

# Λύσεις Προβλημάτων

- Τα προβλήματα της κλάσεως **NPC** αντιμετωπίζονται με
  - **Προσεγγιστικούς αλγορίθμους**
    - προσπαθούν να βρουν την χρυσή τομή μεταξύ χρόνου και ποιότητας λύσεως
  - **Ευρετικές τεχνικές**
    - προσπαθούν να βρουν ακριβή λύση με συστηματική αναζήτηση στον χώρο των λύσεων

# Προβλήματα Βελτιστοποιήσεως

- **Όριο αναλογίας μεγιστοποίησης/ελαχιστοποίησης**
  - ο λόγος  $C^*/C$  της βέλτιστης προς την προσεγγιστική λύση
  - Εάν ψάχνουμε για ελάχιστο, χρησιμοποιούμε τον λόγο  $C/C^*$
- **$\epsilon$ -προσεγγιστικός αλγόριθμος**

$$|C^* - C|/C^* \leq \epsilon(n)$$

# Κατηγορίες NPC βάσει $\epsilon$

- **Πλήρως Προσεγγίσιμα**
  - διαθέτουν  $\epsilon$ -προσεγγιστικό αλγόριθμο για οποιοδήποτε  $\epsilon$  (σπάνια κατηγορία)
- **Μερικώς Προσεγγίσιμα**
  - διαθέτουν  $\epsilon$ -προσεγγιστικό αλγόριθμο για *ορισμένες τιμές του  $\epsilon$*  (εφ' όσον  $\mathbf{P} \neq \mathbf{NPC}$ )
- **Μη Προσεγγίσιμα**
  - δεν διαθέτουν  $\epsilon$ -προσεγγιστικό αλγόριθμο για *κανένα  $\epsilon$*  (εκτός κι αν  $\mathbf{P} = \mathbf{NPC}$ )

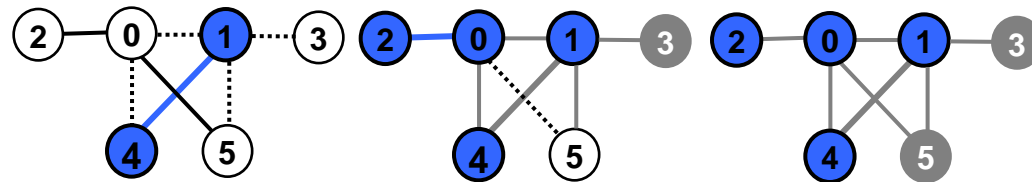
# Κατηγορίες βάσει χρόνου

- **Πολυωνυμικού Χρόνου**
  - Εάν, για καθορισμένο  $\varepsilon$ , τρέχουν σε πολυωνυμικό χρόνο
- **Πλήρως Πολυωνυμικού Χρόνου**
  - εάν ο χρόνος τους είναι πολυωνυμικός ως προς τα  $n$ ,  $1/\varepsilon$

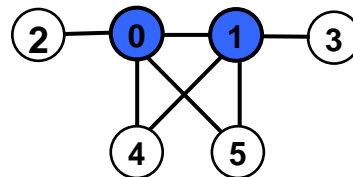
# Κάλυμμα Κορυφής

- Πολύ απλός αλγόριθμος
  - Διαλέγουμε μία ακμή  $e$
  - Τοποθετούμε τα άκρα της  $e$  στο κάλυμμα
  - Διαγράφουμε τις προσπίπτουσες στην  $e$  ακμές
  - Συνεχίζουμε μέχρι να διαγραφούν όλες οι ακμές

Προσεγγιστική  
Λύση



Βέλτιστη Λύση



# Ανάλυση Πολυπλοκότητας

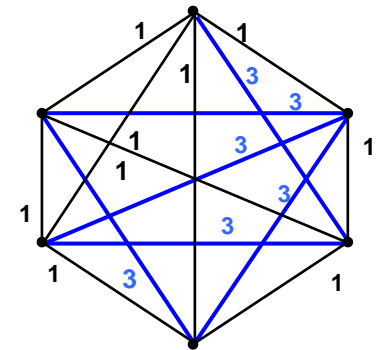
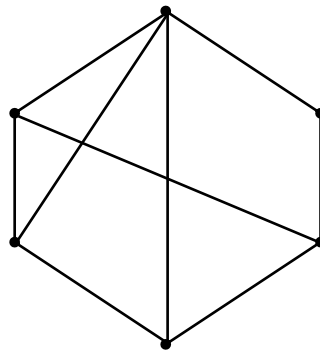
- Είναι 1-προσεγγιστικός:
  - Μέγεθος προσεγγιστικής λύσης  $K = 2A$ , όπου  $A$  το # ακμών που επιλέχθηκαν
  - $A \leq K^*$  (πρέπει να καλύπτει όλες τις ακμές, ενώ οι ακμές που επιλέχθηκαν δεν έχουν κοινές κορυφές)  $\Rightarrow K/2 \leq K^* \Rightarrow K \leq 2K^*$

# Περιοδεύων Πωλητής (TSP)

- Μη προσεγγίσιμο, γιατί διαφορετικά  $\mathbf{P} = \mathbf{NPC}$

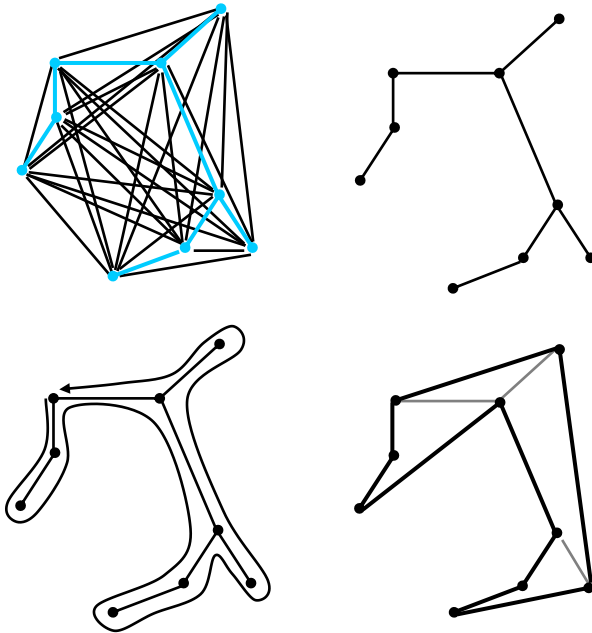
Αναγωγή του Κύκλος Hamilton σε TSP

- Βάρη στο πλήρες: 1 ή  $2+V\varepsilon$   
εάν ανήκει ή όχι στο αρχικό
- Εάν υπάρχει κύκλος, τότε  
έχουμε κόστος ακριβώς  $V$
- Διαφορετικά, έχουμε κόστος  
 $\geq V-1+2+V\varepsilon = 1+V(1+\varepsilon)$ .
- Οπότε, συγκρίνοντας το  
κόστος με το  $1+V(1+\varepsilon)$ ,  
καταλαβαίνουμε εάν υπάρχει  
ή όχι κύκλος στο αρχικό  
γράφημα



