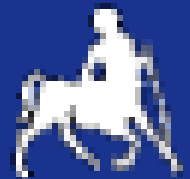


ΜΗΧΑΝΙΚΗ ΡΕΥΣΤΩΝ

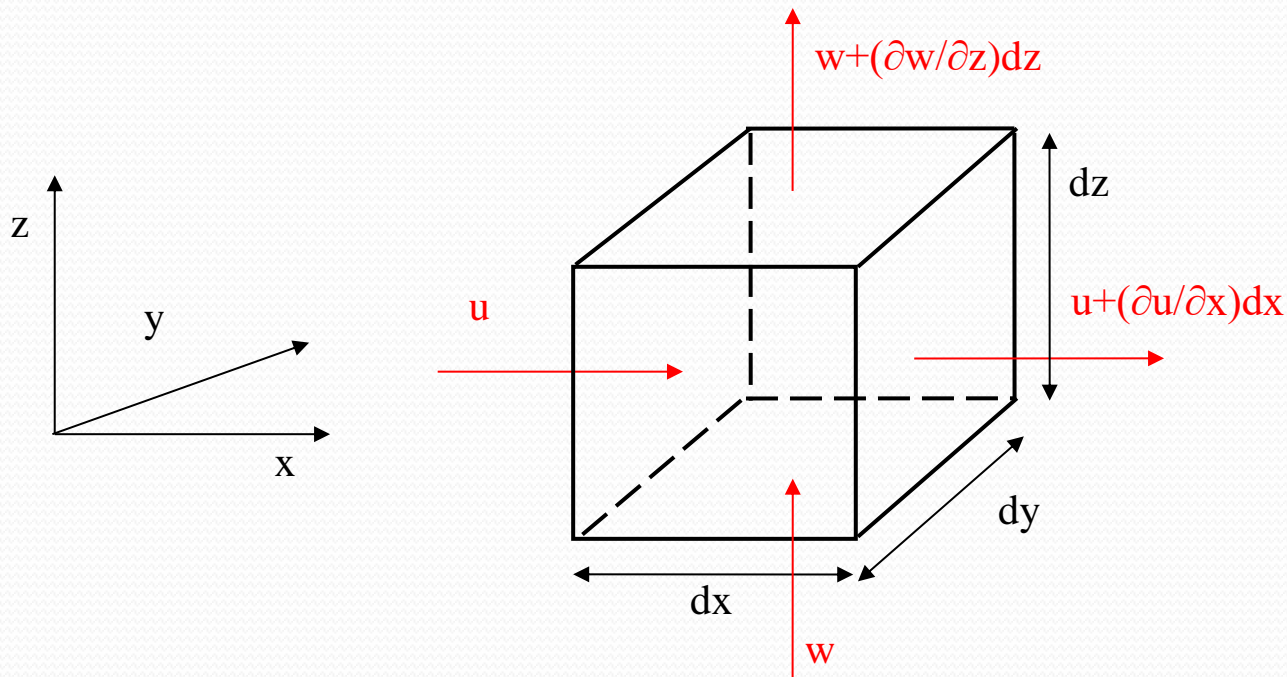
Πανεπιστήμιο Θεσσαλίας - Πολυτεχνική Σχολή
Τμήμα Πολιτικών Μηχανικών
Δρ. Βασιλική Κατσαρδή



Περιεχόμενα

- Εξίσωση Συνέχειας
- Αστρόβιλη Ροή
- Εξισώσεις Κίνησης

Πεδίο ταχύτητας – Όγκος Ελέγχου Καρτεσιανές Συντεταγμένες



1. Εισαγωγή

1.1 Εξίσωση Συνέχειας της Μάζας

Έστω ένα 2D πεδίο ροής

$$\text{Εισροή μάζας} = (u dy dz + w dx dy) \rho$$

$$\text{Εκροή μάζας} = \left[\left[u + \frac{\partial u}{\partial x} dx \right] dy dz + \left[w + \frac{\partial w}{\partial z} dz \right] dx dy \right] \rho$$

