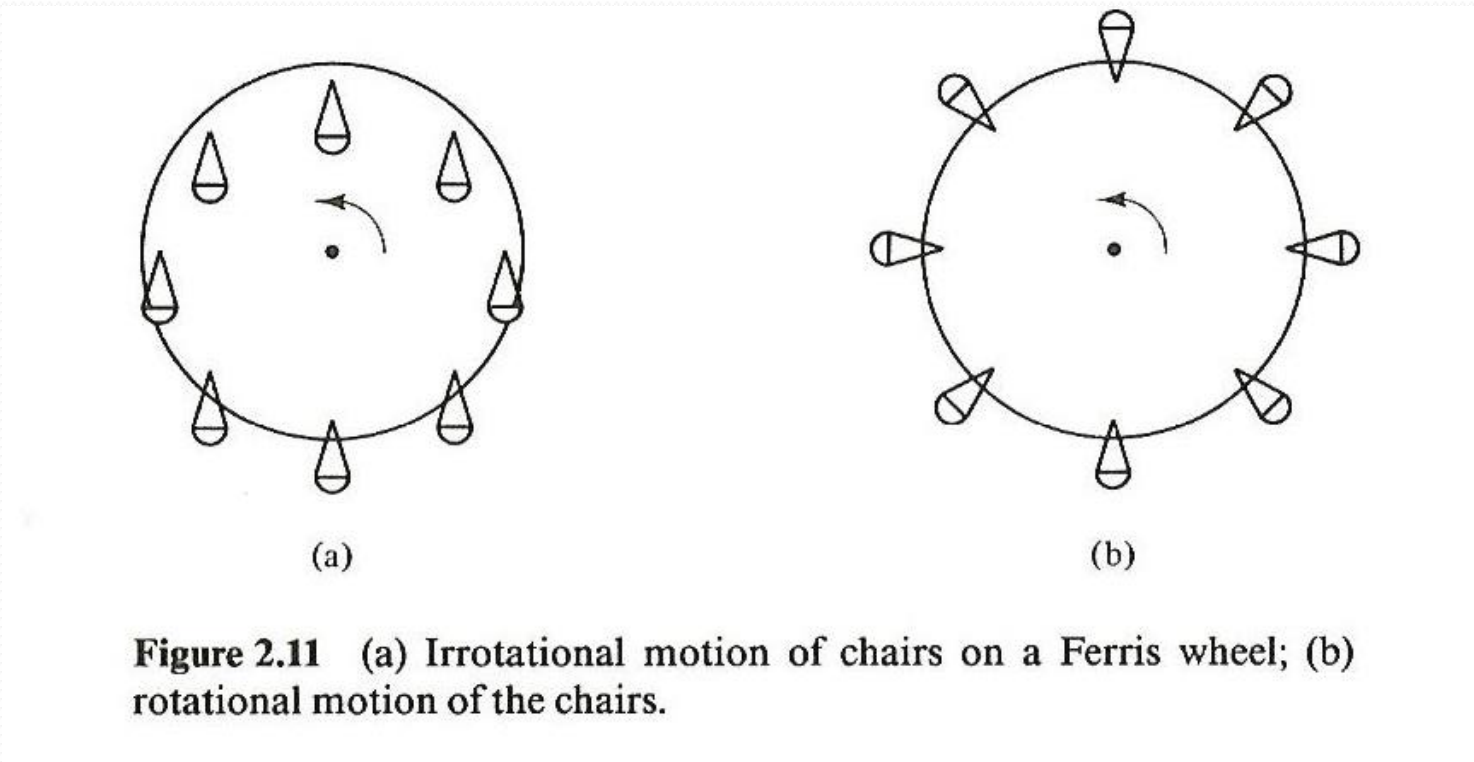
$$\left[u + \frac{\partial u}{\partial x} dx - u \right] dy dz + \left[w + \frac{\partial w}{\partial z} dz - w \right] dx dy = 0 \rightarrow \left[\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} \right] dx dy dz = 0$$

$$\rightarrow \boxed{\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0} \quad (1\alpha) \text{ Εξίσωση συνέχειας της μάζας για 2D πεδίο ροής.}$$

$$\text{Αντίστοιχα για 3D πεδίο ροής: } \boxed{\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0} \quad (1\beta)$$



1.2 Αστρόβιλη Ροή

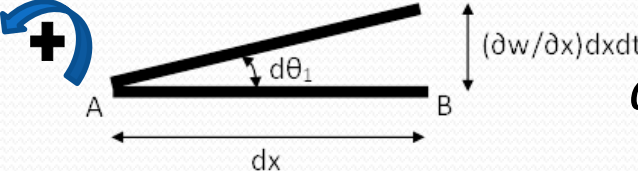


1.2 Αστρόβιλη Ροή

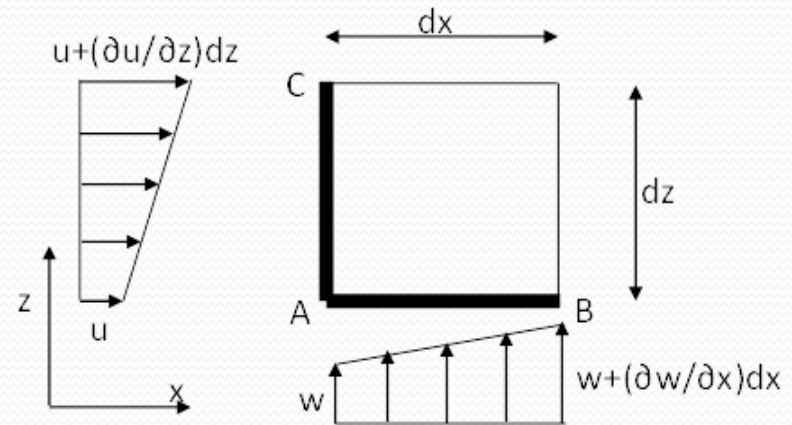
Όταν σε μία ροή έχουμε στροφή των στοιχείων της ροής, τότε λέμε ότι έχουμε στροβιλότητα Ω .

