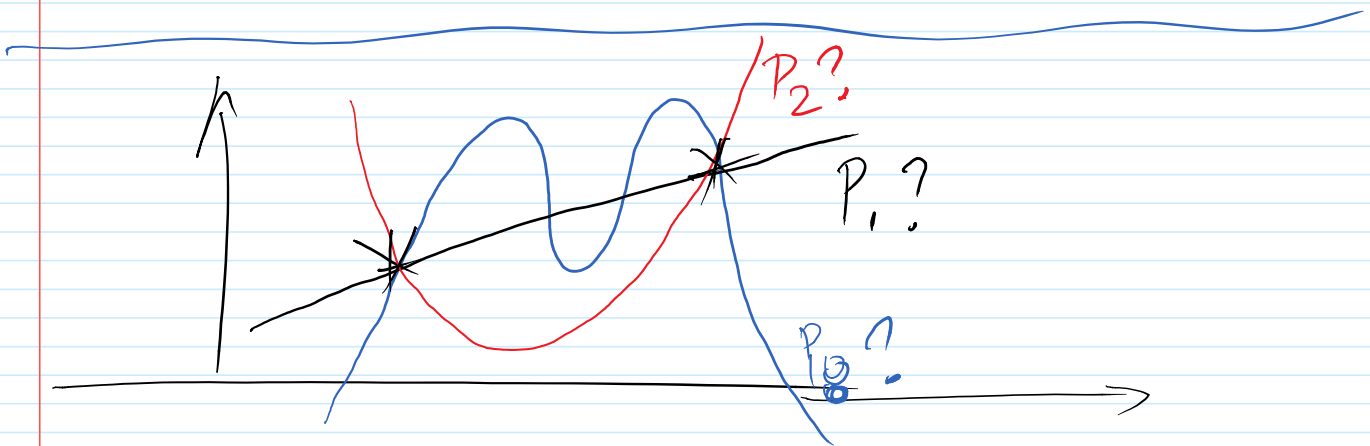
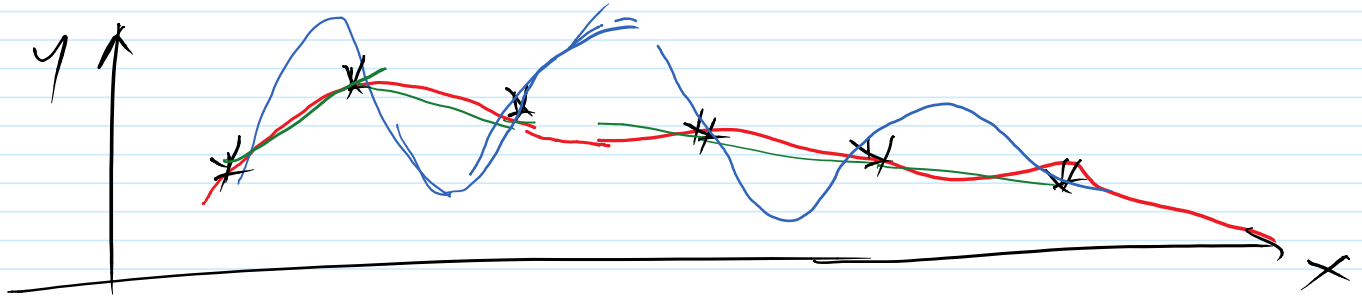


# Interpolation (1)

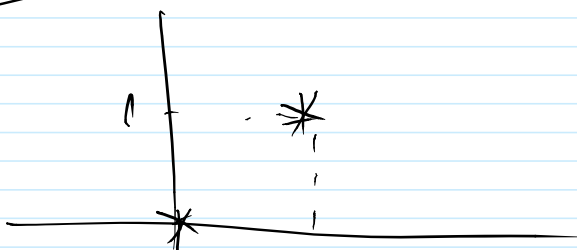
Τρίτη, 3 Μαρτίου 2015 9:46 πμ

$$(x_i, y_i) \quad i=0, 1, \dots, n$$

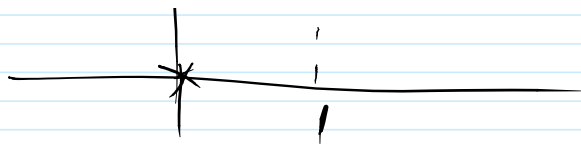


Το πιο απλό πολυώνυμο που  
παρεμβάλλεται στα  $(x_i, y_i)$

πχ.



$$p(x) = x$$
$$p(x) = x^2$$
$$\dots$$
$$p(x) = x^3$$



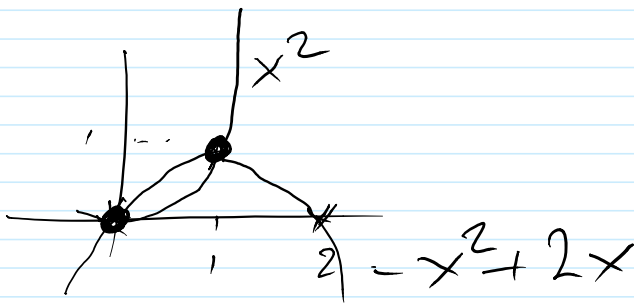
$$p(x) = x^3$$

$$p(x) = x^n \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

-  $p(x) = x$ , μοναδικό 1<sup>ο</sup> β. που περνά από (0,0), (1,1)

-  $p(x) = x^2$ , δ. είναι μοναδικό 2<sup>ο</sup> β.

$$p(x) = x(2-x)$$



- Άρα χρειάζεται  $\in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$ . Βάλω πολλαπλασιασμού να περνά από

$$\text{τα } (x_i, y_i), \quad i = 0, 1, \dots, n$$

$$\text{Βάλω } = ?$$

$$= n \text{ διόδους επιφανείας} - 1$$

$$= (n+1) - 1 = n$$

$$P(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_k x^k$$

$$a_j = ? \quad j = 0, \dots, k$$

Πως θα υπολογίσω τα  $a_j$ ?

$$P(x_i) = y_i \quad , \quad i = 0, 1, \dots, n$$

$\Leftrightarrow$

$$a_0 + a_1 x_i + a_2 x_i^2 + \dots + a_k x_i^k = y_i$$

$$i = 0, 1, \dots, n$$

$n+1$  εξισώσεις  $\neq$

$k+1$  αγνώστους

Το σύστημα αποτελείται από

Υποψήφιας Εξίσωσης (ως προς  
za  $a_j$ )

Όπου  $n+1$  γρ. εφ. 1c κτλ εξισώσεις.

