

Εισαγωγή στους Η/Υ

Γιώργος Δημητρίου

Μάθημα 3 και 4: Προγραμματισμός MIPS

Προγραμματισμός σε Συμβολική Γλώσσα

- Η συμβολική γλώσσα:
 - δεν έχει τύπους,
 - δεν έχει δηλώσεις μεταβλητών,
 - δεν έχει δομές ελέγχου,
 - δεν έχει εντολές βρόχων,
 - δεν έχει σύνθετες εντολές
- Τότε γιατί τη μαθαίνουμε;
 - Πλησιέστερα στο υλικό σημαίνει καλύτερος κώδικας;

Μοντέλο Εκτέλεσης Κώδικα Συμβολικής Γλώσσας



- Επίπεδη κατανομή δεδομένων
 - στην ουσία ετικέτες και όχι μεταβλητές
 - αρχικές τιμές
- Εντολές
 - σειριακός κώδικας με διακλαδώσεις
 - πιθανά υποπρογράμματα

Οργάνωση Μνήμης MIPS

7fffffff_{hex}

Στοίβα (Stack)



Data

Σωρός (Heap)

Χώρος Στατικών
Δεδομένων

10000000_{hex}

Text

Κώδικας

400000_{hex}

Δεσμευμένη Περιοχή

Εισαγωγή στους Η/Υ

Διευθυνσιοδότηση Μνήμης

- Όλες οι θέσεις μνήμης προσπελάζονται με:
 - Σχετική διευθυνσιοδότηση (μετατοπίσεις από μια διεύθυνση βάσης) για όλες τις εντολές φόρτωσης και αποθήκευσης
 - Κατ' ευθείαν διευθυνσιοδότηση (απόλυτες διευθύνσεις – συνήθως σε μορφή ετικέτας) για άλματα

Ετικέτες

- Σε κώδικα ή σε δεδομένα
- Απόλυτες διευθύνσεις μνήμης
 - Μέσα στο χώρο διευθύνσεων του προγράμματος
 - Βιβλιοθήκες
- Μπορούν να αναφέρονται πριν τον ορισμό τους
 - Περάσματα μετάφρασης
- Καθολικές ετικέτες (global)

Οργάνωση Μνήμης MIPS

7fffffff_{hex}

Στοίβα (Stack)



Data

Σωρός (Heap)

Χώρος Στατικών
Δεδομένων

10000000_{hex}

Κώδικας

Text

400000_{hex}

Δεσμευμένη Περιοχή

Εισαγωγή στους Η/Υ

Καθολικές και Στατικές Μεταβλητές

- Ορίζονται ως διευθύνσεις μνήμης
 - Είτε ως ετικέτες (απόλυτες διευθύνσεις)
 - Είτε με κάποια σχετική διευθυνσιοδότηση, δηλαδή με μετατόπιση σε σχέση με κάποια στατικά ορισμένη αρχική θέση στο χώρο δεδομένων του προγράμματος
- Αρχικοποίηση καθολικών και στατικών μεταβλητών

Σταθερές

- Σταθερές που δεν είναι ενσωματωμένες σε εντολές πρέπει να αποθηκεύονται στη μνήμη
 - Ποιες σταθερές ενσωματώνονται σε εντολές;
 - Πώς αποθηκεύουμε σταθερές στη μνήμη;
 - Πώς χρησιμοποιούμε αυτές τις σταθερές;

Τοπικές μη Στατικές Μεταβλητές

- Δε μπορούν να ορίζονται στατικά, γιατί δεν έχουν σταθερή διεύθυνση μνήμης
 - Αυτό συμβαίνει επειδή οι συναρτήσεις στις οποίες είναι ορισμένες καλούνται από διάφορα σημεία του προγράμματος, πιθανά αναδρομικά
 - Άρα δε μπορούν να οριστούν με ετικέτες
 - Ούτε σχετικά με κάποια στατική διεύθυνση του χώρου δεδομένων

Οργάνωση Μνήμης MIPS

7fffffff_{hex}

Στοίβα (Stack)



Data

Σωρός (Heap)