Πάλι σε ένα 2D πεδίο ροής

Μετά από χρόνο δt , η στοιχειώδης γραμμή AB θα έχει στραφεί

κατά μία γωνία $d\theta_1$,  $d\theta_1 = \frac{\frac{\partial w}{\partial x} dx dt}{dx} = \frac{\partial w}{\partial x} dt$

Επομένως η γωνιακή ταχύτητα του AB θα είναι $\frac{d\theta_1}{dt} = \frac{\partial w}{\partial x} [s^{-1}]$



1.2 Αστρόβιλη Ροή - συνέχεια

Παρομοίως η στροφή της στοιχειώδους γραμμής AC μετά από χρόνο δt δίνεται από:

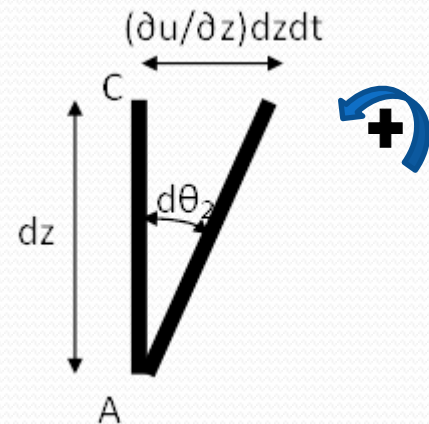
$$-d\theta_2 = \frac{\frac{\partial u}{\partial z} dz dt}{dz} = \frac{\partial u}{\partial z} dt \rightarrow \frac{d\theta_2}{dt} = -\frac{\partial u}{\partial z} [s^{-1}]$$

Η μέση στροβιλότητα (Ω) ορίζεται ως:

$$\text{Άρα: } \Omega = \left(\frac{d\theta_1}{dt} + \frac{d\theta_2}{dt} \right) / 2 \rightarrow \boxed{\Omega = \left(\frac{\partial w}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial z} \right) / 2} \quad [s^{-1}] \quad (1c)$$

Έτσι για **αστρόβιλη ροή** έχουμε μηδενική στροβιλότητα σε κάθε σημείο της ροής

$$\boxed{\frac{\partial w}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial z} = 0} \quad (1d)$$



1.3 Δυναμικό Ροής

Με δεδομένο την αστρόβιλη ροή, $\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial z}$,

ολοκληρώνοντας **ως προς x** έχουμε

$$\int \frac{\partial w}{\partial x} dx = \int \frac{\partial u}{\partial z} dx \quad \text{και άρα} \quad w = \int \frac{\partial u}{\partial z} dx$$

ολοκληρώνοντας **ως προς z** έχουμε

$$\int w dz = \iint \frac{\partial u}{\partial z} dx dz \quad \text{και άρα} \quad \int w dz = \int u dx$$

Θέτοντας το παραπάνω ως μία συνάρτηση φ έχουμε

$$\int w dz = \int u dx = \varphi(x, z, t) \leftarrow \text{Δυναμικό ροής}$$

Έτσι, $\boxed{u = \frac{\partial \varphi}{\partial x}}$ και $\boxed{w = \frac{\partial \varphi}{\partial z}}$ (και $\boxed{v = \frac{\partial \varphi}{\partial y}}$ για 3D ροή) (1e)

Μία συνάρτηση περιγράφει **όλη** τη ροή.

(Άσκηση: Από (1e) να καταλήξουμε στην (1d))

1.3 Δυναμικό Ροής – Εξίσωση Laplace

Από την εξίσωση συνέχειας της μάζας για 3D ροή:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \text{ και με δεδομένα τα } u = \frac{\partial \phi}{\partial x}, w = \frac{\partial \phi}{\partial z} \text{ και } v = \frac{\partial \phi}{\partial y}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \phi}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial \phi}{\partial z} \right) = 0 \text{ άρα } \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = 0 \text{ ή}$$

$$\boxed{\nabla^2 \phi = 0}$$

Συνάρτηση **Laplace** με όρους ϕ

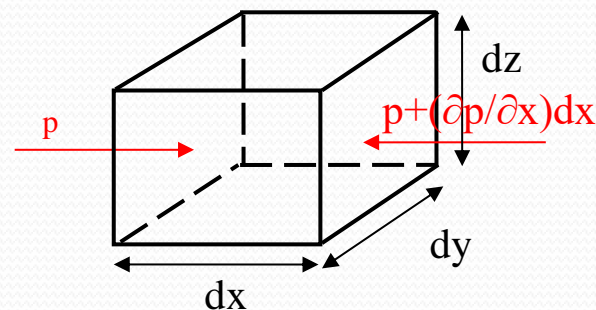
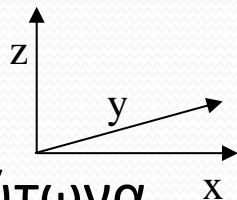
Εύκολη στη λύση του!!!

1.4 Εξισώσεις Κίνησης

Σε ένα 3D πεδίο ροής

Εφαρμόζουμε 2^ο νόμο του Νεύτωνα

Δύναμη = μάζα x επιτάχυνση κατά x.



$$\left\{ - \left[p + \frac{\partial p}{\partial x} dx \right] + p \right\} dydz + X dx dy dz = \rho \alpha_x dx dy dz$$

όπου X η εξωτερική δύναμη ανά μονάδα όγκου ρευστού, και α_x η επιτάχυνση κατά x.

Άρα οι εξισώσεις κίνησης δίνονται από

$$\left. \begin{aligned} \frac{-1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + X &= \alpha_x \\ \frac{-1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + Y &= \alpha_y \end{aligned} \right\} \text{ Όμως } X = Y = 0$$

$$\alpha_x = \frac{du}{dt} = \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial t}$$

$$\frac{-1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + Z = \alpha_z \text{ και } Z = -g \quad \frac{du}{dt} = \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z}$$

1.4 Εξισώσεις Κίνησης – Συνέχεια

Εισάγοντας τα παραπάνω έχουμε τις **Εξισώσεις Euler**

$$\begin{aligned}\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{u\partial u}{\partial x} + \frac{v\partial u}{\partial y} + \frac{w\partial u}{\partial z} &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} \\ \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{u\partial v}{\partial x} + \frac{v\partial v}{\partial y} + \frac{w\partial v}{\partial z} &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} \\ \frac{\partial w}{\partial t} + \frac{u\partial w}{\partial x} + \frac{v\partial w}{\partial y} + \frac{w\partial w}{\partial z} &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} - g\end{aligned}$$