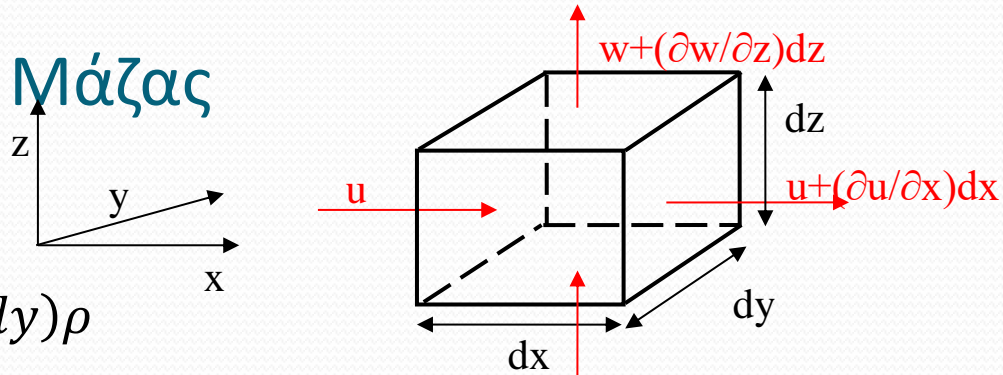
ρ πυκνότητα (Kg/m^3).

Για ασυμπύεστη ροή: Εκροή – Εισροή = 0 \rightarrow

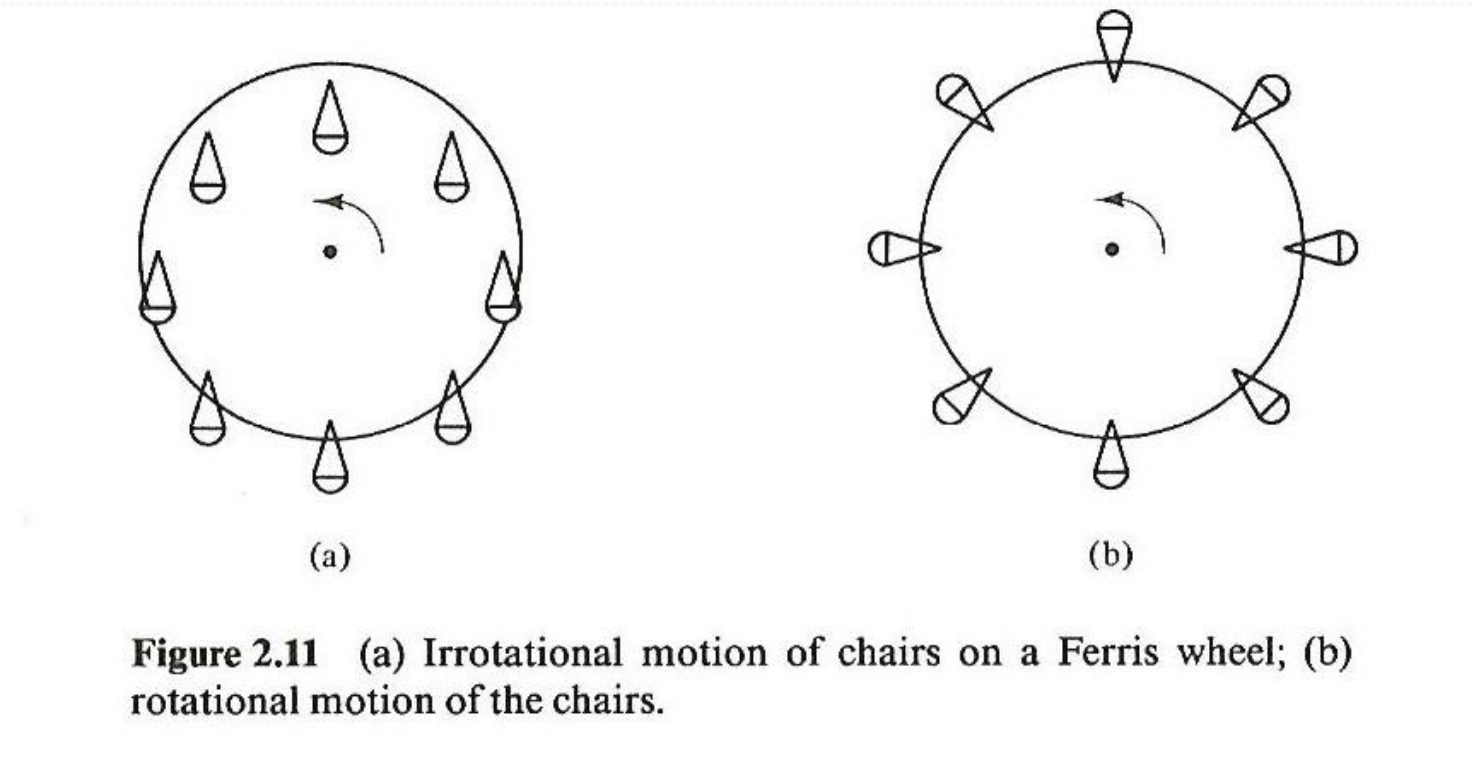
$$\left[u + \frac{\partial u}{\partial x} dx - u \right] dy dz + \left[w + \frac{\partial w}{\partial z} dz - w \right] dx dy = 0 \rightarrow \left[\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} \right] dx dy dz = 0$$