$n = k$  για να δούμε αν κοινά  
δίνονται

↑  
↑  
Βαθμωτός πολ.  
n δυνάμεις  
στην  $x - 1$

Το σύστημα έχει τη μορφή

$$\begin{bmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

Δύο συστήματα  
(L.U)

↑ Vandermonde

$$a_0, a_1, \dots, a_n \\ \Downarrow \\ \underline{\underline{P(x)}}$$

$(n+1$  σημεία  $\Rightarrow n+1$  εξισώσεις

$\Rightarrow$  υπολ.  $n+1$  αψευδών συντελεστών  $\Rightarrow n$  βαθμύ

Παράδειγμα:

$(x_i, 0)$ ,  $x_i = i$ ,  $i = 1, \dots, 8$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 2 & 2^2 & & 2^7 \\ \vdots & 3 & 3^2 & & 3^7 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & 8 & 8^2 & & 8^7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow a_0 = a_1 = \dots = a_7 = 0$$

$$P(x) = 0$$

Μέθοδος των μονοπίλων για εύρεση

των  $P$ .

$$x^k, k=0, \dots, n$$

(χώρος πεπερασμένων διατάξεων)

$X, 1^n$  βάση  $\{f_0, f_1, f_2, \dots, f_k\}$

$$x \in X \Rightarrow x = \sum_{i=0}^k a_i f_i$$

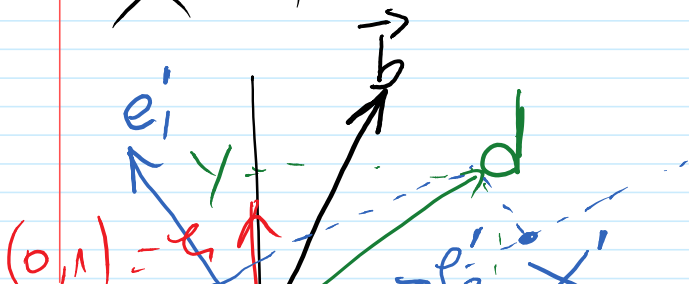
$2^n$  βάση  $\{h_0, h_1, h_2, \dots, h_k\}$

$$x = \sum_{i=0}^k \beta_i h_i$$

$$a_i \neq \beta_i$$

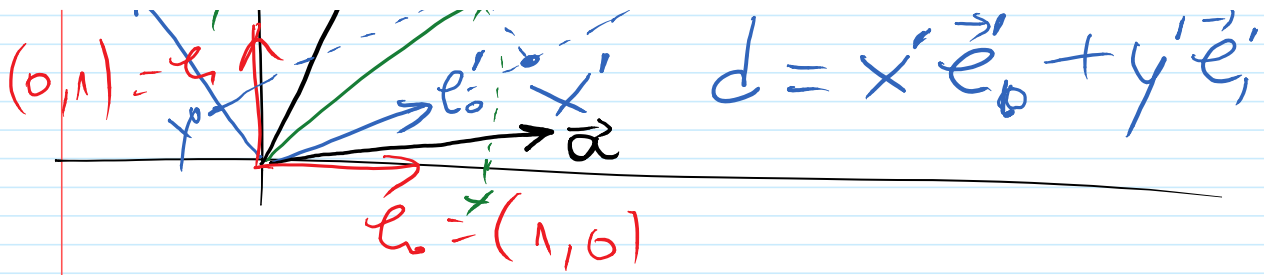
Παράδειγμα:

$$X = \mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$$



$$d = x \vec{e}_0 + y \vec{e}_1 = (x, y)$$

$$d = x' \vec{e}'_0 + y' \vec{e}'_1$$



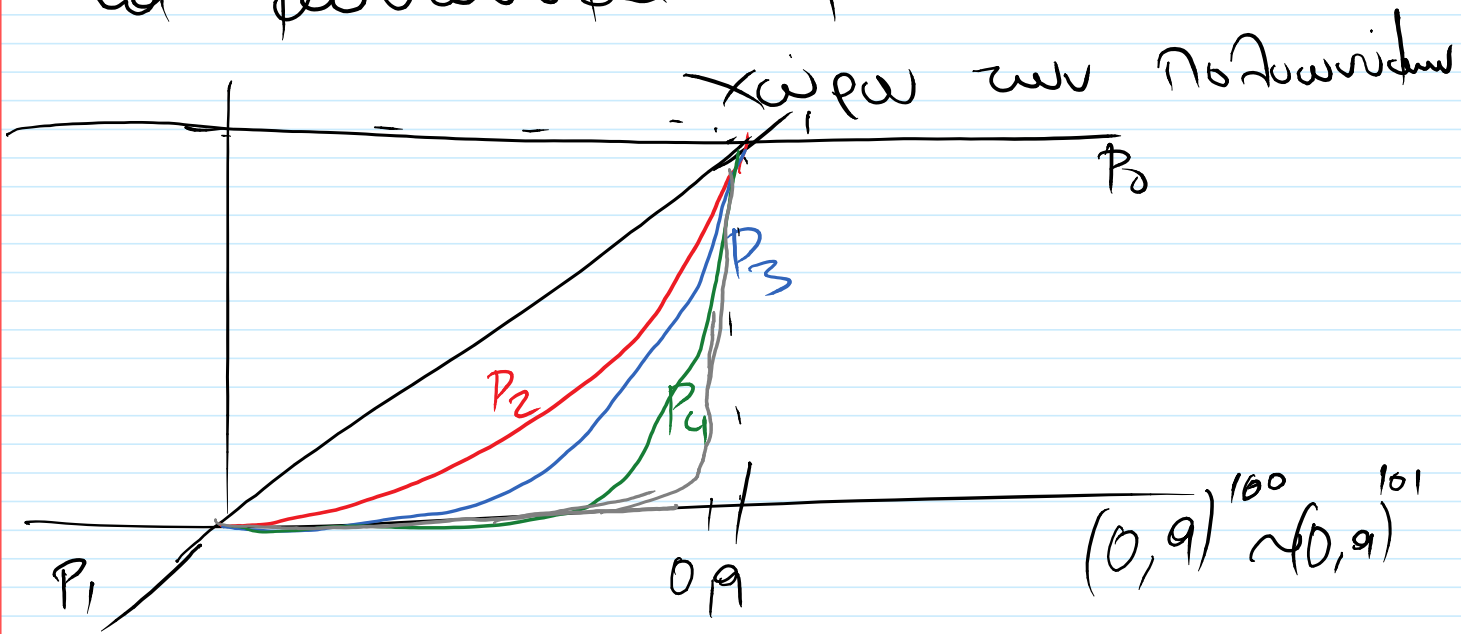
$\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^2$  γραφ. ανεξ.  $\Rightarrow \vec{e}_0, \vec{e}_1$   
 ορθοκανονική  
 βάση του  $\mathbb{R}^2$

## Γραμμική Σχεμιά

ορθοκανονικοποίηση

(επιχειρηματική Αλγ. !!)

Τα μονώνυμα = Βάση του



Τα μονώματα όχι καλή Βάση του  
Χώρου του πολλαπλίου,

ο Νινάκος Vanderkande ισχυρίζεται,  
Έχει κακή κατάταξη (ill-conditioned)

⇒ όχι καλοί τεύχος υπολογιστικά  
του  $a_0, a_1, \dots, a_n$   
(αριθμ)

Άρα μετακινούμαστε σε άλλη βάση του  
πολλαπλίου

Ποια Βάση ??

1<sup>ος</sup> τεύχος. Lagrange πολλαπλάσια

-  $x_i$   $i=0, 1, \dots, n$

-  $L_0, L_1, \dots, L_n$  πολ. Βασικά n.