Μη ιδανικά ρευστά $\mu \neq 0$

- Navier – Stokes

$$\begin{aligned}\rho \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} \right) &= -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) + \rho g_x \\ \rho \left(\frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} \right) &= -\frac{\partial p}{\partial y} + \mu \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right) + \rho g_y \\ \rho \left(\frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right) &= -\frac{\partial p}{\partial z} + \mu \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right) + \rho g_z.\end{aligned}$$

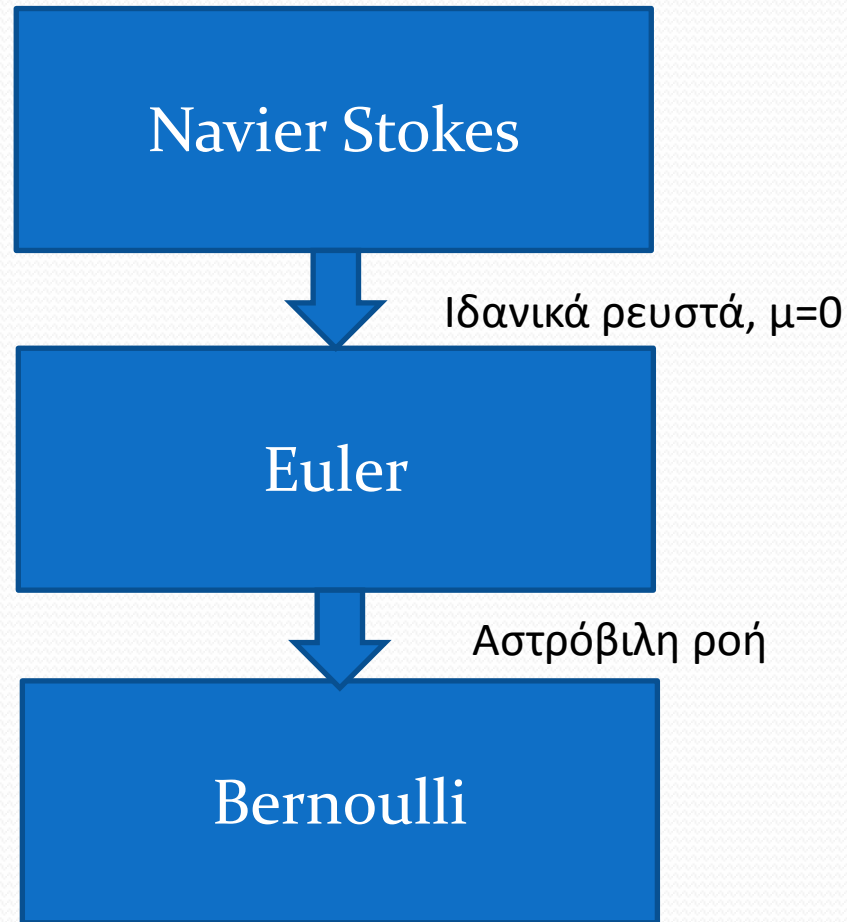
1.4 Εξισώσεις Κίνησης – Συνέχεια

Εισάγοντας την αστρόβιλη ροή για τις 2 διαστάσεις (Να γίνει σαν άσκηση) λαμβάνουμε την **Εξίσωση Bernoulli**

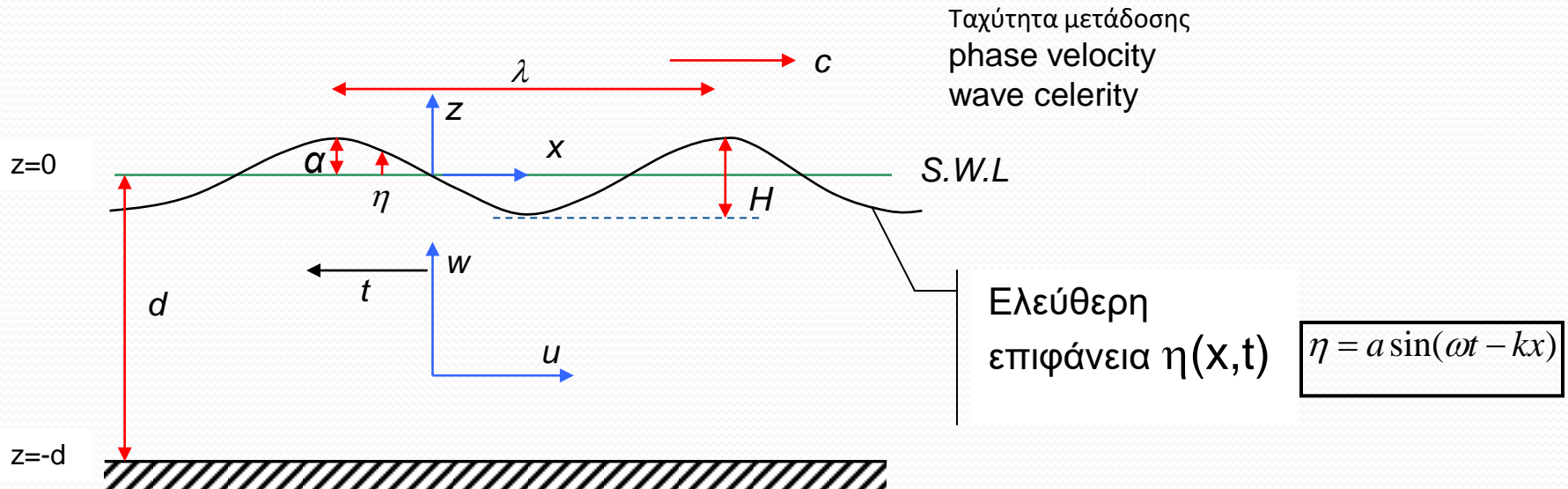
$$\frac{\rho \partial \varphi}{\partial t} + p + \rho g z + \rho \left[\frac{u^2 + w^2}{2} \right] = C$$

όπου C σταθερά Bernoulli.