# Προσέγγιση TSP για Ευκλείδειες Αποστάσεις

- Υπόθεση: το γράφημα είναι πλήρες
- Σχηματισμός ΕΕΔ  $T$
- Διαπέραση Euler, αποφεύγοντας τις κορυφές που έχουμε ήδη επισκεφτεί





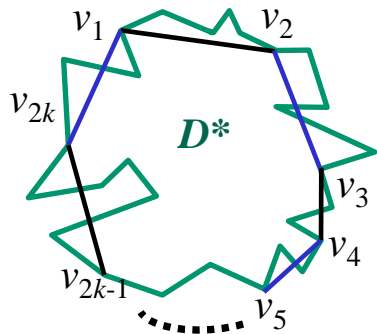
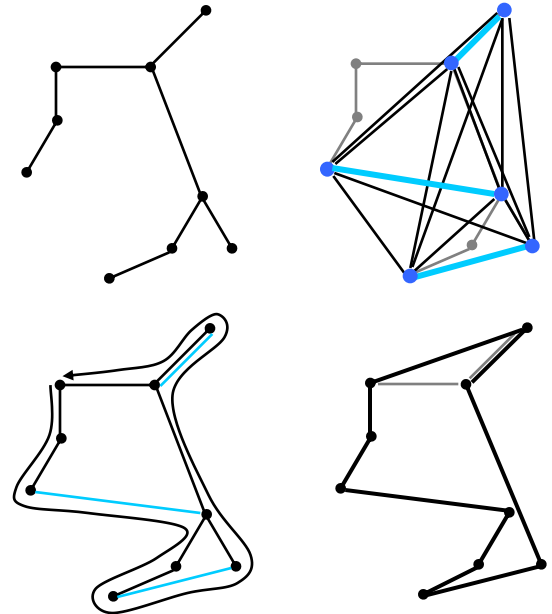
# Ανάλυση

- Χρονική πολυπλοκότητα
  - πολυωνυμική
- Ποιότητα Αλγορίθμου
  - 1-προσεγγιστικός:
    - εάν από τον βέλτιστο γύρο  $D^*$  αφαιρεθεί μία ακμή, προκύπτει ένα Επικαλύπτον Δένδρο
    - Άρα,  $\text{κόστος}(T) \leq \text{κόστος}(D^*)$
    - Όμως,

$$\text{κόστος}(D) \leq 2\text{κόστος}(T) \leq 2\text{κόστος}(D^*)$$

# Καλύτερη Προσέγγιση

- Σχηματισμός ΕΕΔ  $T$
- Ελαφρύτερο ταιρίασμα  $M$  των περιττού βαθμού κορυφών του  $T$
- Εύρεση κύκλου Euler στο  $T \cup M$  (γιατί;)
  - $c(T) \leq c(D^*)$  και
  - $c(D) \leq c(M) + c(T) \leq c(D^*) + 0.5 c(D^*)$ ,
 αφού:



$$D^* = (p_1 v_1 p_2 v_2 \dots p_{2k} v_{2k}) \Rightarrow$$

$$M_1 = (\{v_1, v_2\} \dots \{v_{2k-1}, v_{2k}\}) \text{ και}$$

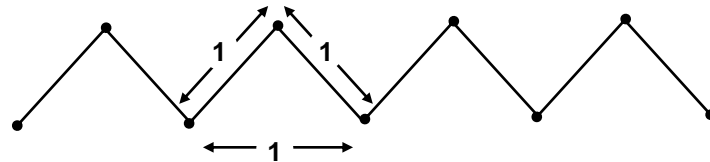
$$M_2 = (\{v_2, v_3\} \{v_4, v_5\} \dots \{v_{2k}, v_1\})$$

ταιριάσματα  $\Rightarrow$

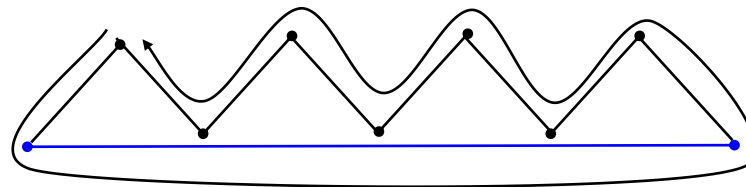
$$2c(M) \leq c(M_1) + c(M_2) \leq c(D^*)$$

# Παρατήρηση

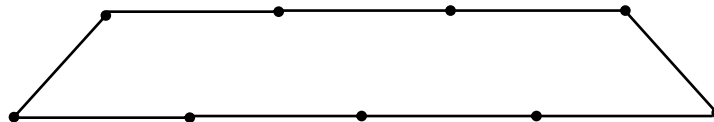
- Το όριο είναι «σφικτό»



Προσεγγιστική



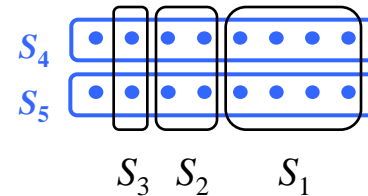
Βέλτιστη



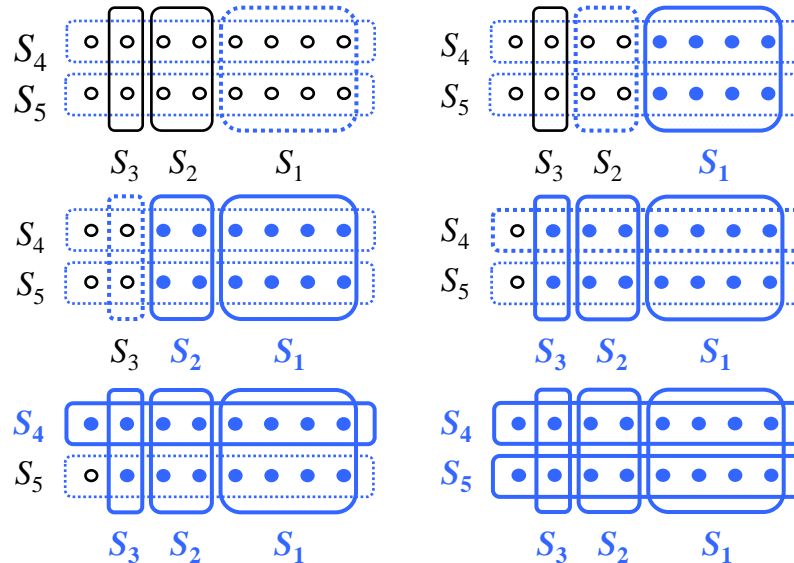
# Κάλυμμα Συνόλου

- Όσο υπάρχουν ακάλυπτα σύνολα, διαλέγουμε αυτό με το μέγιστο πλήθος ακάλυπτων μελών