$$\rightarrow \boxed{\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0} \quad (1\alpha) \text{ Εξίσωση συνέχειας της μάζας για 2D πεδίο ροής.}$$

$$\text{Αντίστοιχα για 3D πεδίο ροής: } \boxed{\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0} \quad (1\beta)$$



1.2 Αστρόβιλη Ροή

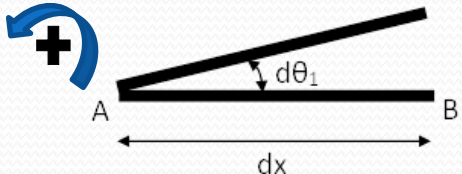


1.2 Αστρόβιλη Ροή

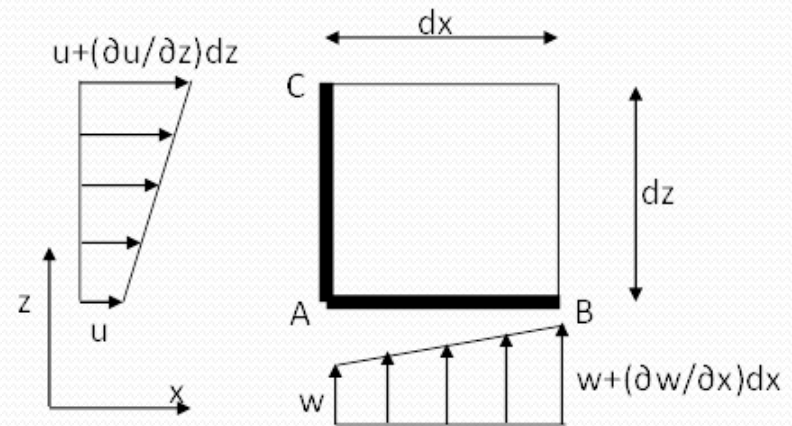
Όταν σε μία ροή έχουμε στροφή των στοιχείων της ροής, τότε λέμε ότι έχουμε στροβιλότητα Ω .

Πάλι σε ένα 2D πεδίο ροής

Μετά από χρόνο δt , η στοιχειώδης γραμμή AB θα έχει στραφεί

κατά μία γωνία $d\theta_1$,  $d\theta_1 = \frac{\frac{\partial w}{\partial x} dx dt}{dx} = \frac{\partial w}{\partial x} dt$

Επομένως η γωνιακή ταχύτητα του AB θα είναι $\frac{d\theta_1}{dt} = \frac{\partial w}{\partial x} [s^{-1}]$



1.2 Αστρόβιλη Ροή - συνέχεια

Παρομοίως η στροφή της στοιχειώδους γραμμής AC μετά από χρόνο δt δίνεται από:

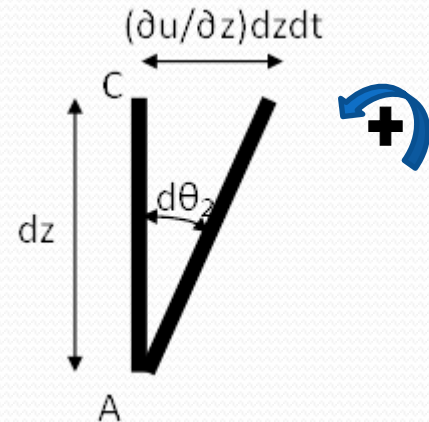
$$-d\theta_2 = \frac{\frac{\partial u}{\partial z} dz dt}{dz} = \frac{\partial u}{\partial z} dt \rightarrow \frac{d\theta_2}{dt} = -\frac{\partial u}{\partial z} [s^{-1}]$$