Εξισώσεις



2. Γραμμική Θεωρία (Θεωρία Airy)



Wave Frequency, $\omega = \frac{2\pi}{T}$; Wave Number $k = \frac{2\pi}{\lambda}$

k = αριθμός κύματος λ = μήκος κύματος,

2.1 Βασικές Παραδοχές

(A) Αρχή διατήρησης της μάζας (υποθέτει και το ότι το ρευστό είναι ασυμπίεστο)

$$2D: \quad \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \quad \text{Εξ. (2.1)}$$

(B) Αστρόβιλη ροή 2D: $\frac{\partial w}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial z} = 0$ Εξ. (2.2)

(C) Εξίσωση Bernoulli: 2D: $\frac{\rho \partial \phi}{\partial t} + p + \rho g z + \rho \left[\frac{u^2 + w^2}{2} \right] = C$ Εξ. (2.3)

(D) Κίνηση περιοδική σε x και t

(E) Εύρος κυματισμού μικρό σε σχέση με το μήκος κύματος,

$$a \ll \lambda$$

(F) Εύρος κυματισμού μικρό σε σχέση με το βάθος,

$$a \ll d.$$

2.2 Βασικές Εξισώσεις

Παίρνουμε την 1^η παράγωγο ως προς x της εξίσωσης της μάζας

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial w}{\partial x} = 0$$

Αντικαθιστούμε για αστρόβιλη ροή με την εξίσωση 2.2: $\frac{\partial w}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial z} = 0$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = 0 \text{ Εξ. (2α) Εξίσωση Laplace με όρους ταχύτητας}$$

Αφού η κίνηση είναι περιοδική σε x και t μπορεί να εκφραστεί σαν μία σειρά Fourier σε $(\omega t - kx)$.
Άρα:

$$u = F_1(z)\sin(\omega t - kx) + F_2(z)\sin 2(\omega t - kx) + F_3(z)\sin 3(\omega t - kx) + \dots$$

Ενδιαφερόμαστε μόνο για τον 1^ο όρο $u = F_1(z)\sin(\omega t - kx)$

Αντικαθιστώντας στην εξίσωση (2α) $\frac{\partial^2 F}{\partial z^2} - k^2 F = 0$

2.2 Βασικές Εξισώσεις -Συνέχεια

Λύνοντας την εξίσωση (2α)

$$F(z)=A\cosh(kz)+B\sinh(kz),$$

A & B σταθερές

Άρα

$$u=[A\cosh(kz)+B\sinh(kz)]\sin(\omega t-kx) \quad \text{Εξ. (2β) Οριζόντια Συνιστώσα Ταχύτητας}$$

Από την εξίσωση της μάζας

$$w = - \int \frac{\partial u}{\partial x} dz$$

Αντικαθιστούμε στην εξίσωση 2β

$$w = [A\sinh(kz) + B\cosh(kz)]\cos(\omega t - kx) \quad \text{Εξ. (2γ) Κατακόρυφη Συνιστώσα Ταχύτητας}$$

$$\text{Σημείωση } \sinh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2} \text{ και } \cosh(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$$

2.3 Οριακές Συνθήκες

1. Στον πυθμένα

- Οριζόντιος
- Αδιαπέρατος

Τότε Κατακόρυφη Ταχύτητα είναι μηδέν, $w = 0$ στο $z = -d$

Εξ. (2γ) γίνεται $0 = [A \sinh(kd) + B \cosh(kd)] \cos(\omega t - kx)$ ή
 $A \sinh(kd) = B \cosh(kd)$ ή $B = A \tanh(kd)$

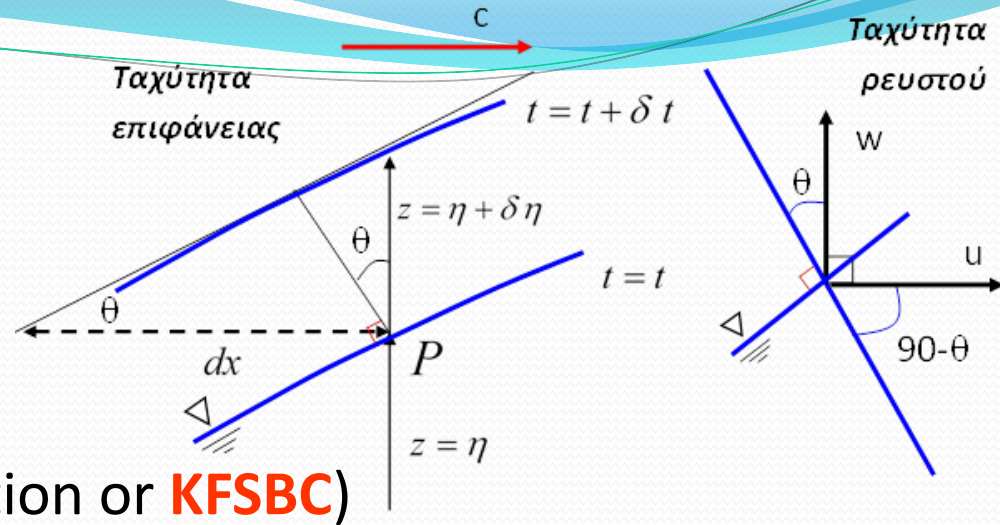
Στην Εξ. (2γ) πάλι $w = \frac{A \sinh[k(z+d)]}{\cosh(kd)} \cos(\omega t - kx)$ εξ. (2δ)

2.3 Οριακές Συνθήκες

- Συνέχεια

2. Στην επιφάνεια

- i. Τα σωματίδια παραμένουν στην επιφάνεια (Kinematic free-surface boundary condition or **KFSBC**)



Τότε η ταχύτητα του ρευστού κάθετη στην επιφάνεια πρέπει να είναι ίση με την ταχύτητα της επιφάνειας κατά μήκος της καθέτου.

Για μία δεδομένη τιμή του x έστω ότι $z=\eta$ αντιπροσωπεύει ένα σημείο P πάνω στην επιφάνεια σε χρόνο t . Σε χρόνο $t+\delta t$, η επιφάνεια θα δίνεται από $z=\eta+\delta\eta$.