Βέλτιστη λύση



Προσεγγιστική



# Ανάλυση

- Με χρήση επιμερισμένης αναλύσεως (amortization):
  - Κάθε φορά που διαλέγουμε ένα σύνολο  $S_i$  με  $x$  ακάλυπτα στοιχεία, πληρώνουμε μία μονάδα
  - Έτσι, κάθε στοιχείο  $s$  χρεώνεται  $d(s) = 1/x$  μονάδεςΆρα,

$$|C| = \sum_s d(s)$$

- Έστω  $S_j^* = \{s_{j_1}, \dots, s_{j_k}\}$  διάταξη των στοιχείων του  $S_j^*$  βάσει προσεγγιστικής καλύψεως. Τότε:
  - $d(S_j^*) \leq \sum_l 1/(|S_j^*| - l + 1) = O(\log |S_j^*|) \Rightarrow \sum_{S_j^*} d(S_j^*) \leq |C^*| \log \max(|S_j^*|)$
  - $|C| = \sum_s d(s) \leq \sum_{S_j^*} d(S_j^*) \leq |C^*| \log |S_j^*| \leq |C^*| \log n$

# Σακκίδιο0/1

- Βάσει της τεχνικής της στρογγυλοποιήσεως (rounding):
  - Στρογγυλοποιούμε προς τα κάτω τις αξίες των αντικειμένων προς το κοντινότερο πολλαπλάσιο του  $p = \varepsilon v_{\max} / 2n$  ( $\varepsilon$  η προσέγγιση που θέλουμε,  $v_{\max}$  η μέγιστη αξία)
  - Η μέγιστη ωφέλεια του μετασχηματισμένου είναι  $n \cdot 2n / \varepsilon p = 2n^2 p / \varepsilon$

# Σακκίδιο 0/1 (συν.)

– Άρα, έχουμε την σχέση

$$W_{k,i} = \min \{ W_{k-1,i}, w_k + W_{k-1,i-vk/p} \}$$

–  $v_{\max} \leq V^* \leq n v_{\max}$

–  $V^* - \varepsilon v_{\max} / 2 \leq V^* - \varepsilon V^* / 2 \leq V' \Rightarrow$

$$V^* \leq (1 - \varepsilon / 2)^{-1} V' \leq (1 + \varepsilon) V'$$

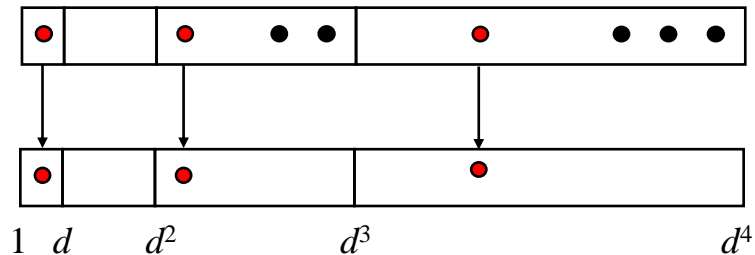
# Άθροισμα Υποσυνόλου

- Δοθέντων ενός συνόλου  $S$  ακεραίων και ενός ακεραίου  $t$ , αιτείται η εύρεση  $S' \subseteq S$ , με το μέγιστο άθροισμα μελών που δεν ξεπερνά τον  $t$
- Είναι **NPC**, καθώς σε αυτό ανάγεται το κάλυμμα κορυφής
- Τεχνική του διαμερισμού διαστήματος
- Πλήρης λύση:
  - Να σχηματίζουμε τα αθροίσματα όλων των υποσυνόλων και να αφαιρούμε όσα ξεπερνούν το όριο.
  - Π.χ., για  $S = \{108, 101, 208, 200\}$  και  $t = 411$  ( $L_i =$  αθροίσματα υποσυνόλων με τα  $i$  πρώτα στοιχεία που δεν ξεπερνούν το όριο)
    - $L_1 = \{0, 108\}$ ,
    - $L_2 = \{0, 101, 108, 209\}$ ,
    - $L_3 = \{0, 101, 108, 208, 209, 309, 316, \del{417}\}$ ,
    - $L_4 = \{0, 101, 108, 200, 208, 209, 301, 308, 309, 316, 408, \del{409}, \del{509}, \del{516}\}$
- Χρόνος  $\Omega(2^n)$



# Προσέγγιση

- Έστω  $\delta = \varepsilon/n$  και  $d = (1-\delta)^{-1}$
- Το διάστημα  $[1, t]$  κατατμείται, σε υποδιαστήματα, ως ακολούθως:



- Κρατάμε μία τιμή ανά διάστημα, την μικρότερη σε αυτό:

$$(y-z)/z \leq (d^i - d^{i-1})/d^{i-1} = 1 - 1/d = \delta, \quad z \leq y, \quad \forall y, z \in [d^{i-1}, d^i]$$

- Το πλήθος  $k$  των διαστημάτων είναι  $O(n \log t / \varepsilon)$

# Προσέγγιση (συν.)

- Και πάλι σαρώνουμε την λίστα, αλλά κόβουμε τις τιμές που είναι μικρότερες κατά  $(1-\delta)^{-1}$  φορές από την τελευταία αποδεκτή
- Π.χ., για  $\varepsilon = 0.1$  και  $\delta = 0.025$   
 $L_1 = \{0, 108\}$ ,  
 $L_2 = \{0, 101, 108, 209\}$ ,  
 $L_3 = \{0, 101, 108, 208, \del{209}, 309, \del{316}, \del{417}\}$ ,  
 $L_4 = \{0, 101, 108, 200, 208, 301, \del{308}, \del{309}, 408, \del{509}\}$
- Χρόνος  $O(nk)$ 
  - $n$  περάσματα, και σε κάθε πέραςμα  $k = n \log t / \varepsilon$  διαστήματα σαρώνονται