Η μέση στροβιλότητα (Ω) ορίζεται ως:

$$\text{Άρα: } \Omega = \left(\frac{d\theta_1}{dt} + \frac{d\theta_2}{dt} \right) \rightarrow \Omega = \left[\left(\frac{\partial w}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial z} \right) [s^{-1}] \right] \quad (1c)$$

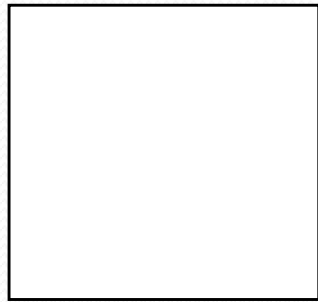
Έτσι για **αστρόβιλη ροή** έχουμε μηδενική στροβιλότητα σε κάθε σημείο της ροής

$$\left[\frac{\partial w}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial z} = 0 \right] \quad (1d)$$

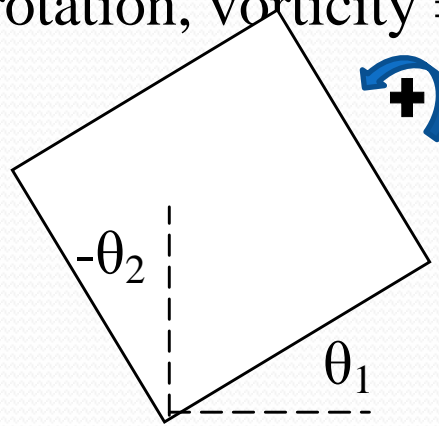


1.2 Αστρόβιλη Ροή - συνέχεια

Note, in terms of a solid body rotation, vorticity = 2 x angular velocity



time = t



$$\theta_1 = \theta_2 = \theta$$

time = t + δt

Angular velocity = $\frac{d\theta}{dt}$, vorticity $\Omega = \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{d\theta_1}{dt} + \frac{d\theta_2}{dt} = 2 \frac{d\theta}{dt}$

1.3 Δυναμικό Ροής

Με δεδομένο την αστρόβιλη ροή, $\frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial z}$,

ολοκληρώνοντας **ως προς x** έχουμε

$$\int \frac{\partial w}{\partial x} dx = \int \frac{\partial u}{\partial z} dx \quad \text{και άρα} \quad w = \int \frac{\partial u}{\partial z} dx$$

ολοκληρώνοντας **ως προς z** έχουμε

$$\int w dz = \iint \frac{\partial u}{\partial z} dx dz \quad \text{και άρα} \quad \int w dz = \int u dx$$

Θέτοντας το παραπάνω ως μία συνάρτηση φ έχουμε

$$\int w dz = \int u dx = \varphi(x, z, t) \leftarrow \text{Δυναμικό ροής}$$

Έτσι, $\boxed{u = \frac{\partial \varphi}{\partial x}}$ και $\boxed{w = \frac{\partial \varphi}{\partial z}}$ (και $\boxed{v = \frac{\partial \varphi}{\partial y}}$ για 3D ροή) (1e)

Μία συνάρτηση περιγράφει **όλη** τη ροή.

(Άσκηση: Από (1e) να καταλήξουμε στην (1d))

1.3 Δυναμικό Ροής – Εξίσωση Laplace

Από την εξίσωση συνέχειας της μάζας για 3D ροή:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \text{ και με δεδομένα τα } u = \frac{\partial \phi}{\partial x}, w = \frac{\partial \phi}{\partial z} \text{ και } v = \frac{\partial \phi}{\partial y}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \phi}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial \phi}{\partial z} \right) = 0 \text{ άρα } \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = 0 \text{ ή}$$

$$\boxed{\nabla^2 \phi = 0}$$

Συνάρτηση **Laplace** με όρους ϕ

Εύκολη στη λύση του!!!