Από το αριστερό τμήμα της εικόνας: η ταχύτητα της επιφάνειας πάνω στην κάθετο, μέσω του σημείου P είναι: $\frac{(\eta+\delta\eta)-\eta}{\delta t} \cos\theta = \frac{\partial\eta}{\partial t} \cos\theta$

Από το δεξιό τμήμα της εικόνας: η ταχύτητα του ρευστού κατά μήκος της ίδιας καθέτου είναι: $w\cos\theta - u\sin\theta$

Εξισώνοντας τα παραπάνω έχουμε: $\frac{\partial\eta}{\partial t} \cos\theta = w\cos\theta - u\sin\theta$ ή

$$\frac{\partial\eta}{\partial t} = w - u\tan\theta = w - \frac{u\partial\eta}{\partial x}$$

2.3 Οριακές Συνθήκες- Συνέχεια

$$\frac{\partial \eta}{\partial t} = w - \frac{u \partial \eta}{\partial x}$$

Όμως εφόσον $\alpha \ll \lambda$ τότε $\frac{\partial \eta}{\partial x} \ll 1$, και άρα $\frac{u \partial \eta}{\partial x} \ll w$

Άρα $\frac{\partial \eta}{\partial t} = (w)_{z=\eta}$ και άρα από την εξίσωση (2δ) $\rightarrow \frac{\partial \eta}{\partial t} = \frac{A \sinh[k(\eta+d)]}{\cosh(kd)} \cos(\omega t - kx)$

Επίσης, αφού $\alpha \ll d$, τότε $\eta \ll d$, άρα $\sinh[k(\eta + d)] \rightarrow \sinh[kd]$

Ολοκληρώνοντας έχουμε $\eta = \frac{A \sinh(kd)}{\omega \cosh(kd)} \sin(\omega t - kx)$

Όμως εξ ορισμού $\eta = a \sin(\omega t - kx)$ Εξ. (2ε) $a = \frac{A}{\omega} \tanh(kd)$

Αντικαθιστώντας στις (2β) και (2δ) παίρνουμε

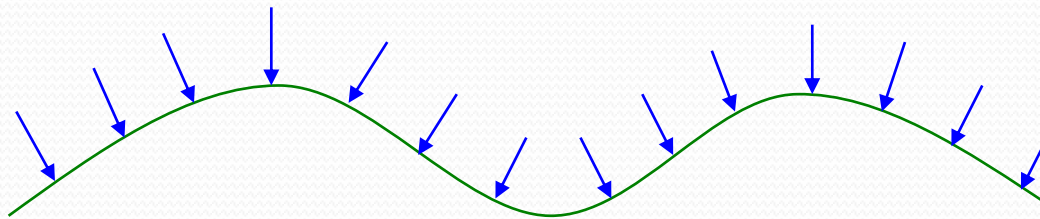
$$u = \frac{a \omega \cosh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \sin(\omega t - kx)$$
$$w = \frac{a \omega \sinh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \cos(\omega t - kx)$$

Εξς. (2ζ)

2.3 Οριακές Συνθήκες- Συνέχεια

2. Στην επιφάνεια

- ii. “Η πίεση στην ελεύθερη επιφάνεια είναι σταθερή” (π.χ. ατμοσφαιρική).
(Dynamic free-surface boundary condition or **DFSBC**)



$$P(y = \eta) = \text{Constant.}$$

Σημείωση: Αυτή η συνθήκη αγνοεί τις επιδράσεις ροής αέρα (ανέμου).

- Bernoulli: $\frac{\rho \partial(\int u \partial x)}{\partial t} + p + \rho g z + \rho \left[\frac{u^2 + w^2}{2} \right] = C$
- Αφού “α” είναι μικρό $u \gg u^2$, και έτσι $\rho \left[\frac{u^2 + w^2}{2} \right]$ είναι όρος 2^{ης} τάξης και μπορεί να παραλειφθεί.
- Αντικαθιστώντας την u , και θέτοντας $z = \eta = a \sin(\omega t - kx)$ στην επιφάνεια

$$-\frac{\rho \omega^2 \cosh[k(\eta + d)]}{k \sinh kd} \sin(\omega t - kx) + \rho g a \sin(\omega t - kx) = C$$

- Εξισώνοντας τους συντελεστές της παραπάνω εξίσωσης:

$$-\frac{\rho \omega^2 \cosh[k(\eta + d)]}{k \sinh kd} + \rho g a = 0$$

2.5 Ταχύτητα μετάδοσης (c)

- Αλλά αφού $\eta \ll d$

$$\frac{\omega^2 \cosh(kd)}{k \sinh(kd)} = g \quad \therefore \frac{\omega^2}{k^2} = \frac{g}{k} \tanh(kd)$$

$$\text{Αλλά, } \frac{\omega^2}{k^2} = c^2 \quad \therefore c = \frac{\omega}{k} = \left[\frac{g}{k} \tanh(kd) \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$\text{Επομένως: } \boxed{\omega = [gk \tanh(kd)]^{\frac{1}{2}}} \quad \text{ή} \quad \boxed{\omega^2 = [gk \tanh(kd)]} \quad \text{Εξ. (2η)}$$

Σχέση Γραμμικής Διασποράς

$$\left. \begin{array}{l} T \Rightarrow \omega \\ d \quad \quad \quad \sqrt{\quad} \end{array} \right\} \text{ Σχέση διασποράς } \Rightarrow k$$

2.3 Οριακές Συνθήκες- Συνέχεια

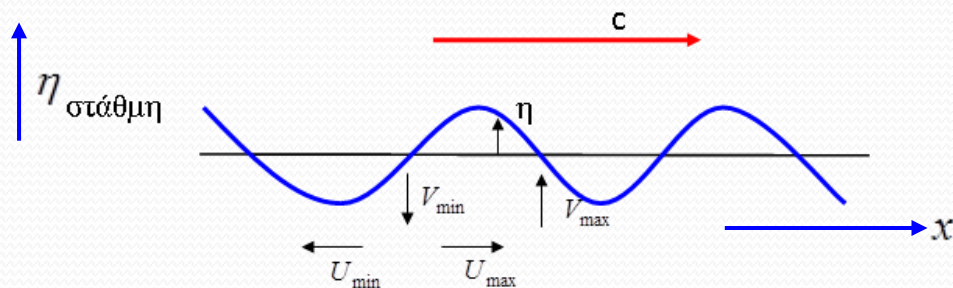
-Ταχύτητα μετάδοσης (c)

Εξ ορισμού η περίοδος είναι ο χρόνος που χρειάζεται το κύμα για να διανύσει απόσταση ίση με το μήκος, λ .

$$c = \frac{\lambda}{T} = \frac{\omega}{k}$$

2.3 Οριακές Συνθήκες- Συνέχεια

Συνοιστώσες ταχύτητας:

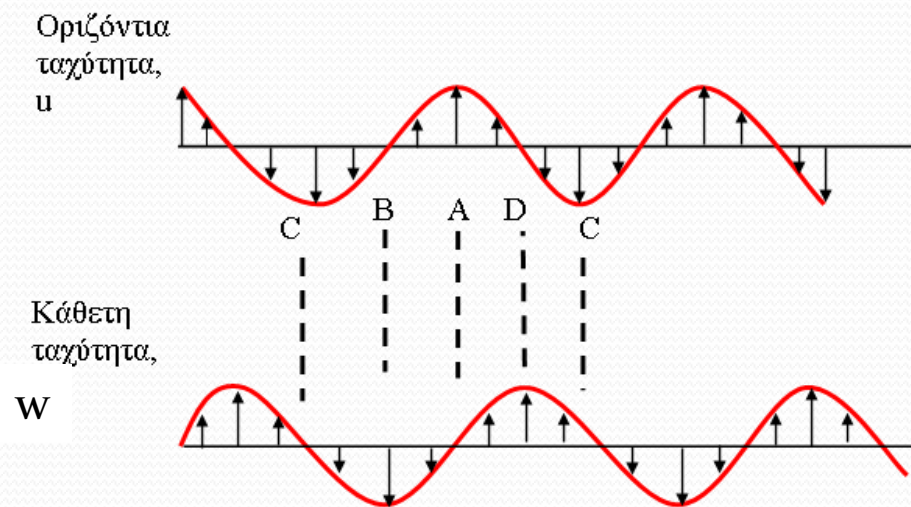


$$\eta = \alpha \sin(\omega t - kx) \text{ Εξ. (2ε)}$$

$$u = \frac{a\omega \cosh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \sin(\omega t - kx)$$

$$w = \frac{a\omega \sinh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \cos(\omega t - kx)$$

Εξς. (2ζ)

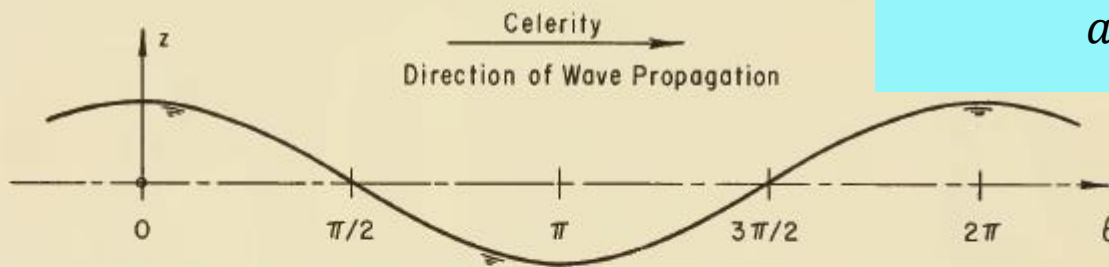


Ταχύτητες και επιταχύνσεις

$$u = \frac{\omega c \cosh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \sin(\omega t - kx)$$

$$w = \frac{\omega s \sinh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \cos(\omega t - kx)$$

$$a_x = \frac{\partial u}{\partial t}, a_z = \frac{\partial w}{\partial t}$$



Velocity					
	$u = +; w = 0$	$u = 0; w = +$	$u = -; w = 0$	$u = 0; w = -$	$u = +; w = 0$
Acceleration					
	$a_x = 0; a_z = -$	$a_x = +; a_z = 0$	$a_x = 0; a_z = +$	$a_x = -; a_z = 0$	$a_x = 0; a_z = -$
θ	0	$\pi/2$	π	$3\pi/2$	2π

Figure 2-3. Local fluid velocities and accelerations.

SPM 2-14

2.3 Οριακές Συνθήκες- Συνέχεια

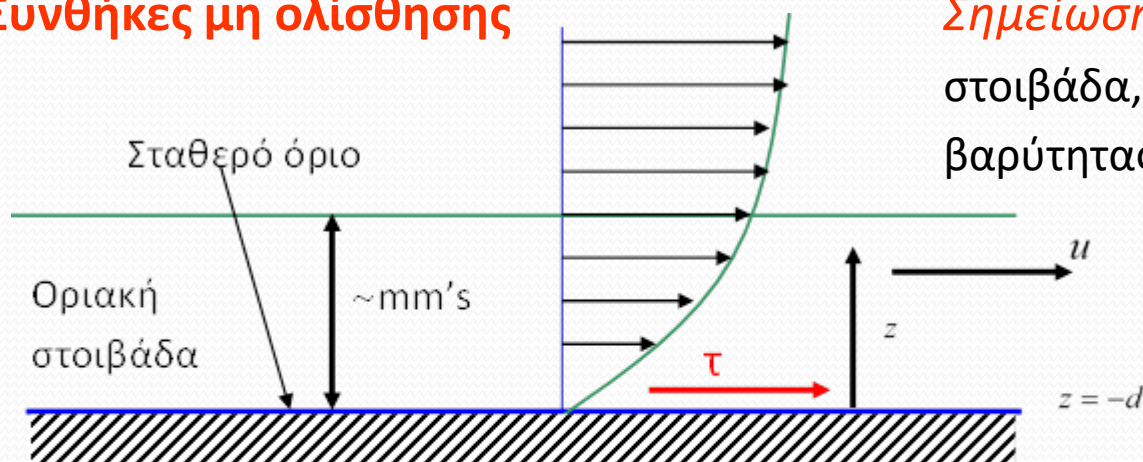
Επανεξέταση ορίων στον πυθμένα, $z=-d$

i. Στο $z=-d$ $\sinh[k(z + d)] = \sinh[0] = 0 \Rightarrow w = 0$ ok!

ii. Στο $z=-d$ $\cosh[k(z + d)] = \cosh[0] = 1 \Rightarrow u = \frac{a\omega}{\sinh(kd)} \sin(\omega t - kx)$

Στην πραγματικότητα και οι 2 συνιστώσες πρέπει να είναι μηδενικές σε σταθερό όριο λόγω τριβών.

Συνθήκες μη ολίσθησης



Σημείωση: Πάνω από την οριακή στοιβάδα, μόνο οι δυνάμεις βαρύτητας έχουν σημασία.

