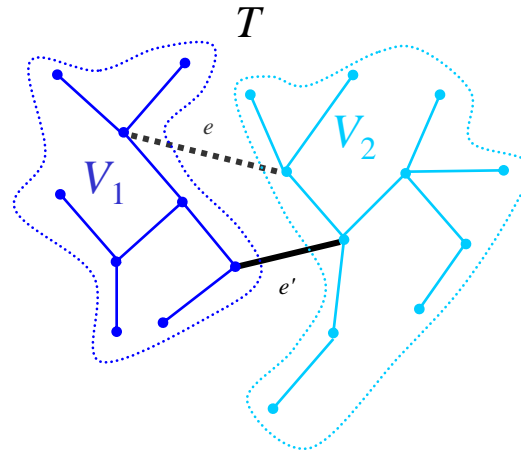


# Ελάχιστα Επικαλύπτοντα Δένδρα

- Ορισμός
  - Εύρεση Επικαλύπτοντος Δένδρου με Ελάχιστο Βάρος, δηλαδή ελάχιστο άθροισμα βαρών ακμών
- Αλγόριθμοι Prim, Kruskal, Barunka
  - Βασίζονται στην τεχνική της Απληστίας
  - Η ορθότητα τους στηρίζεται στο ίδιο θεώρημα

# Θεώρημα Ορθότητας ΕΕΔ

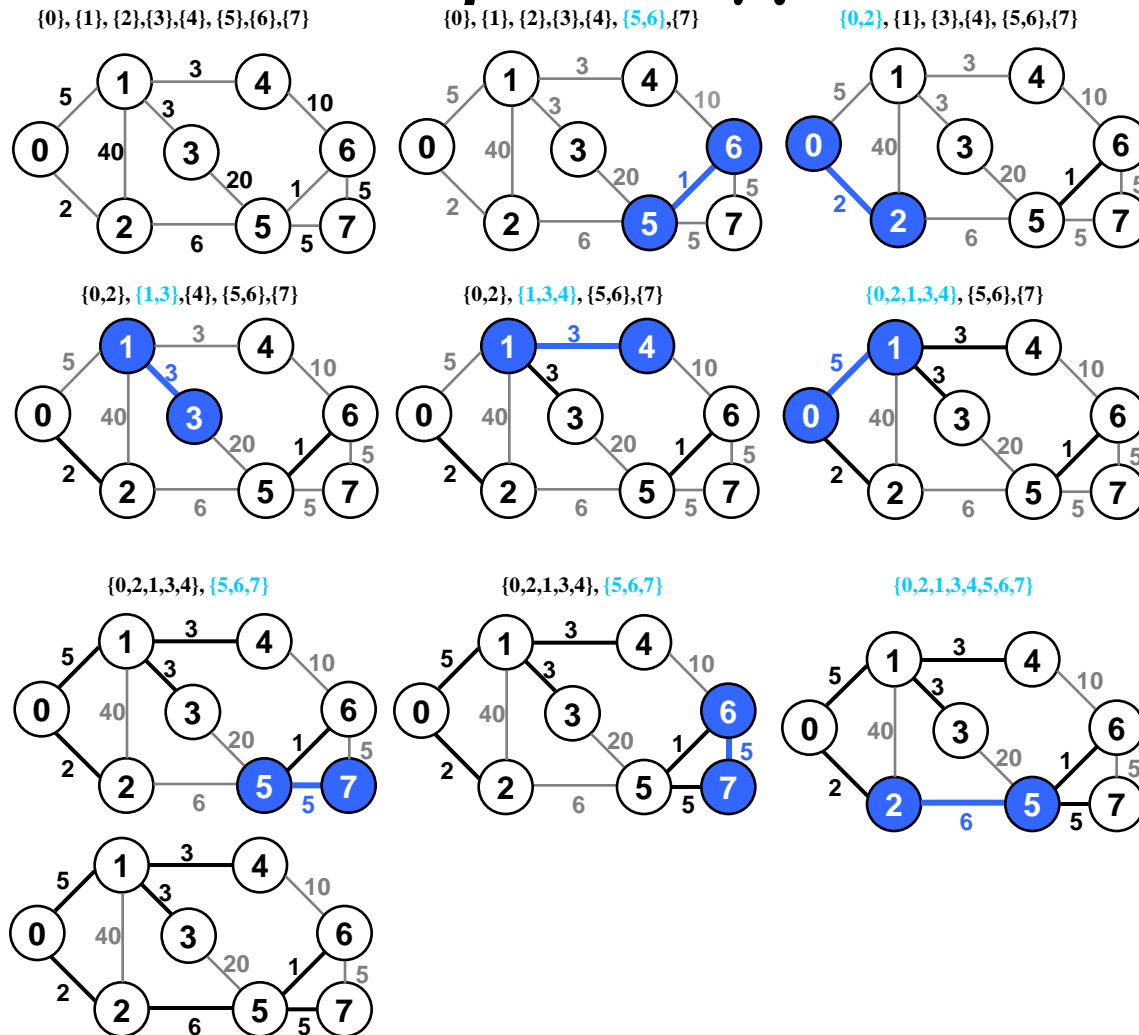
- Δοθέντων ενός συνεκτικού βεβαρημένου γραφήματος  $G$  και μίας διαμερίσεως  $(V_1, V_2)$  του συνόλου των κορυφών, υπάρχει ένα ΕΕΔ  $T$  που περιλαμβάνει την ακμή  $e$  ελαχίστου βάρους, συνδέουσα κορυφή του  $V_1$  με κορυφή του  $V_2$



