

3a Για την εικόνα I_1 , θεωρούμε το φίλτρο Sobel

i $h = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$, και παίρνουμε

$$I_1 * h = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ E/2 & E/2 & E/2 & E/2 & E/2 \\ E/2 & E/2 & E/2 & E/2 & E/2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

ii Για την εικόνα I_2

$$I_2 * h' = I_2 * h = \begin{bmatrix} 0 & 0 & E/8 & 3E/8 & 3E/8 \\ 0 & E/8 & 3E/8 & 3E/8 & E/8 \\ E/8 & 3E/8 & 3E/8 & E/8 & 0 \\ 3E/8 & 3E/8 & E/8 & 0 & 0 \\ 3E/8 & E/8 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

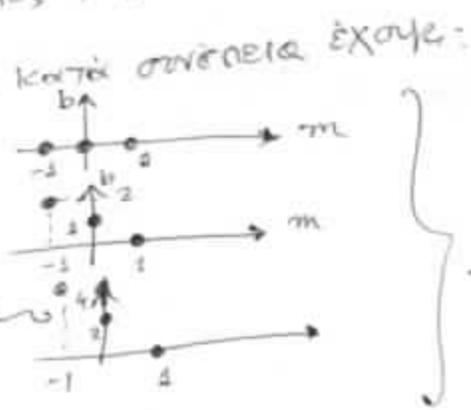
3b

Ας πούμε ότι οι συνεπαρτημένες των σημείων της I_3 είναι: $(0,0), (1,1), (2,2), (3,3), (4,4)$ (από κάτω αριστερά προς πάνω δεξιά).

Κάθε σημείο "ψηφίζει" ελαφρώς της

μορφής: $b = -xm + y$

- $(0,0) \rightarrow b = 0$
- $(1,1) \rightarrow b = -m + 1$
- $(2,2) \rightarrow b = -2m + 2$
- $(3,3) \rightarrow b = -3m + 3$
- $(4,4) \rightarrow b = -4m + 4$



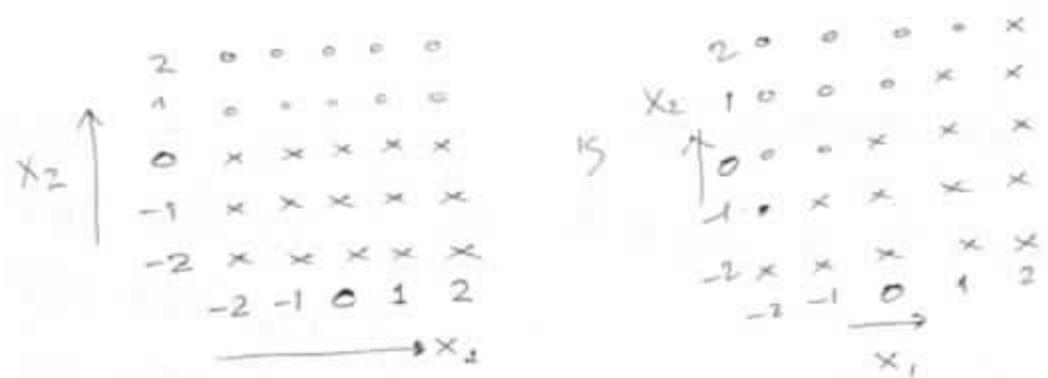
ο μεγαλύτερος αριθμός ψηφίων είναι στο $m=1, b=0$

3d

Πρόκειται για προφανή περιστροφή (rotation) κατά 45° . Μπορούμε, αν θέλουμε, να βάλουμε και "scaling" στον μετασχηματισμό, αναζητώντας τιμές a, b, t_x, t_y , έτσι ώστε

$$\underline{X}_{new} = \begin{bmatrix} a & -b & t_x \\ b & a & t_y \\ & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_{old,1} \\ X_{old,2} \\ 1 \end{bmatrix}$$

Μπορούμε να θεωρήσουμε ως αρχές αξόνων τα



Αντιστοιχίζουμε λοιπόν το $(0,0) \rightarrow (0,0)$

δηλ: $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & -b & t_x \\ b & a & t_y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} t_x = 0 \\ t_y = 0 \end{cases}$

και μετά το $(1,0) \rightarrow (1,1)$

δηλ $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & -b & 0 \\ b & a & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} a = 1 \\ b = 1 \end{cases}$

Άρα ο Μ/Σ είναι $\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$