Χώρος Στατικών
Δεδομένων

10000000_{hex}

Text

Κώδικας

400000_{hex}

Δεσμευμένη Περιοχή

Εισαγωγή στους Η/Υ

Συναρτήσεις και Στοίβα

- Οι κλήσεις συναρτήσεων ακολουθούν δομή στοίβας
- Άρα μπορούμε να δεσμεύουμε τους τοπικούς χώρους δεδομένων σε κάποια στοίβα στη μνήμη
- Έτσι οι διευθύνσεις τοπικών μη στατικών μεταβλητών είναι σχετικές με την αρχή του αντίστοιχου χώρου στη στοίβα
- Αρκεί να παρακολουθούμε την εξέλιξη της στοίβας

Συμβάσεις Καταχωρητών

- Για καλύτερη διαχείριση της μνήμης από κάποιον κώδικα που περιέχει κλήσεις συναρτήσεων, ακολουθούμε κάποιες συμβάσεις στη χρήση των ΚΓΣ:
 - Σύνδεση και επιστροφή
 - Πέρασμα παραμέτρων
 - Τιμή αποτελέσματος
 - Διαχείριση στοίβας
 - Διατήρηση τιμών καταχωρητών

Σύνδεση και Επιστροφή

- Σε κάθε κλήση με την εντολή `jal` (ή την εντολή `jalr`), η διεύθυνση της εντολής που ακολουθεί την κλήση αποθηκεύεται αυτόματα στον `$ra`
- Άρα η επιστροφή από συνάρτηση υλοποιείται ως έμμεσο άλμα:
`jr $ra`
- Αποθήκευση του `$ra` σε προκαθορισμένη θέση στη στοίβα για φωλιασμένες κλήσεις ή άλλη χρήση του `$ra`

Πέρασμα Παραμέτρων

- Τις παραμέτρους μιας συνάρτησης τις περνάμε σε αυτήν μέσω των καταχωρητών $\$a0-\$a3$
 - Και μέσω της στοίβας για περισσότερες παραμέτρους
- Και πάλι αποθηκεύουμε τις τιμές των παραμέτρων σε προκαθορισμένες θέσεις στη στοίβα για επόμενη χρήση των αντίστοιχων καταχωρητών

Τιμή Αποτελέσματος

- Μια συνάρτηση επιστρέφει την τιμή αποτέλεσμα της μέσα από τον κατάχωρητή $\$v0$
 - Συμπληρωματική επιστροφή μέσω του $\$v1$

Διαχείριση Στοίβας

- Για να δεσμεύουμε χώρο στη στοίβα χρησιμοποιούμε τον ΚΓΣ $\$sr$, ο οποίος:
 - αρχικοποιείται σε κάποια μεγάλη διεύθυνση,
 - μειώνεται κατά το μέγεθος του χώρου που θέλουμε για να κατεβάσουμε τη στοίβα
 - αυξάνεται κατά το ίδιο μέγεθος για να επαναφέρουμε τη στοίβα στην προηγούμενη κατάσταση της

Διατήρηση Τιμών ΚΓΣ

- Κατά σύμβαση, οι καταχωρητές \$t0-\$t9 χρησιμοποιούνται ελεύθερα για αποθήκευση προσωρινών μεταβλητών
- Όμως οι καταχωρητές \$s0-\$s7 χρησιμοποιούνται μόνο αφού αποθηκεύσουμε την τιμή τους στη στοίβα, και αφού ολοκληρώσουμε τη χρήση τους, τους ξαναφορτώνουμε

Κλήσεις Συναρτήσεων

- Τα βήματα που ακολουθούμε σε μια κλήση συνάρτησης (μέσα από την καλούσα):
 - Προετοιμασία παραμέτρων
 - Οι τέσσερις πρώτες αντιγράφονται στους ΚΓΣ \$a0-\$a3
 - Οι υπόλοιπες αποθηκεύονται στη στοίβα
 - Αποθήκευση τιμών ΚΓΣ (εκτός των \$s0-\$s7) που θα χρειαστούμε όταν επιστρέψουμε
 - Άλμα με σύνδεση στη συνάρτηση
 - Αντιγραφή της τιμής αποτελέσματος σε ασφαλή αποθήκευση
 - Επαναφορά των τιμών ΚΓΣ που αποθηκεύσαμε