# Αλγόριθμος Kruskal

- Εξετάζει μία προς μία τις ακμές, *κατά αύξουσα τιμή βάρους*, και τις προσθέτει *μόνον εφόσον δεν δημιουργείται κύκλος*
  - Ξεκινά από  $V$  στοιχειώδη δένδρα, τα οποία, εν τέλει, με τις διαδοχικές προσαρτήσεις ακμών, ενοποιούνται στο τελικό ΕΕΔ
  - Ορθότητα:
    - Σε κάθε βήμα, έστω  $e=(a,b)$  η ακμή που επιλέγεται, με  $a < b$
    - $V_1$  = όλες οι προσπελάσιμες κορυφές, μέσω μονοπατιών από ακμές δένδρων, τής  $a$
    - $V_2 = V - V_1$

# Παράδειγμα



# Ψευδοκώδικας

**Algorithm** kruskalMST(graph g)

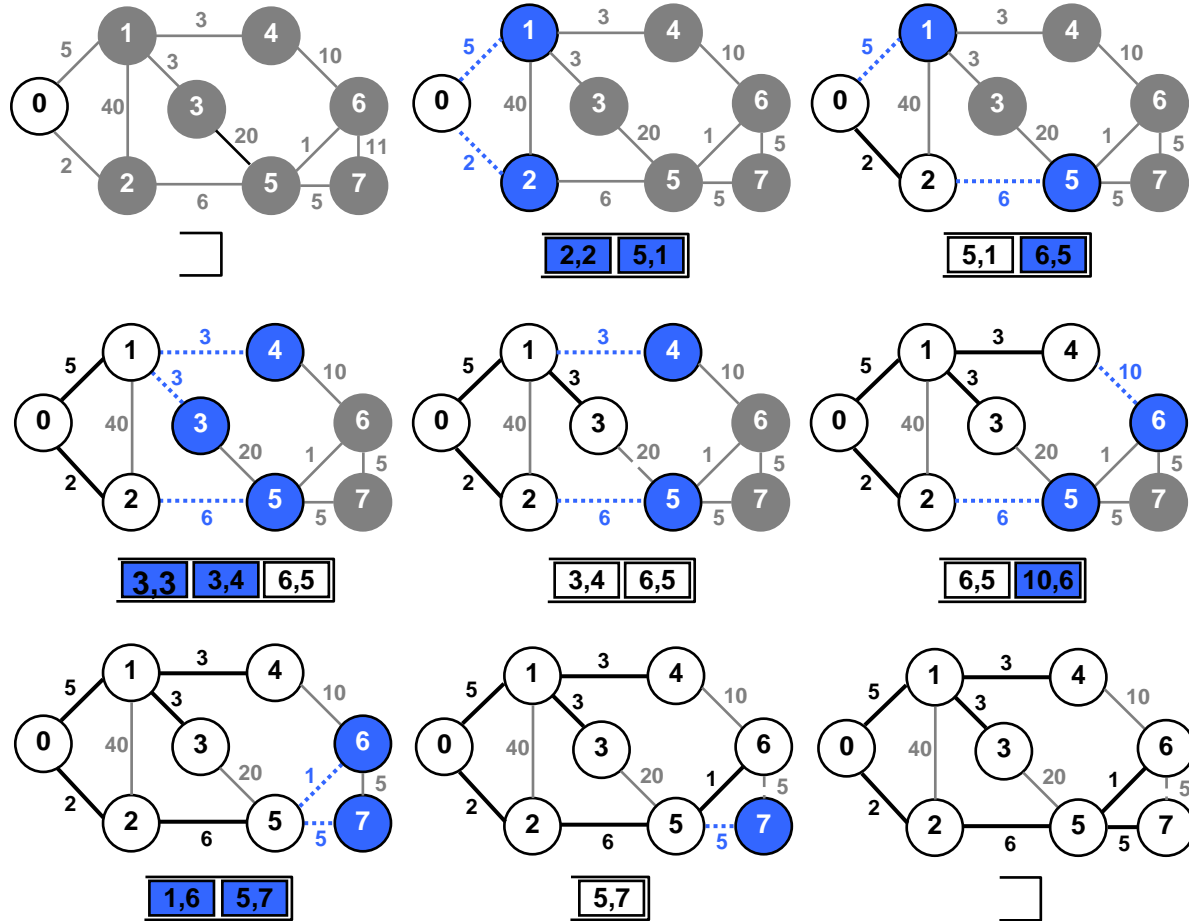
```
1. list mstList = new list();
2. unionfind u = new unionfind(g.V); // δομή union find, αρχικοποιημένη με τα V μονοσύνολα-δένδρα
3. sort(g.Edges); int i=0;           // ταξινόμηση των ακμών σε χρόνο  $O(E \log E)$ 
4. while ((i < g.E) && (mstList.nofElements() < g.V)) //  $O(E \log^* E)$  ή  $O(V \alpha(E, V))$ 
5.   if (!u.find(g.Edges[i].v, g.Edges[i].w)) { // διαφορετικά δένδρα - συνολικά, # E finds
6.     u.union(g.Edges[i].v, g.Edges[i].w); // συνένωση των δύο δένδρων - συνολικά, # V-1 unions
7.     mstList.addLast(g.Edges[i]);
8.     i++;
9.   }
10. return mstList;
```