# Ανάλυση

- Για κάθε  $y \in L_i^*$  υπάρχει αντιπρόσωπός του  $z \in L_i$  με σχετικό σφάλμα:

$$(1-\varepsilon/n)^i y \leq z \leq y$$

- Με επαγωγή στον αριθμό  $i$  του βήματος της επανάληψης:

$$(1-\varepsilon/n)^{i-1} y \leq z \leq y \Rightarrow (1-\varepsilon/n)^{i-1} (y+x_i) \leq z+x_i \leq y+x_i \text{ (} i\text{-στό βήμα)}$$

$z', z''$  αντιπρόσωποι των  $z$  και  $z+x_i$

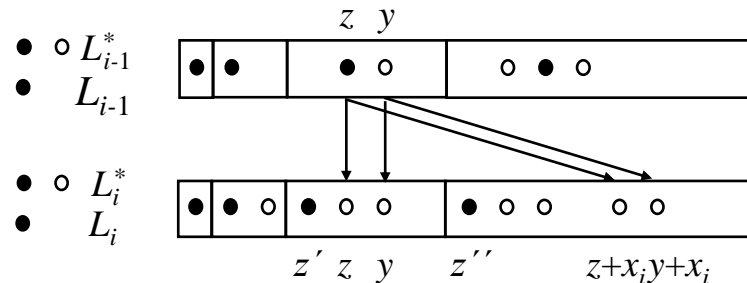
$$(1-\varepsilon/n)z \leq z' \leq z \text{ και } (1-\varepsilon/n)(z+x_i) \leq z'' \leq z+x_i$$

$$(1-\varepsilon/n)^i y \leq z' \leq z \leq y$$

$$(1-\varepsilon/n)^i (y+x_i) \leq z'' \leq z+x_i \leq y+x_i$$

- Οπότε, για  $i=n$ , παίρνουμε την προσεγγιστική λύση  $T^*$

$$(1-\varepsilon)T^* \leq (1-\varepsilon/n)^n T^* \leq T \leq T^*$$



# Πλήρωση Δοχείου

- Να τοποθετηθούν αντικείμενα στον ελάχιστο αριθμό δοχείων, ατομικής χωρητικότητας 1
- Είναι **NPC** διότι σε αυτό ανάγεται το σακκίδιο 0/1

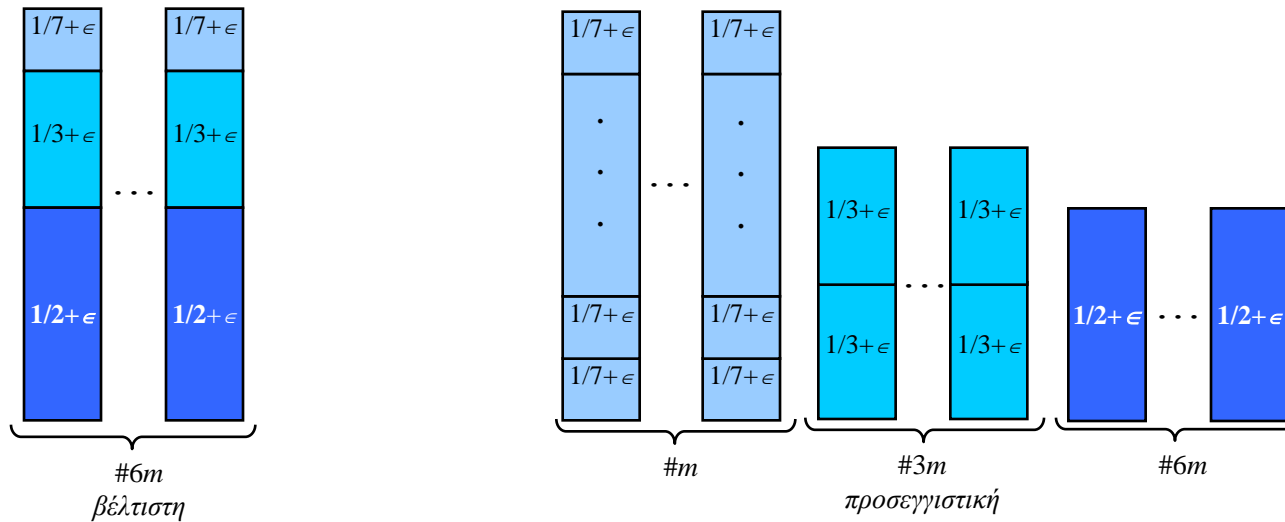
# Πρώτο Ταίριασμα (First Fit)

- Κάθε αντικείμενο τοποθετείται στο πρώτο δοχείο που το χωρά, διαφορετικά σε νέο άδειο δοχείο
- Κάθε δοχείο είναι τουλάχιστον κατά το ήμισυ γεμάτο. Άρα

$$FF \leq 2\sum s_i \leq 2B$$

(θεωρήστε πως κάθε αντικείμενο έχει μέγεθος  $1/2+\epsilon$ )