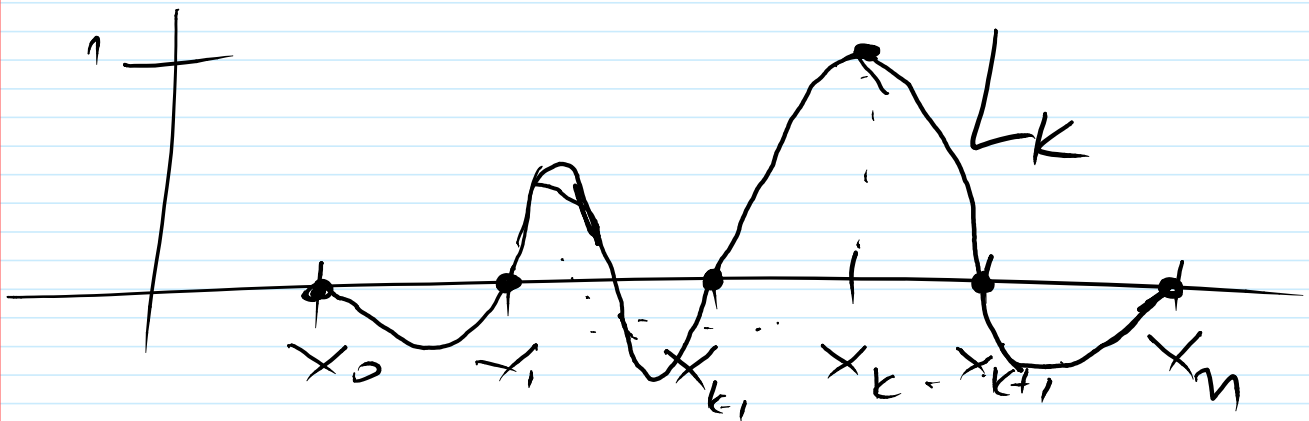
-  $l(x)$  έχει  $n-1$  ρίζες



$L_k$

$$L_k(x_i) = 0 \quad i \neq k$$

$$L_k(x_k) = 1 \quad \forall k = 0, \dots, n$$



where

$$p(x) = \sum_{k=0}^n y_k L_k(x)$$

$$L_k(x) = \frac{\prod_{j=0, j \neq k}^n (x - x_j)}{\prod_{j=0, j \neq k}^n (x_k - x_j)}$$

$$L_k(x_i) = \frac{\prod_{j=0, j \neq k}^n (x_i - x_j)}{\prod_{j=0, j \neq k}^n (x_k - x_j)} = 0 \quad \forall i \neq k$$

$i \neq k$

$$\prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n (x_k - x_j)$$

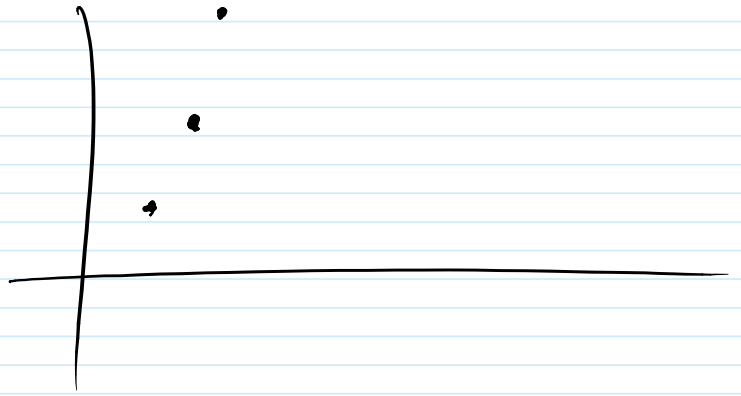
$$L_k(x_k) = \frac{\prod_{\substack{j=0, j \neq k}}^n (x_k - x_j)}{\prod_{\substack{j=0, j \neq k}}^n (x_k - x_j)} = 1$$

Παράδειγμα

$$(x_0, y_0) = (1, 2)$$

$$(x_1, y_1) = (2, 4)$$

$$(x_2, y_2) = (3, 7)$$



$$L_0(x) = \frac{(x-x_1)(x-x_2)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)} = \frac{(x-2)(x-3)}{(1-2)(1-3)} = \frac{(x-2)(x-3)}{2}$$

$$L_0(x_1) = L_0(2) = \frac{(2-2)(2-3)}{2} = 0 !$$

$$L_0(x_2) = L_0(3) = \frac{(3-2)(3-3)}{2} = 0 !$$

$$L_0(x_0) = \frac{(1-2)(1-3)}{2} = \frac{(-1)(-2)}{2} = 1!$$

$$L_1(x) = \frac{(x-x_0)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)}$$

$$L_2(x) = \frac{(x-x_0)(x-x_1)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)}$$

$$(x_i, y_i) \quad i=0, 1, \dots, n$$

⇓

$$L_k(x) = \dots \quad k=0, \dots, n$$

⇓

$$P(x) = \sum_{k=0}^n b_k L_k(x)$$

?

$\theta \in \mathbb{R}^n$

$$p(x_i) = y_i \quad \forall i=0, \dots, n$$

$$\sum_{k=0}^n b_k L_k(x_i) = y_i \quad \forall i=0, \dots, n$$

$$b_0 L_0(x_0) + b_1 L_1(x_0) + b_2 L_2(x_0) + \dots + b_n L_n(x_0) = y_0$$

$$b_0 L_0(x_1) + b_1 L_1(x_1) + \dots + b_n L_n(x_1) = y_1$$

$$b_0 L_0(x_n) + b_1 L_1(x_n) + \dots + b_n L_n(x_n) = y_n$$

$$\begin{bmatrix} L_0(x_0) & L_1(x_0) & L_2(x_0) & \dots & L_n(x_0) \\ L_0(x_1) & L_1(x_1) & L_2(x_1) & \dots & L_n(x_1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ L_0(x_n) & L_1(x_n) & L_2(x_n) & \dots & L_n(x_n) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

$$I \quad b = y \Leftrightarrow b = y$$

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k \quad (\text{Horner})$$

$$p(x) = \sum_{k=0}^n y_k L_k(x) \quad (\text{Lagrange})$$

$$= \sum_{k=0}^n y_k \frac{\prod_{j=0, j \neq k}^n (x - x_j)}{\prod_{j=0, j \neq k}^n (x_k - x_j)}$$

$n-1$  ποσ/ποσ

$n+1$   
 $n+1$

$(n+1)^2$  ποσ/ποσ

# HY213. ΑΡΙΘΜΗΤΙΚΗ ΑΝΑΛΥΣΗ

## ΠΑΡΕΜΒΟΛΗ & ΠΡΟΣΕΓΓΙΣΗ ΜΕ ΤΑΥΛΟΡ

Π. ΤΣΟΜΠΑΝΟΠΟΥΛΟΥ

ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΘΕΣΣΑΛΙΑΣ

ΤΜΗΜΑ ΗΛΕΚΤΡΟΛΟΓΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ & ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ

# Βασικό πρόβλημα παρεμβολής

- ▶ Με δοσμένα τα δεδομένα  $(x_i, y_i), i=1, \dots, m$ , με  $x_1 < x_2 < \dots < x_m$ , υπολογίστε μία συνάρτηση  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  τ.ω.  
$$f(x_i) = y_i, \quad i=1, \dots, m.$$
- ▶ Η  $f$  ονομάζεται **παρεμβάλλουσα** συνάρτηση των παραπάνω δεδομένων.
- ▶ Επιπλέον δεδομένα μπορεί να δίδονται (π.χ. η παράγωγος στα σημεία αυτά).
- ▶ Επιπλέον συνθήκες μπορεί να απαιτούνται, π.χ. ομαλότητα, μονοτονία ή κυρτότητα της παρεμβάλλουσας.
- ▶ Θα μελετήσουμε παρεμβάλλουσες συναρτήσεις μιας μεταβλητής.