- Πολυπλοκότητα:  $O(E \log E)$  εξ αιτίας του *sorting*
- Εναλλακτικά, α) radix sort  $\Rightarrow O(E \log^* E)$  ή  $O(V \alpha(E, V))$ , εάν χρησιμοποιηθούν κατάλληλες δομές union find, β) ουρά προτεραιότητας  $\Rightarrow O(E + E' \log V)$ ,  $E'$  πλήθος ακμών με βάρος μικρότερου της βαρύτερης ακμής του  $E \cup E'$

# Αλγόριθμος Prim

- Ξεκινώντας από ένα στοιχειώδες δένδρο-κορυφή, το επεκτείνουμε, ακμή προς ακμή, επιλέγοντας κάθε φορά την ελαφρύτερη ακμή που συνδέει κορυφή του τρέχοντος δένδρου με κορυφή εκτός (ανήκουσα, δηλαδή, στο σύνολο παρυφής)
- Ορθότητα:  $V_1$  οι κορυφές του υπό διαμόρφωση ΕΕΔ,  $V_2 = V - V_1$

# Παράδειγμα



# Λύση Πολυπλοκότητας $O(E \log V)$

**Algorithm** primMST(**graph** g)

```
1. pqueue pq = new pqueue(0,0); // βοηθητική ουρά ανεξερεύνητων κορυφών
2. boolean[] isIn = new boolean[g.V]; // βοηθητικός πίνακας κορυφών υπό δημιουργία ΕΕΔ
3. double[] key = new double[g.V]; // βοηθητικός πίνακας προτεραιοτήτων, μία για κάθε κορυφή
4. for (v = 0; v < g.V; v++){ // αρχικοποίηση
5.   isIn[v] = false;
6.   key[v] = INFTY;
7.   pq.insKey(v, key[v]); // V φορές
8. }
9. while (!pq.isEmpty()){ // όσο υπάρχουν ανένταχτες κορυφές
10.  v = pq.delMin(); // ελαφρύτερη ακμή με απόληξη v - εκτελείται V φορές
11.  for (x = G.List[v]; x != null; x = x.getNext()){
12.   if ((!isIn[w = x.v]) && (x.weight < key[w])){
13.    key[w]=x.weight; // η (v,w) δεν ανήκει στο δένδρο και είναι ελαφρύτερη από την παλιά
14.    pq.decKey(w, x.weight); // διόρθωση προτεραιότητας – εκτελείται E φορές
15.    g.T[w]=v; // Τρέχουσα σύνδεση της w μέσω (v,w)
16.   }
17.  }
18.  isIn[v] = true; // η v ανήκει πλέον στο δένδρο
19. }
```