# Χειρότερη Περίπτωση FF



# Καλύτερο Ταίριασμα (Best Fit)

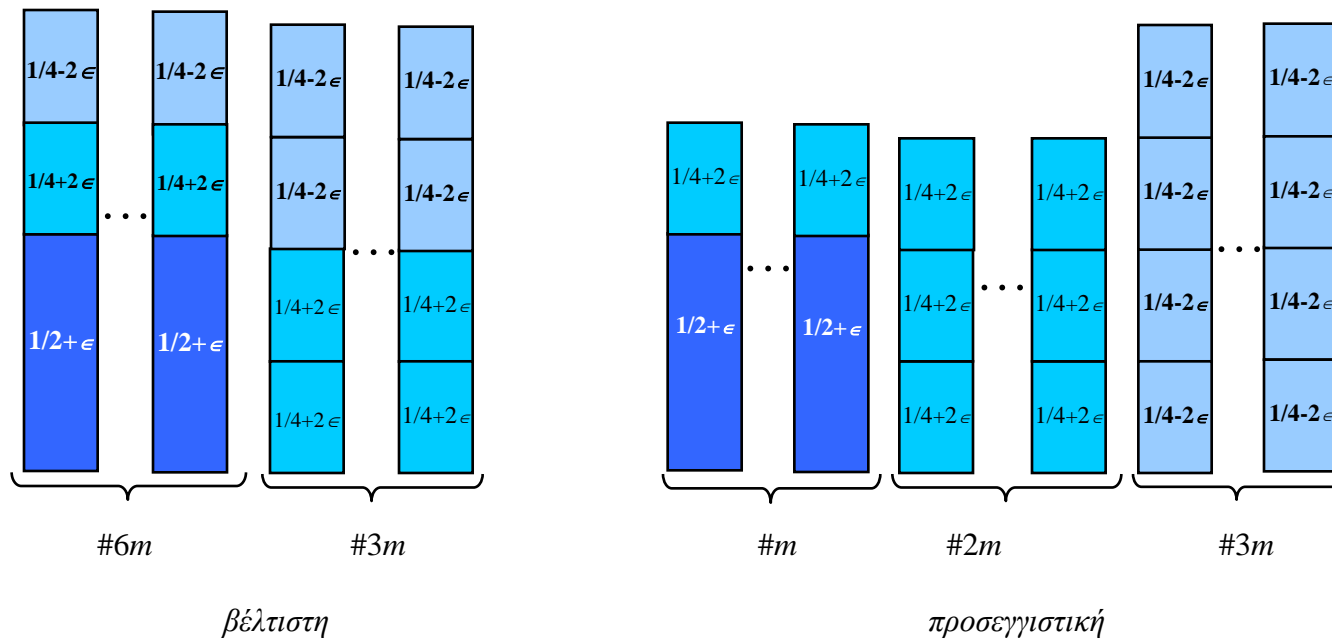
- Τοποθέτηση στο πιο γεμάτο δοχείο που το χωρά. Διαφορετικά, σε νέο άδειο
- Και πάλι δεν ξεπερνά το διπλάσιο -στην πράξη, όμως, δουλεύει καλύτερα

# Φθίνοντος Πρώτου Ταϊριάσματος (First Fit decreasing)

- Καλύτερη Λύση:
  - Τα αντικείμενα διατάσσονται κατά φθίνουσα τάξη μεγέθους
  - Κατόπιν, εκτελείται πρώτο ταίριασμα
- $FFD \leq 11/9B+4$  (δύσκολη απόδειξη!)



# Χειρότερη Περίπτωση



# Ευκολότερη Απόδειξη: $4/3 + 1/(3B)$

- Ο προσεγγιστικός τοποθετεί στα (επιπλέον)  $FFD-B$  δοχεία αντικείμενα μεγέθους  $\leq 1/3$

Έστω  $s_i$  το πρώτο αντικείμενο του  $(B+1)$  δοχείου με μέγεθος  $> 1/3$ . Τότε,  $\leq 2$  αντικείμενα ανά δοχείο

$b_1 \dots b_k$  μονά δοχεία

$b_{k+1} \dots b_B$  διπλά δοχεία

Η ίδια διάρθρωση και για τον βέλτιστο, άρα το  $s_i$  δεν χωρά (άτοπον)

## Ευκολότερη Απόδειξη: $4/3 + 1/(3B)$ (συν.)

- Τα αντικείμενα που τοποθετούνται στα επιπλέον ( $FFD-B$ ) δοχεία είναι το πολύ  $B-1$ . Έστω  $B$  τα αντικείμενα  $s_1, \dots, s_B$  και στο πρώτο δοχείο έχουν μπει μεγέθους  $s_{a_1}$  αντικείμενα, ..., στο  $B$ -στό μεγέθους  $s_{a_B}$  αντικείμενα. Τότε,

$$s_{a_1} + s_{i_1} > 1, \dots, s_{a_B} + s_{i_B} > 1$$

$$B \geq \sum s_i \geq \sum s_{a_i} + \sum s_i > \sum (s_{a_i} + s_i) > B \text{ (άτοπο)}$$

Ευκολότερη Απόδειξη:  $4/3 + 1/(3B)$  (συν.)

- Άρα, έχουμε:

$$FFD \leq B + (B-1)/3$$

$$FFD/B \leq [B + (B-1)/3]/B \leq 4/3 + 1/(3B)$$

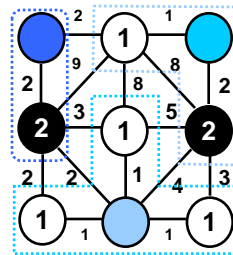
# $k$ -κέντρο

- Δοθέντος ενός γραφήματος  $G$ , να βρεθούν  $k$  κορυφές-κέντρα, έτσι ώστε η μέγιστη απόσταση κάθε κορυφής από τα κέντρα να ελαχιστοποιείται
- Ορισμοί
  - Γειτονιά ενός κέντρου
    - οι κορυφές που την έχουν ως κοντινότερο κέντρο
  - Απόσταση κέντρου
    - η μέγιστη απόσταση από τις κορυφές της γειτονιάς του
  - Απόσταση μπουτλιαρίσματος (bottleneck)
    - η μέγιστη απόσταση κέντρου

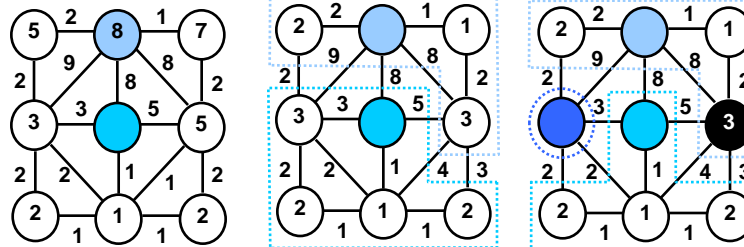
# 1-προσεγγιστικός Αλγόριθμος

- Διαδοχικά
  - υπολογίζουμε γειτονιές
  - στο υπό διαμόρφωση σύνολο τοποθετούμε την κορυφή μποτιλιαρίσματος

**Βέλτιστη:**



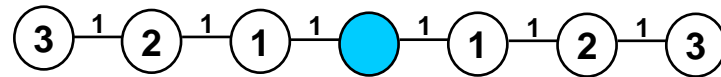
**Προσεγγιστική:**



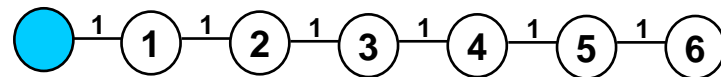
# Χειρότερη Περίπτωση

- 1-κέντρο

Βέλτιστη



Προσεγγιστική



# Ανάλυση

- Έστω:

$C^o = \{c_1^o, \dots, c_k^o\}$  η βέλτιστη, με απόσταση μποτιλιαρίσματος  $D(C^o)$

$C^h = \{c_1^h, \dots, c_k^h\}$  η προσεγγιστική, με απόσταση μποτιλιαρίσματος  $D(C^h)$

$c_b^h$  κορυφή μποτιλιαρίσματος

- $\text{dis}(c_i^h, c_j^h) \geq D(C^h)$  (φθίνουν οι αποστάσεις)

- $|C^h \cup \{c_b^h\}| = k+1 \Rightarrow$

Υπάρχουν  $c_i^h, c_j^h$  στην ίδια γειτονιά  $c_\mu^o$

- Άρα,

$$D(C^h) \leq \text{dis}(c_i^h, c_j^h) \leq \text{dis}(c_i^h, c_\mu^o) + \text{dis}(c_j^h, c_\mu^o) \leq 2 D(C^o)$$

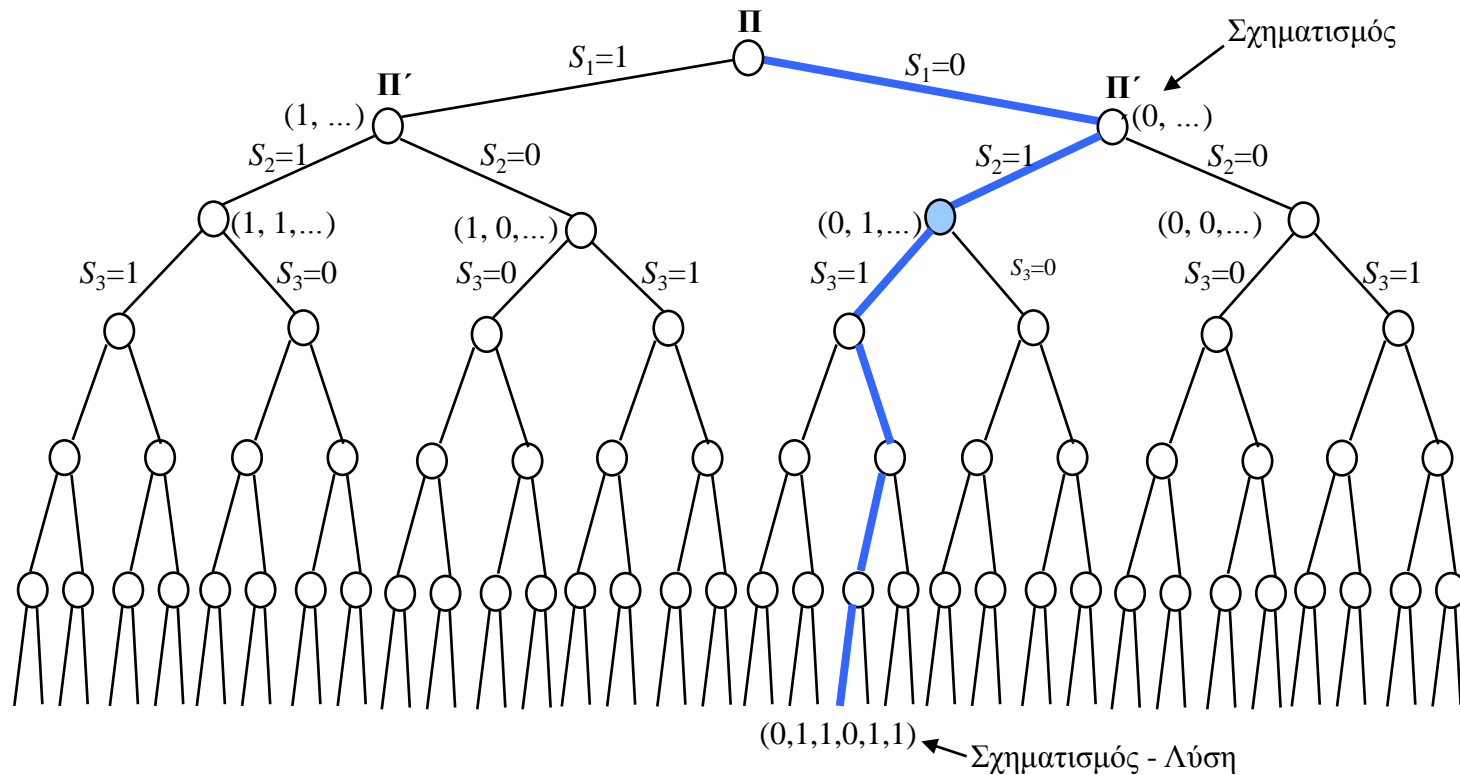


# Απεικονίσεις Προβλημάτων NPC

- Χώρος ενδεχόμενων λύσεων εκθετικός
- Οι ληφθείσες αποφάσεις αναπαρίστανται μέσω *σχηματισμών (configurations)*
- Κάθε *μν-επιλογή* οδηγεί σε διαφορετικό σχηματισμό (configuration) και, ισοδύναμα, σε υποσύνολο του αρχικού συνόλου ενδεχόμενων λύσεων

# Παράδειγμα

- Άθροισμα Υποσυνόλου



# Αιτούμενο

- Εξερεύνηση του χώρου των ενδεχόμενων λύσεων με *έξυπνο* και *συστηματικό* τρόπο, ώστε να εντοπιστεί η λύση με καλή πολυπλοκότητα χρόνου
- Τεχνικές
  - Οπισθοδρόμηση (Backtrack)
    - για «απλά» προβλήματα μοναδικής λύσεως
  - Διακλάδωση και Οριοθέτηση (Branch & Bound)
    - για προβλήματα βελτιστοποιήσεως