Κλήσεις Συναρτήσεων

- Τα βήματα που ακολουθούμε σε μια κλήση συνάρτησης (μέσα από την καλούμενη):
 - Δέσμευση χώρου στη στοίβα με μείωση του $\$sp$
 - Εκτέλεση του κώδικα της συνάρτησης
 - με αποθήκευση όποιων από τους $\$ra$, $\$a0$ - $\$a3$, $\$s0$ - $\$s7$ θέλουμε να χρησιμοποιήσουμε
 - και μετέπειτα επαναφορά όποιων από τους $\$ra$, $\$s0$ - $\$s7$ χρησιμοποιήσαμε
 - Μεταφορά της τιμής αποτελέσματος στον $\$v0$
 - Επαναφορά της στοίβας με αύξηση του $\$sp$
 - Επιστροφή με έμμεσο άλμα μέσω του $\$ra$
- Υπερχείλιση στοίβας

Οργάνωση Μνήμης MIPS

7fffffff_{hex}

Στοίβα (Stack)



Data

Σωρός (Heap)

Χώρος Στατικών
Δεδομένων

10000000_{hex}

Κώδικας

Text

400000_{hex}

Δεσμευμένη Περιοχή

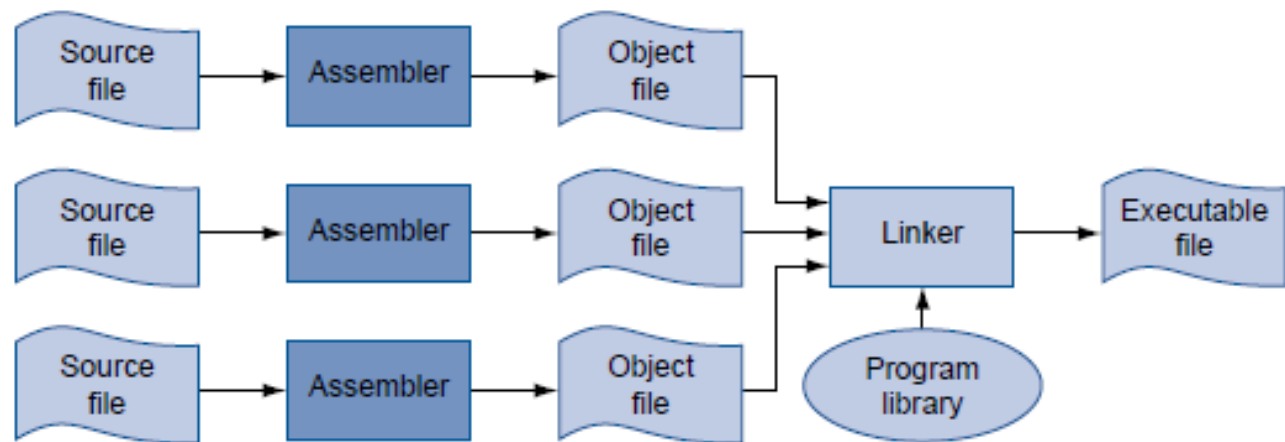
Εισαγωγή στους Η/Υ

Δυναμική Μνήμη

- Ο σωρός όπου γίνεται δυναμική δέσμευση μνήμης μέσα από συναρτήσεις όπως η malloc() κλπ
- Κάθε εντολή δέσμευσης ανεβάζει το σωρό προς τη στοίβα
- Υπερχείλιση σωρού

Μετάφραση Κώδικα Συμβολικής Γλώσσας

- Αναγκαία εργαλεία: Συμβολομεταφραστής (Assembler), Συνδέτης (Linker), Βιβλιοθήκες



Παραδείγματα Κώδικα MIPS

- Ας δούμε κάποια παραδείγματα, ξεκινώντας από κώδικα C και καταλήγοντας σε κώδικα MIPS
- Γενικά δίνουμε κώδικα MIPS ανεξάρτητα από την πλατφόρμα προσομοίωσης που χρησιμοποιούμε, ώστε να μοιάζει περισσότερο με τον πραγματικό κώδικα που παράγει ένας μεταγλωττιστής