# Γιατί;

---

- ▶ Αντικαθιστούμε πολύπλοκες συναρτήσεις με πολυώνυμα.
- ▶ Γρήγορος και εύκολος υπολογισμός πολυωνύμων.
- ▶ Εύκολος υπολογισμός παραγώγων και ολοκληρωμάτων.
- ▶ Σχεδιασμός ομαλής καμπύλης μεταξύ δεδομένων.

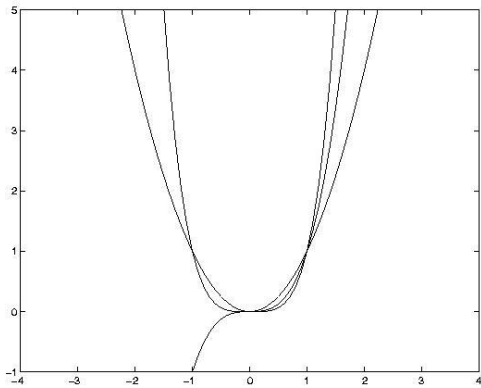


# Παρεμβολή και προσέγγιση

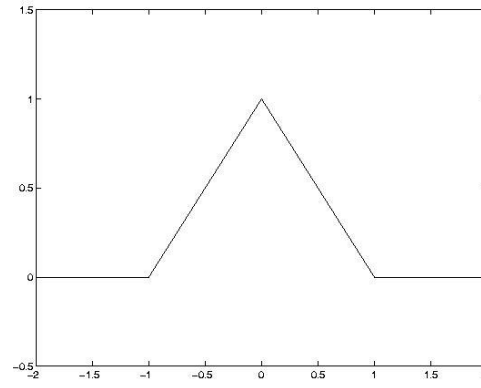
---

- ▶ Εξ' ορισμού, η παρεμβάλλουσα συνάρτηση περνά από τα σημεία/δεδομένα ακριβώς.
- ▶ Η παρεμβολή δεν είναι η πιο κατάλληλη μέθοδος όταν τα δεδομένα είναι ευαίσθητα σε σφάλματα.
- ▶ Για να αφαιρέσουμε θόρυβο από τα δεδομένα χρησιμοποιούμε μέθοδο ελαχίστων τετραγώνων.
- ▶ Η προσέγγιση είναι κατάλληλη για ειδικές συναρτήσεις.

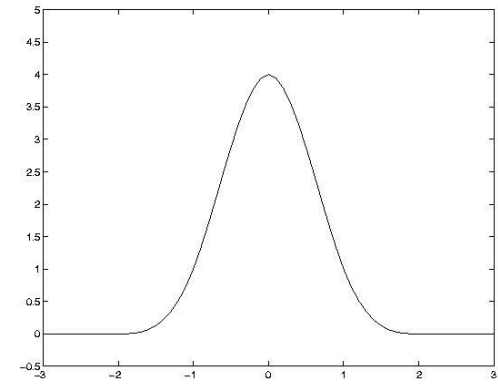
# Τύποι συναρτήσεων που χρησιμοποιούνται για προσέγγιση δεδομένων και συναρτήσεων.