# Οπισθοδρόμηση

**Algorithm** backtrack(configuration c)

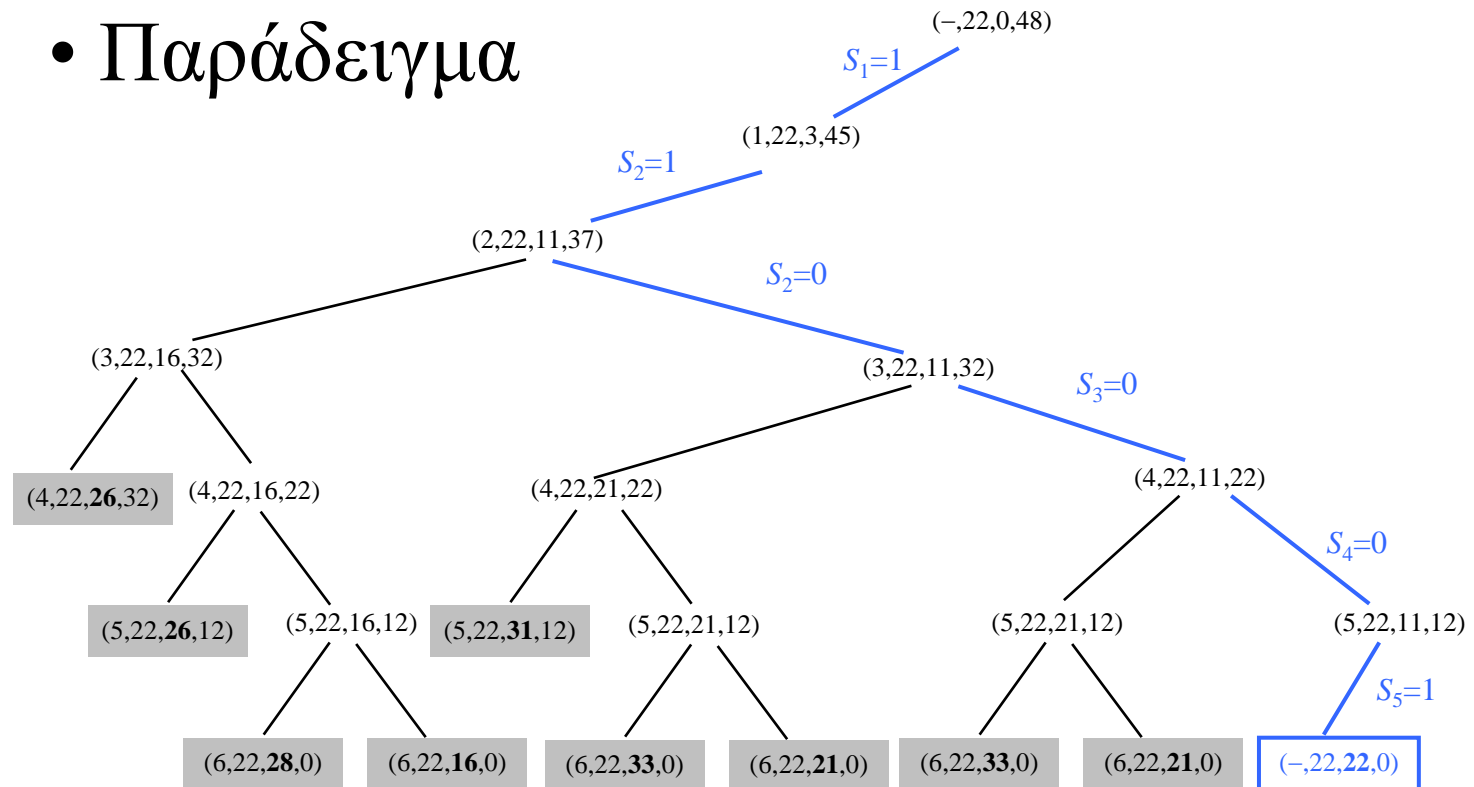
1. queue q = **new** queue(c);
2. list l;
3. **while** (!q.isEmpty()){
4.   s = q.get(); // επόμενος σχηματισμός
5.   l = split(s) // διακλάδωση στα επιμέρους υποπροβλήματα
6.   **for** (x = l.getNextIterator(); x != **null**; x = x.getNext()){
7.     **switch** (test(x)) {
8.       **case** IS\_SOLUTION           : **return** x; **break**;
9.       **case** EXISTS\_SOLUTION : q.ins(x); **break**; // τοποθέτηση για εξέταση
10.      **case** EMPTY                : **break**;
11.     }
12.   }
13. **return** NO\_SOLUTION\_EXISTS;

# Άθροισμα Υποσυνόλου

- Σχηματισμός
  - Λογικό διάνυσμα διάνυσμα  $(x_1, x_2, \dots, x_i, x_{i+1}, \dots, x_n)$
- Διέλευση
  - DFS
- Έλεγχοι
  - $\sum_{j \leq i+1} x_j = t$  : επιτυχίας
  - $\sum_{j \leq i+1} x_j > t$  : αποτυχίας εάν συμπεριληφθεί το  $x_{i+1}$
  - $\sum_{j \leq i+1} x_j + \sum_{j > i+1} x_j < t$  : το υπολειπόμενο υποπρόβλημα είναι κενό

# Άθροισμα Υποσυνόλου (συν.)

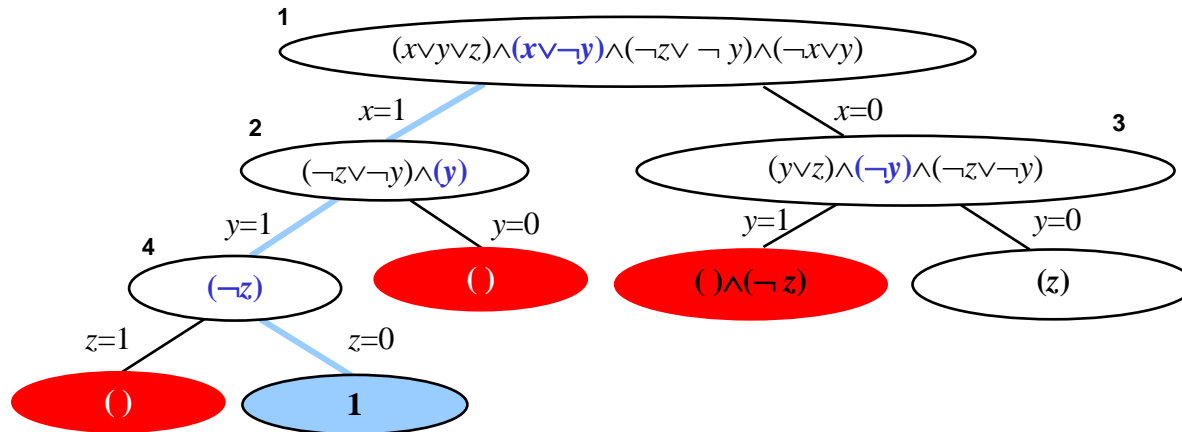
- Παράδειγμα



# SAT

- Διέλευση
  - επιλογή υποπροβλήματος με μικρότερη υποπρόταση
- Δημιουργία υποπροβλημάτων
  - επιλογή μιας μεταβλητής της μικρότερης υποπροτάσεως και διάσπαση, αναθέτοντας 0 και 1
- Έλεγχος
  - Κενές υποπροτάσεις: αναληθή ανάθεση
  - Αντιφάσεις
  - Εμφάνιση της τιμής αληθείας '1'