Παραδείγματα Κώδικα MIPS

- Προσοχή στη δημιουργία του χώρου δεδομένων
 - Καθολικές και στατικές μεταβλητές δεσμεύονται με τα ονόματά τους
 - Σταθερές συμβολοσειρές δεσμεύονται με ονόματα για να μπορούν να αναφέρονται
 - Τοπικές μεταβλητές μπαίνουν στη στοίβα και δε δεσμεύονται ονομαστικά
 - Θεωρούμε ότι η στοίβα είναι δεσμευμένη και ο `$sp` κατάλληλα αρχικοποιημένος

Παραδείγματα Κώδικα MIPS

- Όσο αφορά τις εντολές:
 - Γενικά προτιμάμε πραγματικές εντολές, εκτός από τις πιο συνηθισμένες li, la και move
 - Για είσοδο/έξοδο διατηρούμε τις συναρτήσεις του αρχικού κώδικα C
 - Για τερματισμό χρησιμοποιούμε την εντολή break

Παράδειγμα Απλού Κώδικα

- Έστω το απλό πρόγραμμα C:

```
#include <stdio.h>
int a, b=26, c=24; //variables
int main() {
    a = b + c;      //statement
    printf("%d",a); //output
}
```

Παράδειγμα Απλού Κώδικα

■ Σε συμβολική γλώσσα MIPS:

```
.data
b:      .word   26           #space and value for b
c:      .word   24           #space and value for c
a:      .space  4           #space for a
pr:     .asciiz "%d"        #printf format string

.text

.globl main
main:   la      $t0,b         #address of b
        lw     $t1,0($t0)    #load value of b from memory
        la    $t0,c         #address of c
        lw     $t2,0($t0)    #load value of c from memory
        add   $t1,$t1,$t2    #add
        la    $t0,a         #address of a
        sw    $t1,0($t0)    #store result to a in memory
        la    $a0,pr        #load first argument ("%d")
        lw    $a1,0($t0)    #load second argument (a)
        jal   printf        #call function printf()
        break                #terminate program
```

Παράδειγμα Απλού Κώδικα

■ Παρατηρήσεις:

- Η αρχικοποίηση των καθολικών μεταβλητών `b` και `c` γίνεται με απ' ευθείας τοποθέτηση της τιμής τους στο χώρο δεδομένων
- Παρόλο που η στοίβα `de` χρησιμοποιείται άμεσα από τον κώδικα της `main()`, έχει δεσμευτεί κανονικά από το σύστημα, ώστε να μπορεί να χρησιμοποιηθεί από τη συνάρτηση `printf()`

Παράδειγμα Σύνθετου Κώδικα

■ Πρόγραμμα C:

```
#include <stdio.h>
int main() {
    int i;
    int sum = 0;
    for (i=0; i<=100; i++)
        sum = sum + i*i;
    printf("The sum from 0 to 100 is %d\n", sum);
}
```

Παράδειγμα Σύνθετου Κώδικα

■ Συμβολική γλώσσα MIPS:

```
.text
.globl main
main:  sw    $zero,12($sp)  #initialize sum to 0
      sw    $zero,8($sp)  #initialize i to 0
loop:  lw    $t6,8($sp)    #load i
      mul   $t7,$t6,$t6    #calculate i*i
      lw    $t8,12($sp)   #load sum
      add   $t9,$t8,$t7    #add result of i*i
      sw    $t9,12($sp)   #store sum
      addi  $t0,$t6,1      #increase i
      sw    $t0,8($sp)    #store i
      ble   $t0,100,loop  #check end of loop
      la    $a0,str        #first argument
      lw    $a1,12($sp)   #second argument
      jal   printf        #call function printf
      break                #terminate program
.data
str:   .asciiz "The sum from 0 to 100 is %d\n"
```

Παράδειγμα Σύνθετου Κώδικα

■ Παρατηρήσεις:

- Οι δύο πρώτες θέσεις στοίβας ($\$sp+0$ και $\$sp+4$) είναι δεσμευμένες για διεύθυνση επανόδου και αποτέλεσμα, αλλά εδώ δε χρησιμοποιούνται
- Για λόγους συντομίας χρησιμοποιήθηκαν και οι ψευδοεντολές `mul` και `ble`, οι οποίες μπορούν εύκολα να αντικατασταθούν από τις αντίστοιχες πραγματικές εντολές