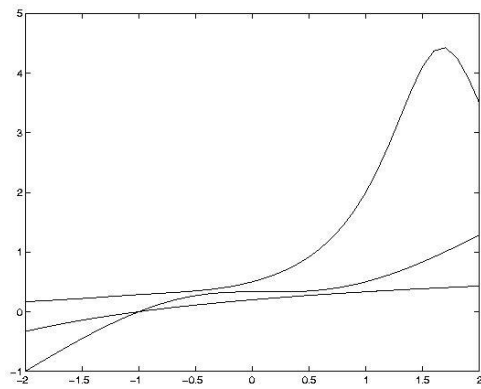
Πολυώνυμα



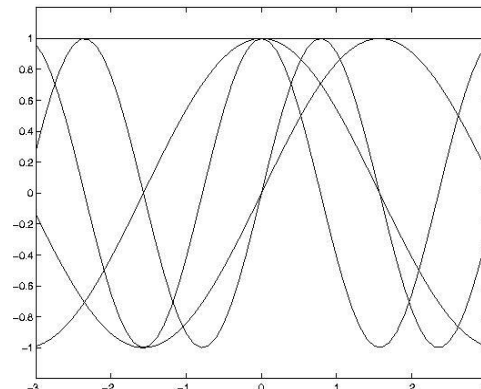
Κατά τμήματα  
γραμμικά πολυώνυμα



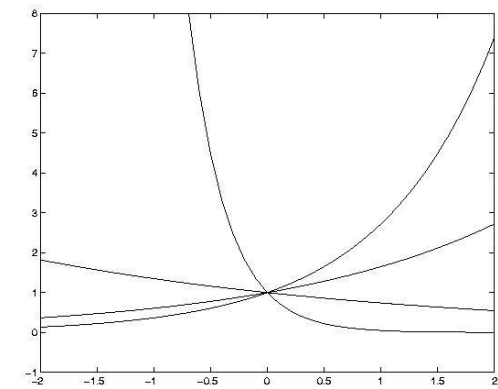
Splines



Ρητές συναρτήσεις



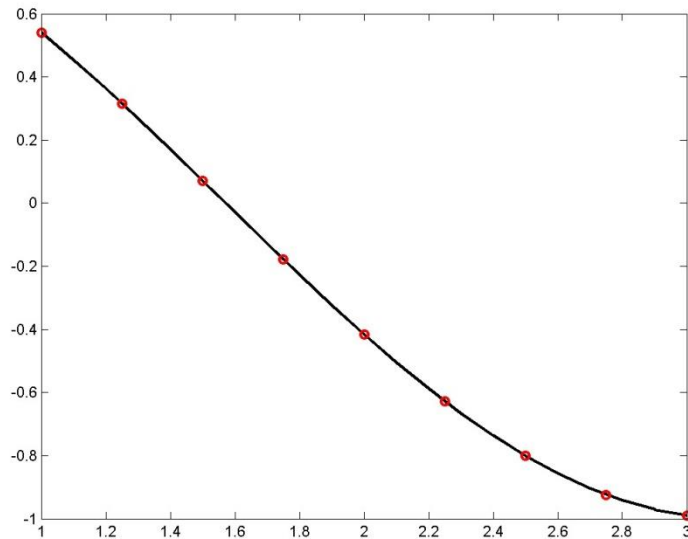
Τριγωνομετρικές  
συναρτήσεις



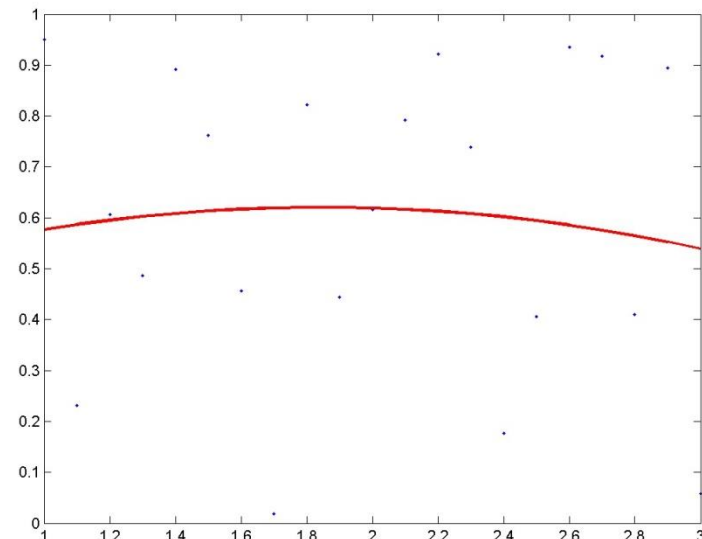
Εκθετικές  
συναρτήσεις

# Αντιμετώπιση δεδομένων

---

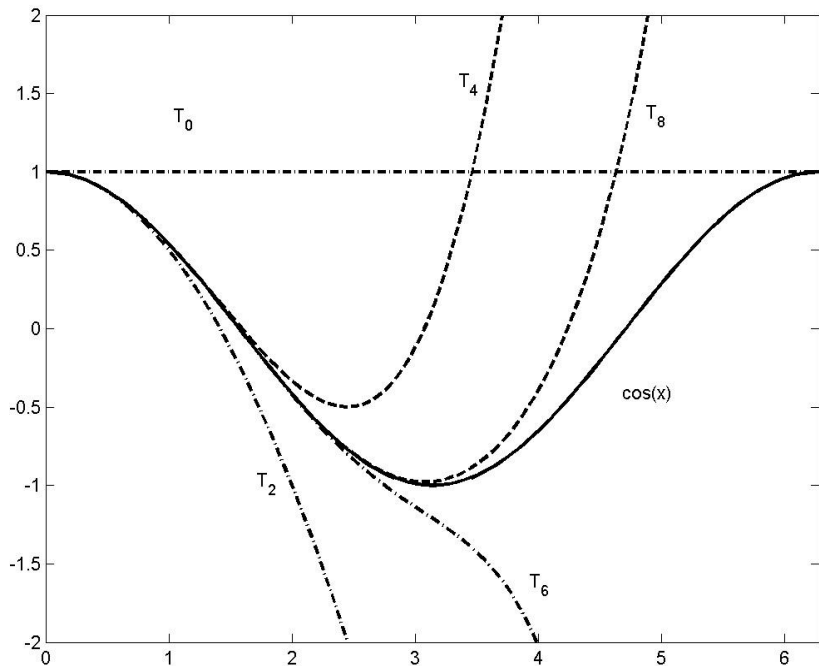


Παρεμβολή

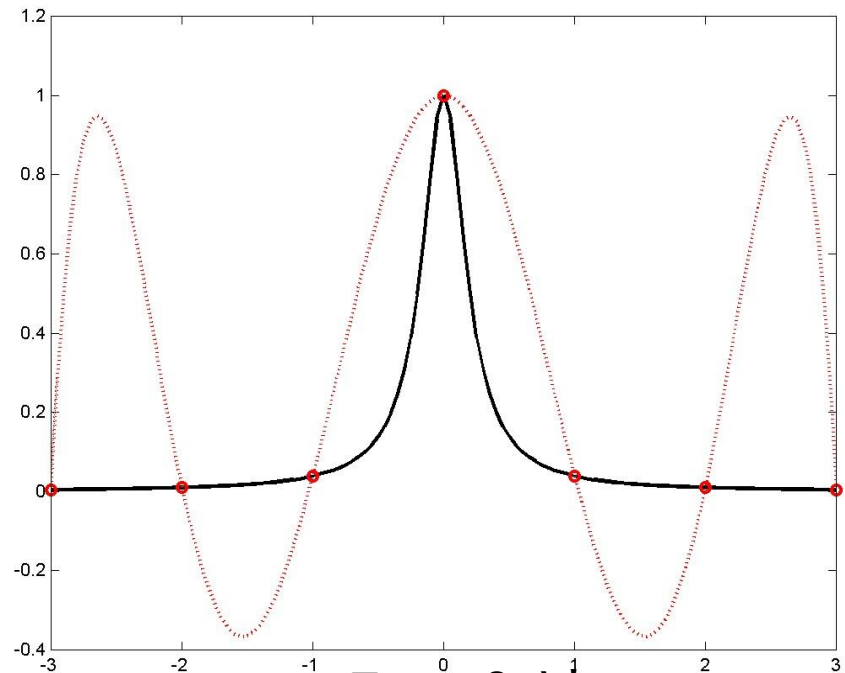


Προσέγγιση με άλλες μεθόδους  
(π.χ., ελάχιστα τετράγωνα)

# ΑΝΤΙΜΕΤΩΠΙΣΗ ΣΥΝΑΡΤΗΣΕΩΝ



Ανάπτυγμα Taylor



Παρεμβολή με  
διάφορες μεθόδους

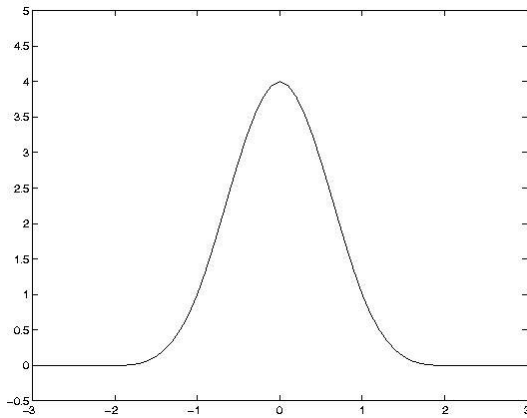
# Συναρτήσεις που χρησιμοποιούνται για παρεμβολή

---

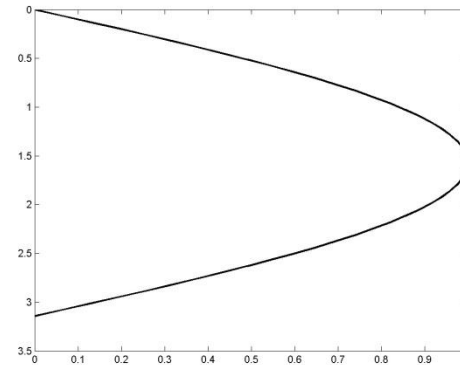
- ▶ Είδη συναρτήσεων που χρησιμοποιούνται για παρεμβολή:
  - ▶ Πολυώνυμα,
  - ▶ Κατά τμήματα πολυωνυμικές συναρτήσεις,
  - ▶ Τριγωνομετρικές συναρτήσεις,
  - ▶ Εκθετικές συναρτήσεις,
  - ▶ Ρητές συναρτήσεις,
- ▶ Θα ασχοληθούμε με πολυώνυμα και κατά τμήματα πολυωνυμικές συναρτήσεις.
- ▶ Παρεμβολή με τριγωνομετρικές θα δούμε σε μετασχηματισμούς Fourier.