# Παράδειγμα





# Διακλάδωση & Οριοθέτηση

- Εφαρμόζεται στα προβλήματα βελτιστοποίησης
- Όταν βρεθεί μία λύση, δεν τερματίζουμε την αναζήτηση, αλλά συνεχίζουμε γιατί θέλουμε την βέλτιστη
- Επιπροσθέτως, χρησιμοποιούνται συναρτήσεις εκτιμήσεως της ωφέλειας που θα προκύψει από συνέχιση της θεωρήσεως

# Διακλάδωση & Οριοθέτηση (συν.)

**Algorithm** branchAndBound(configuration c)

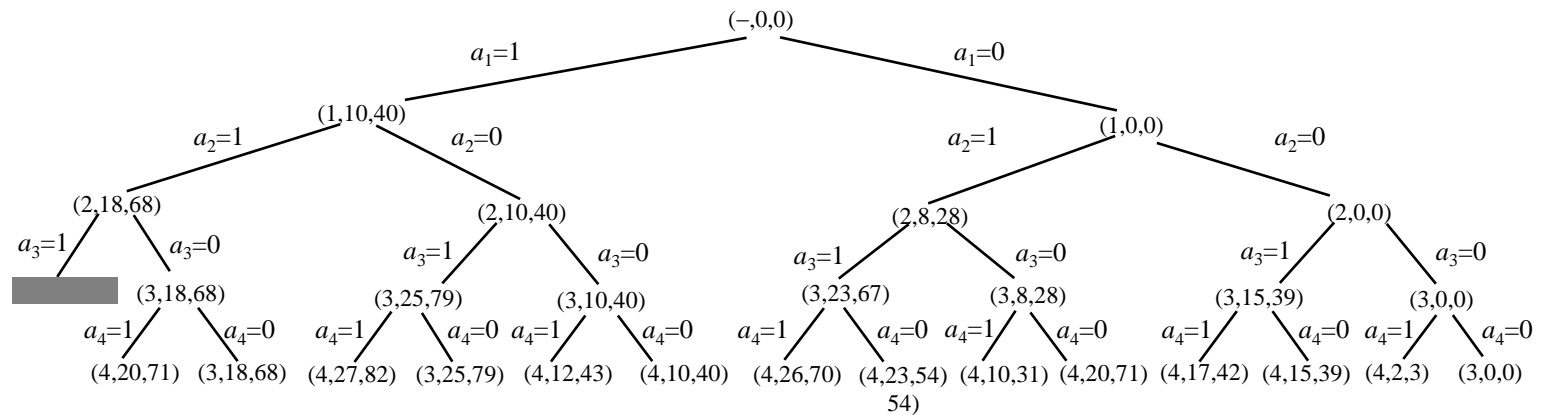
1. queue q = **new** queue(c);
2. list l;
3. curBest = -INFTY;
3. **while** (!q.isEmpty()){
4.   s = q.get(); // επιλογή σχηματισμού
5.   l = split(s) // λίστα διακλαδώσεως
6.   **for** (x = l.First(); x != **null**; x = x.getNext()){
7.     **switch** (test(x)) {
8.       **case** IS\_SOLUTION           : curBest = (cost(x) > curBest) ? cost(x) : curBest); **break**;
9.       **case** EXISTS\_SOLUTION : **if** (potentialGain(x) > curBest) q.ins(x); **break**;
10.      **case** EMPTY                : **break**;
11.     }
12.   }
13. **return** (curBest == -INFTY ? NO\_SOLUTION\_EXISTS : curBest);

# Σακκίδιο 0/1

- Σχηματισμός
  - άνυσμα αντικειμένων  $(a_1, a_2, \dots, a_i, a_{i+1}, \dots, a_n)$
- Συνάρτηση εκτίμησης ωφέλειας
  - κλασματικό σακκίδιο στο εναπομείναν πρόβλημα

# Παράδειγμα

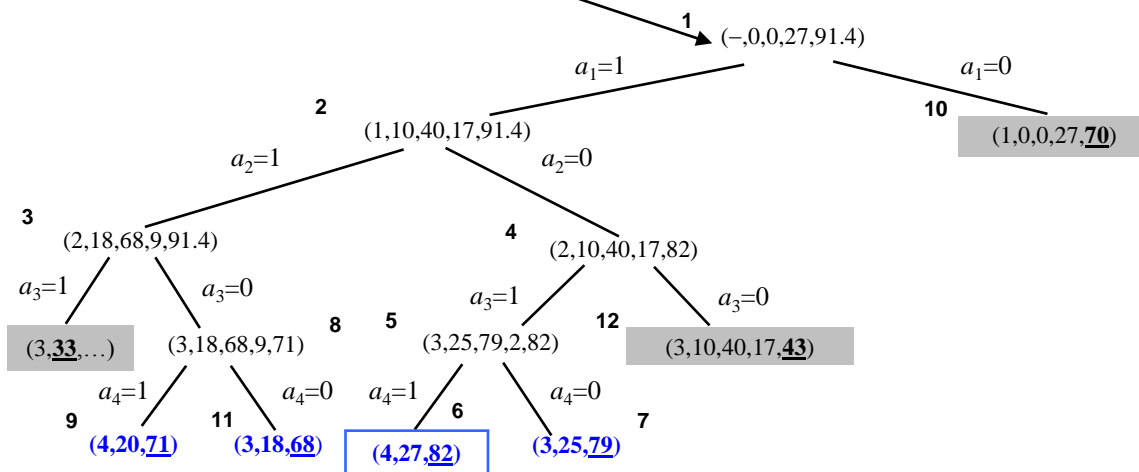
- Απλή Οπισθοδρόμηση



# Παράδειγμα (συν.)

- Διακλάδωση και Οριοθέτηση

(αντικείμενο, τρέχον βάρος, τρέχουσα ωφέλεια, τρέχον υπόλοιπο, εκτίμηση ωφέλειας)



- Τα αντικείμενα είναι διατεταγμένα κατά φθίνοντα λόγο ωφέλειας
- Έχει αναφερθεί μέχρι και 95% επιτάχυνση