Εκθετική μείωση στο όριο. Το ξώδες είναι σημαντικό

$$\tau = \mu \frac{du}{dz}$$

2.4 Μετατοπίσεις σωματιδίων

Αν $\hat{\xi}$, $\hat{\psi}$ τοπικές συντεταγμένες που ορίζουν την θέση ενός σωματιδίου του ρευστού τότε: $u \approx \frac{\partial \hat{\xi}}{\partial t}$ και $w \approx \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial t}$ (Πλήρης λύση μέσω ανάπτυξης σειρών Taylor)

Άρα: $\hat{\xi} = \int u dt$ και $\hat{\psi} = \int w dt$

Ολοκληρώνοντας τις εξισώσεις (2ζ)

$$\hat{\xi} = \frac{-\alpha \cosh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \cos(\omega t - kx) \quad \text{Εξς. (2η)}$$

$$\hat{\psi} = \frac{\alpha \sinh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \sin(\omega t - kx)$$

$$u = \frac{\alpha \omega \cosh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \sin(\omega t - kx)$$

$$w = \frac{\alpha \omega \sinh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \cos(\omega t - kx)$$

Εξς. (2ζ)

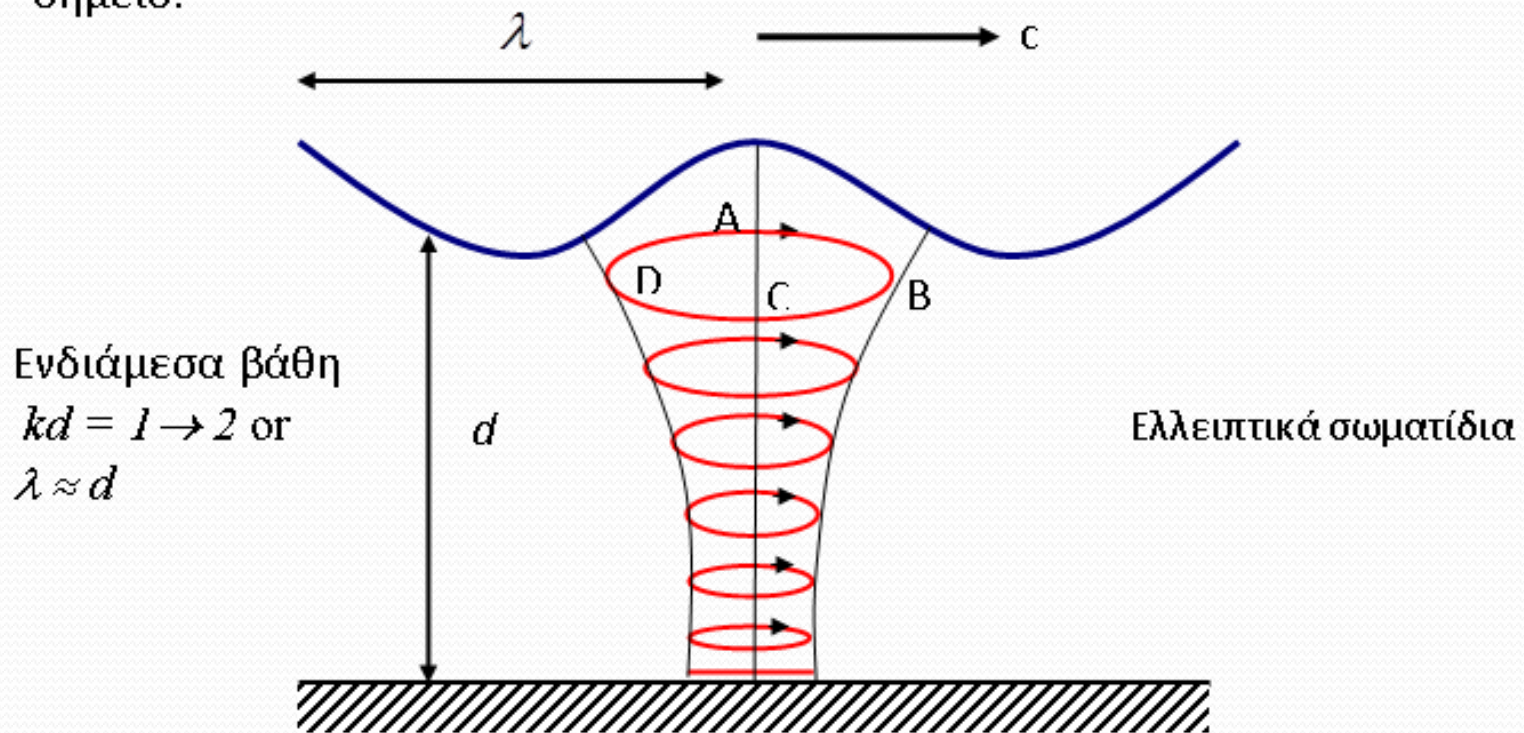
$$\text{Αφού: } \cos^2(\omega t - kx) + \sin^2(\omega t - kx) = 1 \Rightarrow \frac{\hat{\xi}^2}{\cosh^2[k(z+d)]} + \frac{\hat{\psi}^2}{\sinh^2[k(z+d)]} = \text{constant}$$

Εξίσωση Έλλειψης



2.4 Μετατοπίσεις σωματιδίων – Συνέχεια

Μεταβολή με το χρόνο σε σταθερό σημείο:



Για πολύ ρηγά νερά δεν έχει εφαρμογή αυτή η θεωρία.

2.4 Μετατοπίσεις σωματιδίων – Συνέχεια

Αν τα νερά είναι βαθιά $d \rightarrow \infty$

$$u = \frac{a\omega \cosh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \sin(\omega t - kx) \quad \text{αλλά}$$

$$\cosh[k(z+d)] = \frac{[e^{k(z+d)} + e^{-k(z+d)}]}{2} = \frac{1}{2} [e^{kz} e^{kd} + e^{-kz} e^{-kd}] = \frac{e^{kz} e^{kd}}{2} \quad \text{και}$$

$$\sinh(kd) = \frac{[e^{kd} - e^{-kd}]}{2} = \frac{e^{kd}}{2}$$

$$\text{Έτσι: } \frac{\cosh[k(z+d)]}{\sinh(kd)} \rightarrow \frac{e^{kz} e^{kd}}{e^{kd}} = e^{kz}$$