# Εισαγωγή / Επανάληψη Μαθηματικών εννοιών

---



Συνάρτηση



Καμπύλη

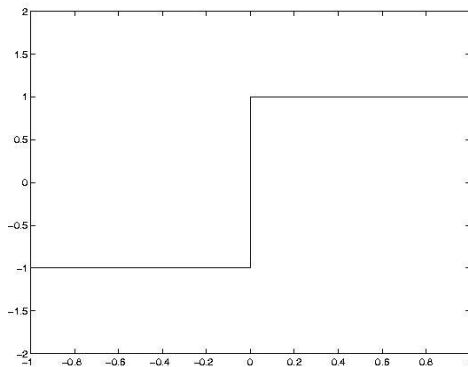
Τύποι συναρτήσεων:

Αναλυτική:

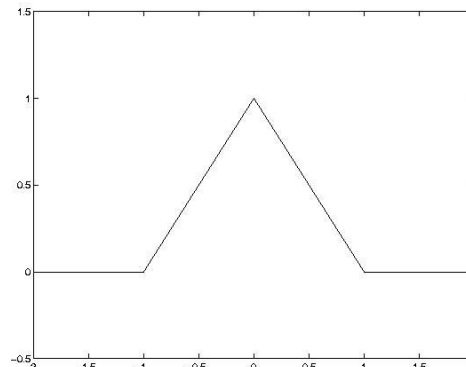
$$f(x) = \sum_{i=0}^N a_i x^i$$

# Εισαγωγή / Επανάληψη Μαθηματικών εννοιών (συνέχεια)

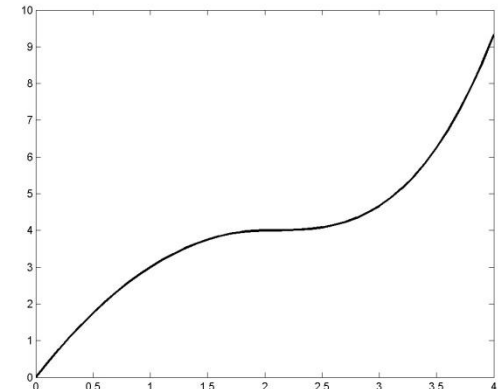
## Συνεχής ή μη:



ασυνεχής



συνεχής με ασυνεχή 1η  
παράγωγο



συνεχής 1ου βαθμού

## Διακριτή:

Το πεδίο ορισμού είναι σύνολο από πεπερασμένα (ή αριθμήσιμα το πλήθος) σημεία:

$$a_i \equiv a(x_i) = \dots, \quad i = 1, \dots$$

# Θεώρημα Weierstrass:

---

Αν η  $f$  είναι συνεχής συνάρτηση στο φραγμένο διάστημα  $[a,b]$ , τότε για κάθε  $\varepsilon > 0$  υπάρχει πολυώνυμο  $p_n$  βαθμού  $n=n(\varepsilon)$ , τ.ω.

$$\max_{x \in [a,b]} |f(x) - p_n(x)| < \varepsilon$$

Προσοχή: Αυτό **δεν** σημαίνει ότι το  $p_n$  και η  $f$  τέμνονται σε κάποια σημεία.



# Παρεμβολή δεδομένων/συναρτήσεων με πολυώνυμα

---

- ▶ Δεδομένα:  $\{(x_i, y_i)\}, i=0,1,\dots,n$ ,  $y_i$  μετρήσεις ή  $f(x_i)$
- ▶ Ζητούμενο: Ένα πολυώνυμο  $p$ , ελάχιστου βαθμού, που να περνά από τα παραπάνω σημεία.
- ▶ Απάντηση: Υπάρχει **ένα και μοναδικό πολυώνυμο, βαθμού μικρότερου ή ίσου με  $n$** , το οποίο παρεμβάλλεται στα σημεία αυτά.
- ▶ Τρόποι υπολογισμού:
  - ▶ Lagrange
  - ▶ Μονώνυμα
  - ▶ Newton
  - ▶ Διαιρεμένες διαφορές

# Συναρτήσεις βάσης

---

- ▶ Για καθορισμένα δεδομένα, η οικογένεια των συναρτήσεων που παρεμβάλλεται σε αυτά καθορίζεται από ένα σύνολο συναρτήσεων βάσης,  $\varphi_0(x), \dots, \varphi_n(x)$ .
- ▶ Η παρεμβάλλουσα συνάρτηση  $f$  είναι γραμμικός συνδυασμός των συναρτήσεων βάσης.

$$f(x) = \sum_{j=0}^n c_j \varphi_j(x)$$

- ▶ Για να παρεμβάλλεται η  $f$  στα σημεία  $(x_i, y_i)$ ,  $i=0, \dots, m$  θα πρέπει:

$$f(x_i) = \sum_{j=0}^n c_j \varphi_j(x_i) = y_i, \quad i = 0, 1, \dots, m$$

το οποίο είναι ισοδύναμο με το γραμμικό σύστημα

$$Ac = y$$

με το  $c$  διάνυσμα με  $n$  στοιχεία, και τον πίνακα  $A$  να περιέχει τις τιμές των συναρτήσεων βάσης σε σημεία  $x_i$ ,  $a_{ij} = \varphi_{j-1}(x_{i-1})$ .

# Βάση πολυωνύμων από μονώνυμα

Αν χρησιμοποιήσουμε μονώνυμα σαν βάση για το χώρο των πολυωνύμων, δηλαδή:

$$\varphi_j(x) = x^j, j = 0, 1, \dots, n$$

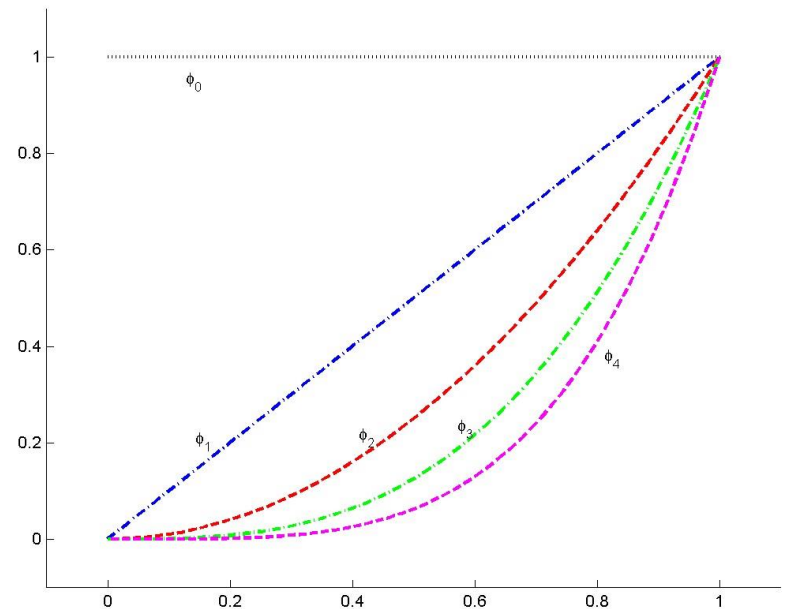
τότε το πολυώνυμο παρεμβολής είναι της μορφής:

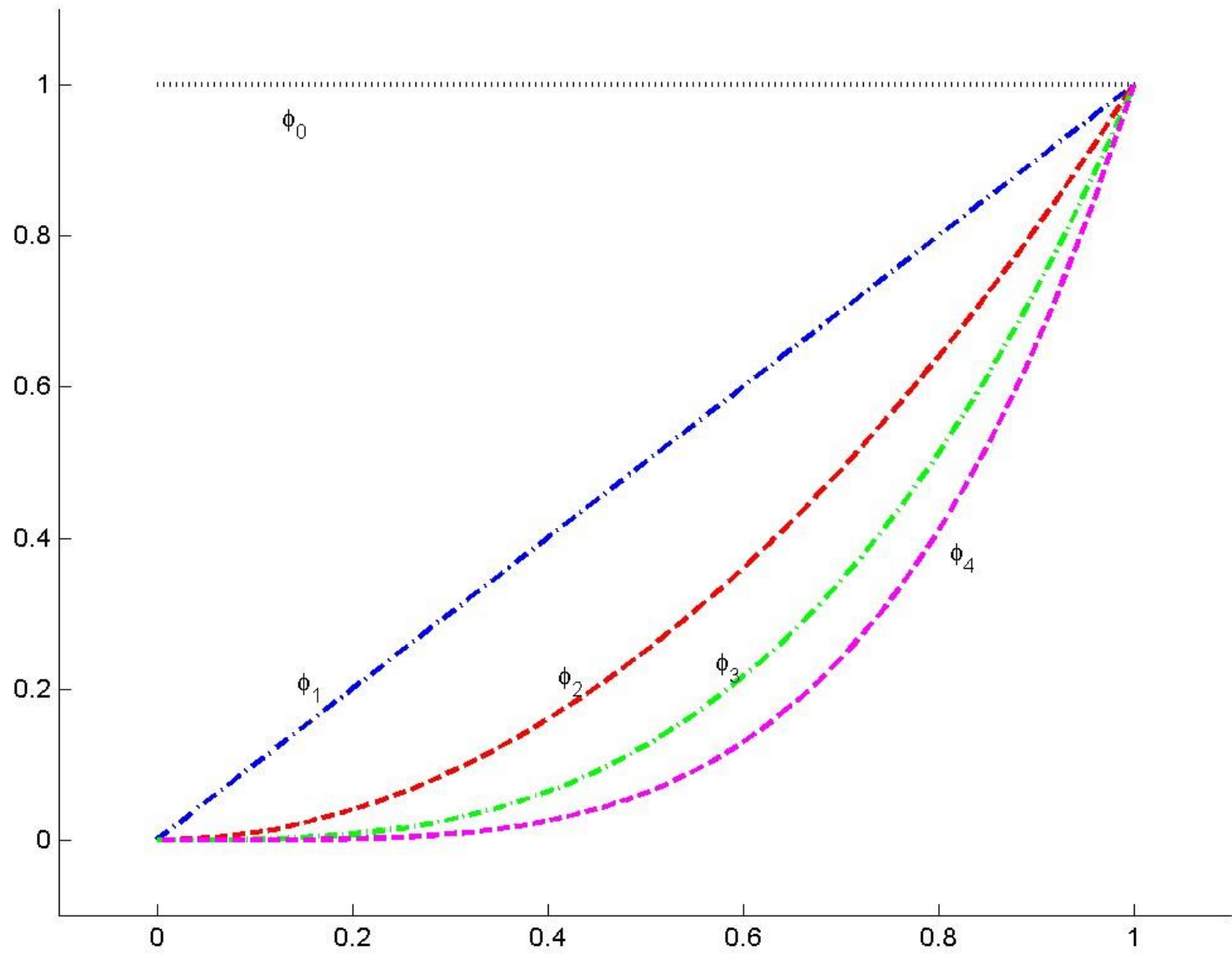
$$p_n(x) = c_0 + c_1x + c_2x^2 + \dots + c_nx^n$$

όπου οι συντελεστές  $c_i$ , υπολογίζονται από τη λύση του συστήματος:

$$Ac = \begin{bmatrix} 1 & x_0 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & \cdots & x_n^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = y$$

ο πίνακας  $A$  λέγεται πίνακας Vandermonde.





# Παράδειγμα με βάση τα μονώνυμα

Υπολογίστε το πολυώνυμο 2ου βαθμού που παρεμβάλλεται στα σημεία  $(-2, -27)$ ,  $(0, -1)$ ,  $(1, 0)$ . Χρησιμοποιώντας τη βάση των μονώνυμων, το γραμμικό σύστημα είναι:

$$Ac = \begin{bmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 \\ 1 & x_1 & x_1^2 \\ 1 & x_2 & x_2^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} = y$$

για τα συγκεκριμένα δεδομένα:

$$Ac = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 4 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -27 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} = y \Rightarrow c = \begin{bmatrix} -1 \\ 5 \\ -4 \end{bmatrix}$$

και το ζητούμενο πολυώνυμο είναι το:

$$p_2(x) = -1 + 5x - 4x^2$$

# Παρεμβολή με βάση τα μονώνυμα

---

- ▶ Το κόστος της λύσης του συστήματος είναι  $O(n^3)$ .
- ▶ Ο πίνακας  $A$  έχει κακή κατάσταση, ειδικά όταν ο βαθμός του πολυωνύμου είναι μεγάλος.
- ▶ Οι συντελεστές του πολυωνύμου υπολογίζονται με μικρή ακρίβεια.
- ▶ Διαλέγοντας μια διαφορετική βάση, ο αντίστοιχος πίνακας έχει καλύτερη κατάσταση και μορφή.
- ▶ Καλύτερη κατάσταση  $\rightarrow$  μεγαλύτερη ακρίβεια στον υπολογισμό της λύσης.
- ▶ Καλύτερη μορφή  $\rightarrow$  μικρότερο κόστος.

# Παρεμβολή - Παράσταση σε μορφή Lagrange

Για δεδομένα σημεία  $(x_i, y_i)$ ,  $i=0, \dots, n$ , οι συναρτήσεις βάσεις Lagrange ορίζονται ως:

$$\ell_j(x) = \frac{\prod_{k=0, k \neq j}^n (x - x_k)}{\prod_{k=0, k \neq j}^n (x_j - x_k)}, \quad j = 0, \dots, n$$

Για τη βάση Lagrange ισχύει:

$$\ell_j(x_i) = \begin{cases} 1 & \text{if } i = j \\ 0 & \text{if } i \neq j \end{cases}, \quad i, j = 0, \dots, n$$

επομένως ο πίνακας  $A$  (στο σύστημα  $Ax=y$ ) είναι ο μοναδιαίος  
→ οι συντελεστές του πολυωνύμου είναι τα παραπάνω  $y_i$ , άρα