Βελτίωση Σύνθετου Κώδικα

- Μείωση πλήθους lw και sw:

```
.text
.globl main
main:  move    $t8,$zero      #initialize sum to 0
      move    $t6,$zero      #initialize i to 0
loop:  mul     $t7,$t6,$t6    #calculate i*i
      add     $t8,$t8,$t7    #add result of i*i
      addi   $t6,$t6,1      #increase i
      ble    $t6,100,loop   #check end of loop
      la     $a0,str        #first argument
      move   $a1,$t8        #second argument
      jal   printf         #call function printf
      break                    #terminate program
.data
str:   .asciiz "The sum from 0 to 100 is %d\n"
```

Βελτίωση Σύνθετου Κώδικα

■ Αντικατάσταση πολ/σμού με προσθέσεις:

```
.text
.globl main
main:  move    $t8,$zero      #initialize sum to 0
      move    $t6,zero      #initialize i to 0
      move    $t7,$zero      #initialize square of i to 0
loop:  add     $t0,$t6,$t6    #calculate i+i
      addi   $t0,$t0,1      #calculate i+i+1
      add    $t7,$t7,$t0    #calculate next square of i
      add    $t8,$t8,$t7    #add result of i*i
      addi   $t6,$t6,1      #increase i
      ble   $t6,100,loop   #check end of loop
      la    $a0,str         #first argument
      move  $a1,$t8         #second argument
      jal  printf          #call function printf
      break                #terminate program
.data
str:   .asciiz "The sum from 0 to 100 is %d\n"
```

Βελτίωση Σύνθετου Κώδικα

■ Παρατηρήσεις:

- Στην πρώτη βελτίωση υποθέτουμε ότι οι εντολές προσπέλασης μνήμης (lw και sw) είναι πιθανό να οδηγήσουν σε καθυστερήσεις στην εκτέλεση του κώδικα
- Στη δεύτερη βελτίωση υποθέτουμε ότι ο πολλαπλασιασμός κοστίζει σε χρόνο περισσότερο από τρεις απλές εντολές

Πιο Πολύπλοκο Παράδειγμα

■ Κώδικας C

```
#include <stdio.h>
int main(int argc, char* argv[]) {
    printf("The factorial of 10 is %d\n", fact(10));
}
int fact(int n) {
    if (n < 1)
        return 1;
    else
        return n*fact(n-1);
}
```

Πιο Πολύπλοκο Παράδειγμα

■ Συμβολική γλώσσα (συνάρτηση main())

```
.text
.globl main
main: addi    $sp,$sp,-16    #push 16-byte stack frame
      sw     $ra,0($sp)    #save return address
      li    $a0,10        #first argument
      jal   fact          #call fact()
      la   $a0,LC         #first argument
      move $a1,$v0        #second argument
      jal   printf        #call printf()
      lw   $ra,0($sp)    #restore return address
      addi $sp,$sp,16    #pop stack frame
      jr   $ra           #return
.data
LC:   .asciiz "The factorial of 10 is %d\n"
```

Πιο Πολύπλοκο Παράδειγμα

■ Συμβολική γλώσσα (συνάρτηση fact())

```
.text
.globl fact
fact:  addi    $sp,$sp,-12    #push 12-byte stack frame
      sw     $ra,0($sp)     #save return address
      sw     $a0,8($sp)     #save argument n
      bgtz   $a0,L2         #branch to L2 if n>0
      li    $v0,1           #move 1 to $v0
      j     L1              #jump to L1
L2:    addi   $a0,$a0,-1     #set argument to n-1
      jal   fact           #recursive call to fact()
      lw    $t0,8($sp)     #restore argument n
      mul   $v0,$t0,$v0     #calculate n*fact(n-1)
L1:    lw    $ra,0($sp)     #restore return address
      addi  $sp,$sp,12     #pop stack frame
      jr   $ra             #return to caller
```

Πιο Πολύπλοκο Παράδειγμα

■ Παρατηρήσεις:

- Σε αντίθεση με τα προηγούμενα παραδείγματα, εδώ κάνουμε άμεσα χρήση της στοίβας, με αύξηση προς τα κάτω
- Για την αναδρομή χρησιμοποιήθηκε κανονικά η πρώτη θέση στοίβας της συνάρτησης `fact()`, αλλά όχι η δεύτερη, μια που αντί αυτής χρησιμοποιήθηκε ο καταχωρητής `$n0` για το αποτέλεσμα της