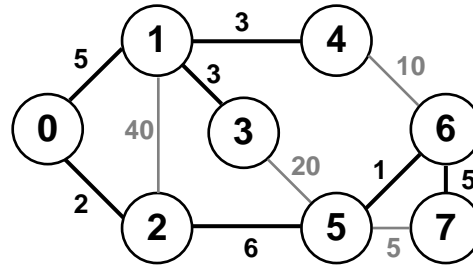
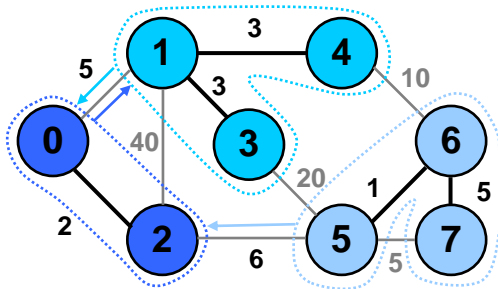
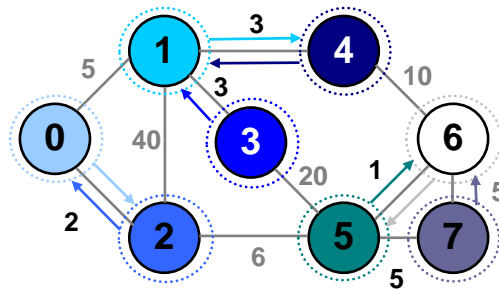
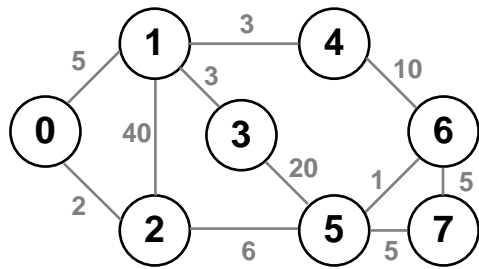
- Εναλλακτικά: (α) Fibonacci heaps με λογαριθμικό delMin και  $O(1)$  αλλαγή προτεραιότητας  $\Rightarrow O(V \log V + E)$ , (β)  $d$ -heap, με  $d \log_d V$  delmin/αλλαγή προτεραιότητας  $O(V d \log_d V + E \log_d V)$ , οπότε για αραιά γραφήματα βάζουμε  $d = E/V$  και  $O(V \log V)$



# Αλγόριθμος Barunka

- Αποτελεί τον παλαιότερο αλγόριθμο
- Σε σχέση με τον αλγόριθμο του Kruskal
  - Ομοιάζει, γιατί και αυτός διατηρεί σύνολο από δένδρα
  - Διαφέρει, γιατί πράττει πολλαπλές συνενώσεις κάθε φορά και όχι μόνο μία:
    - κάθε δένδρο της συλλογής συνδέεται με το κοντινότερο προς αυτό (ελαφρύτερη ακμή)
    - εάν υπάρχουν περισσότερες από μία επιλογές ελαφρύτερης ακμής, πρέπει να βρεθεί τρόπος σπασίματος των ισοπαλιών, π.χ., επιλογή μικρότερου ή μεγαλύτερου ονόματος, ώστε να αποφευχθεί ο σχηματισμός κύκλων (γιατί;)
- ΕΥΝΟΕΙ ΤΟΝ ΠΑΡΑΛΛΗΛΙΣΜΟ
- Ορθότητα:
  - Ανάλογη με του Prim

# Παράδειγμα



# Λύση πολυπλοκότητας $O((V+E)\log V)$

**Algorithm** BaruvkaMST(graph g)

```
1. list mstEdges = new list(); // λίστα ακμών ΕΕΔ
2. int[] CC = new int[g.V]; // πίνακας κορυφής-συνιστωσών
3. int[] NCC = new int[g.V]; // πίνακας ελαφρύτερης ακμής προς συνιστώσα
4. int comnumber = g.V;
5. for (k = 0; k < g.V; k++)
6.   CC[k] = k;
7. do { // όσο υπάρχουν περισσότερες της μιας συνιστώσες
8.   for (x = 0; x < E; x++){ // εξέταση ακμών - χρόνος  $O(V+E)$ 
9.     if ((i = g.CC[g.Edge[x].v]) == (j = g.CC[g.Edge[x].w]))
10.      continue; // τα άκρα ανήκουν στην ίδια συνιστώσα
11.    if (g.Edge[x].weight < NCC[i].weight) //  $i \neq j$ 
12.      NCC[i] = g.Edge[x]; // νέα ελαφρύτερη για την συνιστώσα  $i$ 
13.    if (g.Edge[x].weight < NCC[j].weight)
14.      NCC[j] = g.Edge[x]; // νέα ελαφρύτερη για την συνιστώσα  $j$ 
15.   }
16.   for (c = 0; c < g.comnumber; c++) // προσθήκη ακμών
17.     mstEdges.add(NCC[c]);
18.   comnumber = dfsEdges(mstEdges, CC); // dfs για τον προσδιορισμό των συνιστωσών – χρόνος  $O(V+E)$ 
19. }
20. while (comnumber > 1); //  $\# \log V$  σε κάθε στάδιο, τουλάχιστον υποδιπλασιάζεται το # συνιστωσών
21. return mstEdges;
```

- Η εκτίμηση είναι ΑΠΑΙΣΙΟΔΟΞΗ...