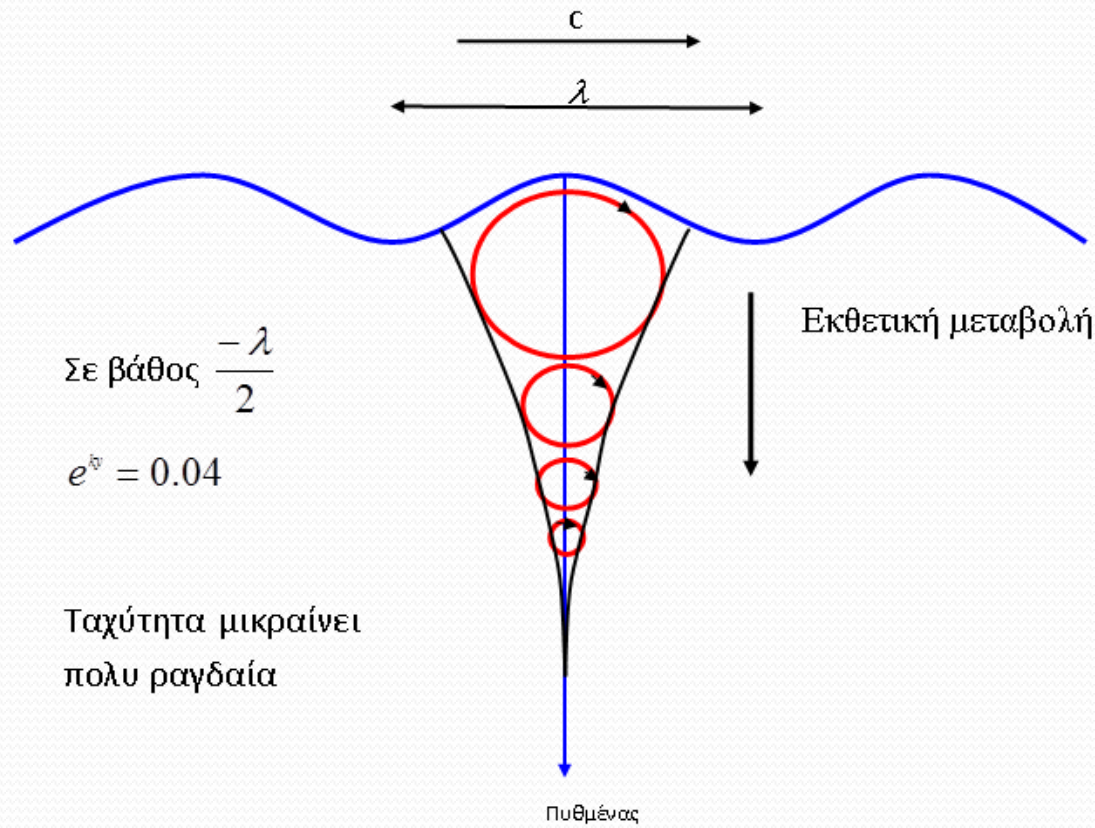
Το πεδίο ταχύτητας στα βαθιά είναι έτσι:

$$\begin{aligned} u &= a\omega e^{kz} \sin(\omega t - kx) \\ w &= a\omega e^{kz} \cos(\omega t - kx) \end{aligned}$$

Εξς. (20)

2.4 Μετατοπίσεις σωματιδίων – Συνέχεια

Να αποδειχθεί η κυκλική τροχιά και ότι η ταχύτητα μειώνεται ραγδαία με το βάθος



2.6 Κατανομή Πίεσης

Από εξίσωση Bernoulli Εξ. (1d) έχουμε:

$$p = -\frac{\rho \partial(\int u \partial x)}{\partial t} - \rho g z + p_o$$

όπου p_o είναι η σταθερά που ασκείται στο $z = 0$, και ο όρος $\rho \left[\frac{u^2 + w^2}{2} \right]$ έχει πάλι παραλειφθεί.

$$p = p_o - \rho g z + \frac{\rho \alpha \omega^2 \cosh[k(z + d)]}{k \sinh kd} \sin(\omega t - kx)$$

Όμως: $\frac{\omega^2 \cosh(kd)}{k \sinh(kd)} = g$

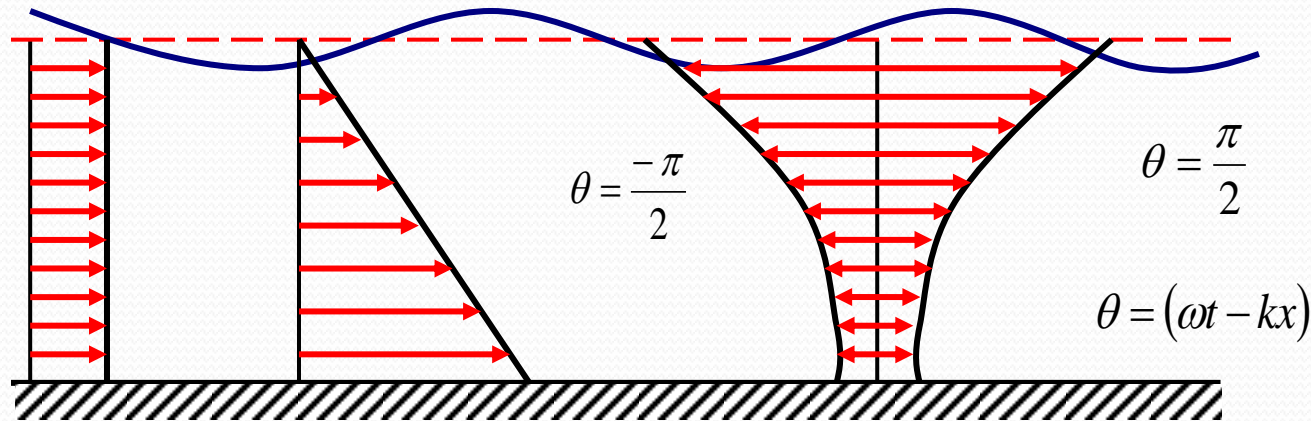
Άρα

$$p = p_o - \rho g z + \rho \alpha g \frac{\cosh[k(z + d)]}{\cosh kd} \sin(\omega t - kx) \quad \text{Εξς. (21)}$$

2.6 Κατανομή Πίεσης – Συνέχεια

$$p = p_0 - \rho g z + \rho a g \frac{\cosh[k(z + d)]}{\cosh kd} \sin(\omega t - kx) \quad \text{Εξ. (21)}$$

Συνολική πίεση



Σταθερή
πίεση
 p_0

Υδροστατική
πίεση
 $-\rho g z$

Δυναμική πίεση
 $\rho a g \frac{\cosh[k(z + d)]}{\cosh kd} \sin(\omega t - kx)$