1.4 Ροϊκή Συνάρτηση

Με δεδομένο την αρχή διατήρησης της μάζας, $\frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{\partial w}{\partial z}$,

ολοκληρώνοντας **ως προς x** έχουμε

$$\int \frac{\partial u}{\partial x} dx = - \int \frac{\partial w}{\partial z} dx \quad \text{και άρα} \quad u = - \int \frac{\partial w}{\partial z} dx$$

ολοκληρώνοντας **ως προς z** έχουμε

$$\int u dz = - \iint \frac{\partial w}{\partial z} dx dz \quad \text{και άρα} \quad \int u dz = - \int w dx$$

Θέτοντας το παραπάνω ως μία συνάρτηση ψ έχουμε

$$\int u dz = - \int w dx = \psi(x, z, t) \leftarrow \text{Ροϊκή Συνάρτηση}$$

$$\text{Έτσι, } \boxed{u = \frac{\partial \psi}{\partial z}} \text{ και } \boxed{w = -\frac{\partial \psi}{\partial x}} \text{ (1f)}$$

Μία συνάρτηση περιγράφει **όλη** τη ροή.

(Άσκηση: Από (1f) να καταλήξουμε στην (1d))

1.4 Ροϊκή Συνάρτηση – Εξίσωση Laplace

Από την εξίσωση αστρόβιλης ροής για 3D ροή:

$$\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} = 0 \text{ και με δεδομένα τα } u = \frac{\partial \psi}{\partial z}, w = -\frac{\partial \psi}{\partial x}$$
$$\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial \psi}{\partial z} \right) - \frac{\partial}{\partial x} \left(-\frac{\partial \psi}{\partial x} \right) = 0 \text{ άρα } \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} = 0 \text{ ή}$$

$$\boxed{\nabla^2 \psi = 0}$$

Συνάρτηση **Laplace** με όρους ψ

Πάλι εύκολη στη λύση του!!!

1.3 Φυσική σημασία του φ και ψ

Γραμμές $\varphi = \text{σταθερό}$

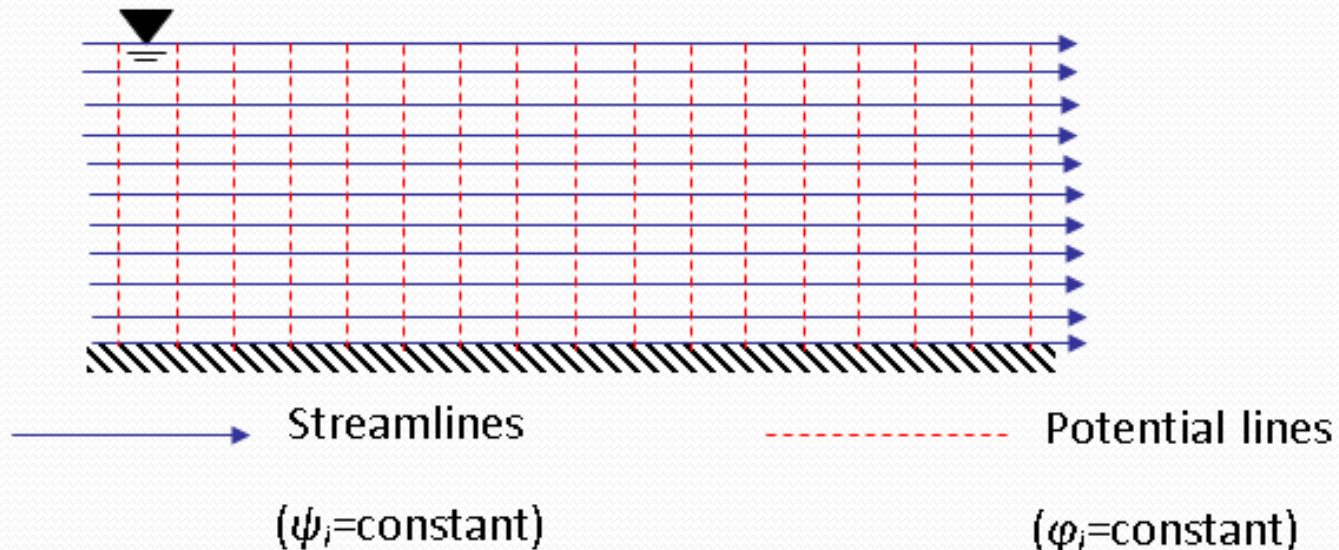
- Αντιπροσωπεύουν τις **γραμμές δυναμικού**
- Ενώνουν σημεία με ίσο δυναμικό ροής
- Ισοδύναμο με το βαρυτικό δυναμικό πεδίο και έτσι ενώνει σημεία ίσου βαρυτικού δυναμικού
- το δυναμικό για την κίνηση προκύπτει λόγω κλίσης πίεσης
- Οι γραμμές δυναμικού έτσι, ενώνουν σημεία ίσης κλίσης πίεσης