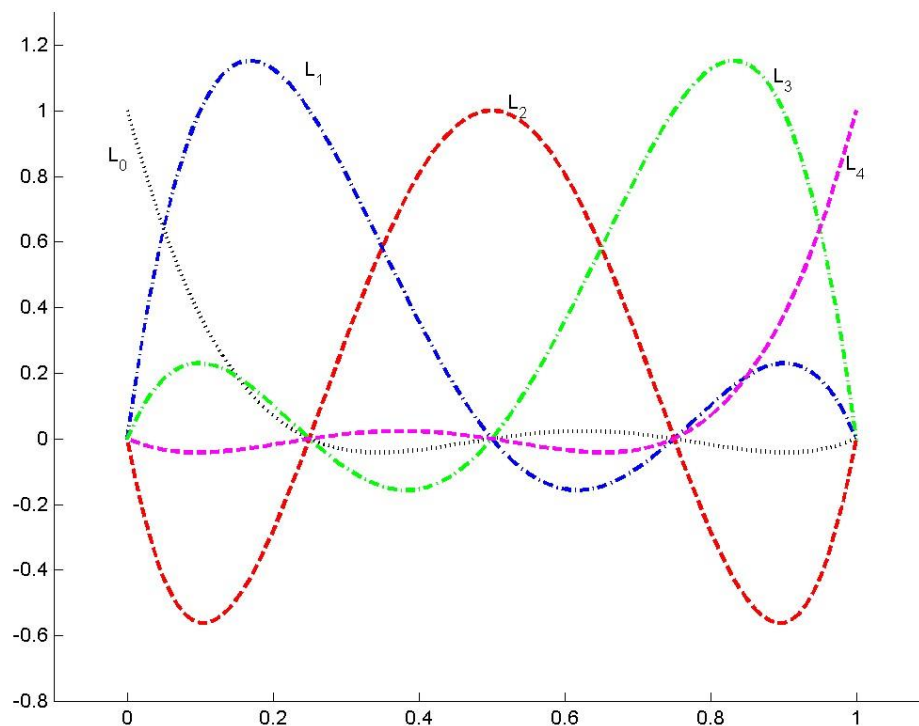
$$p_n(x) = y_0 \ell_0(x) + y_1 \ell_1(x) + \dots + y_n \ell_n(x)$$

# Παρεμβολή - Παράσταση σε μορφή Lagrange

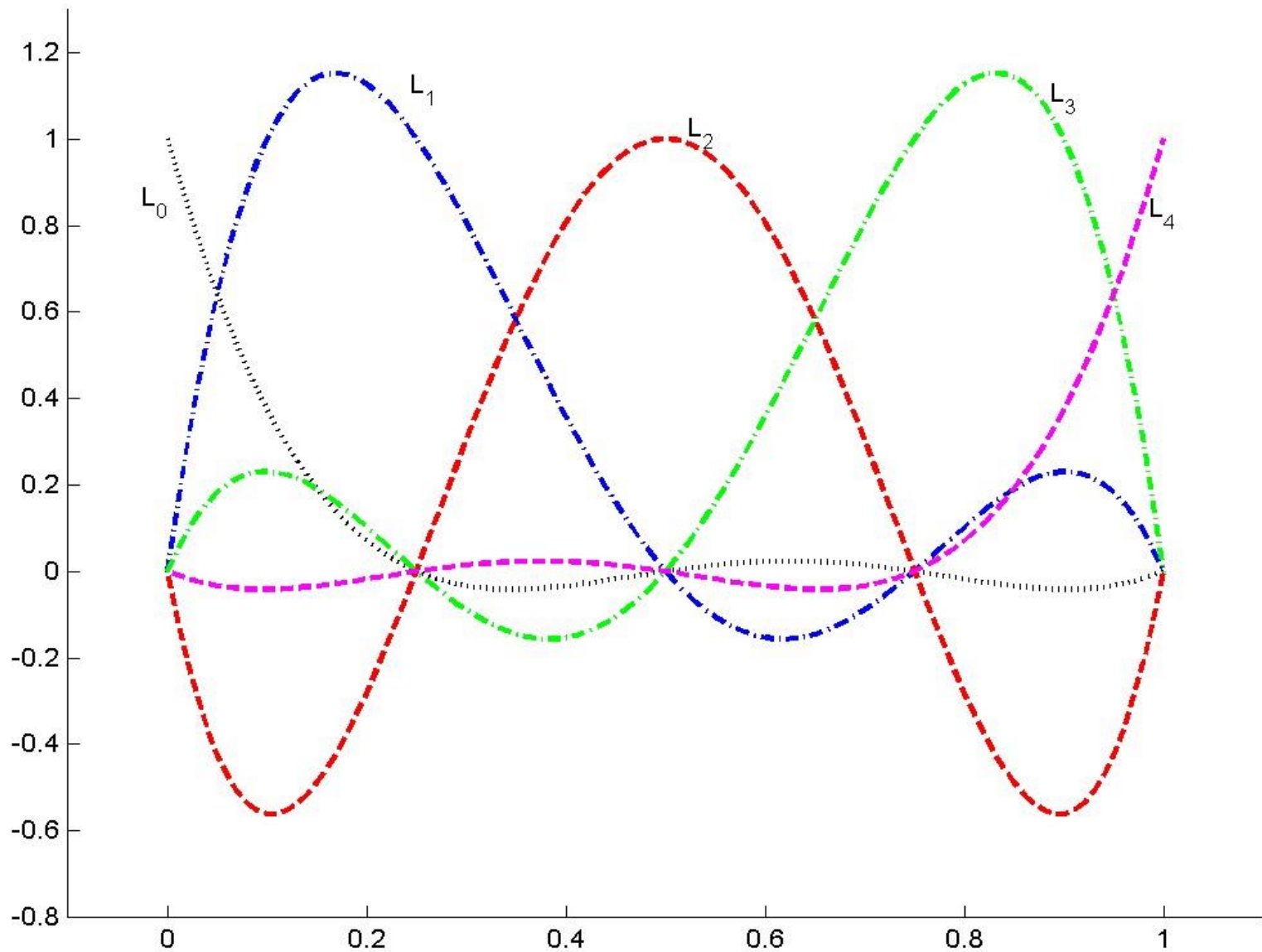
Τα 5 πολυώνυμα βάσης Lagrange για τα σημεία 0, 0.25, 0.5, 0.75, 1.

Η παρεμβάλλουσα κατά Lagrange είναι πολύ εύκολο να ορισθεί αλλά αρκετά πολύπλοκο να βρούμε την τιμή της για διάφορα άλλα σημεία.

Η μορφή της παρεμβάλλουσας κάνει πολύπλοκη της παραγωγή και την ολοκλήρωση της.







# Παρεμβολή - Παράσταση σε μορφή Lagrange

---

Για δεδομένα σημεία  $(-2, -27)$ ,  $(0, -1)$ ,  $(1, 0)$ , το πολυώνυμο Lagrange δευτέρου βαθμού που παρεμβάλλεται στα παραπάνω σημεία ορίζεται σαν:

$$p_2(x) = -27 \frac{(x-0)(x-1)}{(-2-0)(-2-1)} + (-1) \frac{(x+2)(x-1)}{(0+2)(0-1)} + 0 \frac{(x+2)(x-0)}{(1+2)(1-0)}$$

$\Leftrightarrow$

$$p_2(x) = -9 \frac{x(x-1)}{2} + \frac{(x+2)(x-1)}{2}$$