Γραμμές $\psi = \text{σταθερό}$

- Αντιπροσωπεύουν τις **γραμμές ροής**
- Αυτές δείχνουν την κίνηση ή μετακίνηση των σωματιδίων ρευστού
- Εύκολα ορατό σε πειράματα
- Το ρευστό κινείται στην κατεύθυνση της κλίσης πίεσης (από υψηλή σε χαμηλή). Έτσι οι γραμμές ροής πρέπει να είναι **κάθετες** στις γραμμές δυναμικού.
- Οι γραμμές δυναμικού και οι γραμμές ροής αποτελούν το πλέγμα ροής.

1.3 Φυσική σημασία του φ και ψ

Παράδειγμα: Ροή σε ανοιχτό αγωγό

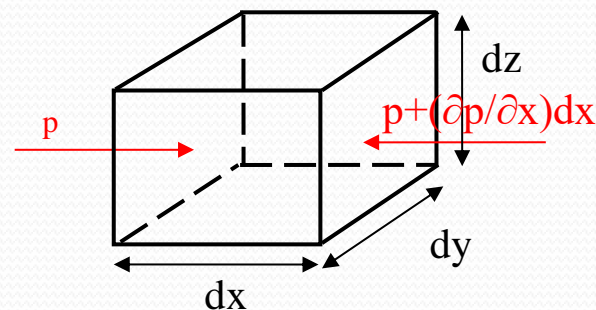
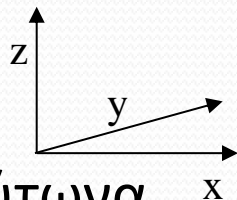


1.5 Εξισώσεις Κίνησης

Σε ένα 3D πεδίο ροής

Εφαρμόζουμε 2^ο νόμο του Νεύτωνα

Δύναμη = μάζα x επιτάχυνση κατά x.



$$\left\{ - \left[p + \frac{\partial p}{\partial x} dx \right] + p \right\} dydz + X dx dy dz = \rho \alpha_x dx dy dz$$

όπου X η εξωτερική δύναμη ανά μονάδα όγκου ρευστού, και α_x η επιτάχυνση κατά x.

Άρα οι εξισώσεις κίνησης δίνονται από

$$\left. \begin{aligned} \frac{-1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + X &= \alpha_x \\ \frac{-1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + Y &= \alpha_y \end{aligned} \right\} \text{ Όμως } X = Y = 0$$

$$\frac{-1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + Y = \alpha_y$$

$$\frac{-1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + Z = \alpha_z \text{ και } Z = -g$$

$$\alpha_x = \frac{du}{dt} = \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial t}$$

u
v
w

$$\frac{du}{dt} = \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z}$$

1.5 Εξισώσεις Κίνησης – Συνέχεια

Εισάγοντας τα παραπάνω έχουμε τις **Εξισώσεις Euler**

$$\begin{aligned}\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{u\partial u}{\partial x} + \frac{v\partial u}{\partial y} + \frac{w\partial u}{\partial z} &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} \\ \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{u\partial v}{\partial x} + \frac{v\partial v}{\partial y} + \frac{w\partial v}{\partial z} &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} \\ \frac{\partial w}{\partial t} + \frac{u\partial w}{\partial x} + \frac{v\partial w}{\partial y} + \frac{w\partial w}{\partial z} &= -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} - g\end{aligned}$$

Μη ιδανικά ρευστά $\mu \neq 0$

- Navier – Stokes

$$\begin{aligned}\rho \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} \right) &= -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) + \rho g_x \\ \rho \left(\frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} \right) &= -\frac{\partial p}{\partial y} + \mu \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right) + \rho g_y \\ \rho \left(\frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right) &= -\frac{\partial p}{\partial z} + \mu \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right) + \rho g_z.\end{aligned}$$

1.5 Εξισώσεις Κίνησης – Συνέχεια

Εισάγοντας την αστρόβιλη ροή για τις 2 διαστάσεις (Να γίνει σαν άσκηση) λαμβάνουμε την **Εξίσωση Bernoulli**

$$\frac{\rho \partial \varphi}{\partial t} + p + \rho g z + \rho \left[\frac{u^2 + w^2}{2} \right] = C$$

όπου C σταθερά Bernoulli.

Εξισώσεις

