

# Ειδικά Θέματα Αριθμητικής Ανάλυσης και Εφαρμοσμένων Μαθηματικών

Αικατερίνη Αρετάκη

ΔΠΜΣ 'Πληροφορική και Υπολογιστική Βιοϊατρική'  
Κατεύθυνση Υπολογιστικής Ιατρικής και Βιολογίας  
Πανεπιστήμιο Θεσσαλίας

Λαμία, Μάρτιος 2019

- 1 Βασικοί Ορισμοί
- 2 Απλή  $QR$  Παραγοντοποίηση
- 3 Εφαρμογές της  $QR$  Παραγοντοποίησης
- 4 Ορθοκανονικοποίηση Gram Schmidt
- 5 Μετασχηματισμός Householder
- 6 Πλήρης  $QR$  παραγοντοποίηση
- 7  $LU$  Παραγοντοποίηση

# Βασικοί Ορισμοί

- Ένας  $n \times n$  πίνακας  $A = [a_{ij}]$  ονομάζεται *κάτω τριγωνικός* αν  $a_{ij} = 0$  για  $j > i$ , δηλαδή

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \ddots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 & 0 \\ a_{n-1,1} & a_{n-1,2} & \cdots & a_{n-1,n-1} & 0 \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{n,n-1} & a_{nn} \end{bmatrix}.$$

- Ένας  $n \times n$  πίνακας  $A$  ονομάζεται *άνω τριγωνικός* αν  $a_{ij} = 0$  για  $j < i$ , δηλαδή ο ανάστροφος του  $A^T$  είναι κάτω τριγωνικός.
- Ένας  $m \times n$  πίνακας  $A$  ονομάζεται *πλήρους βαθμού (full rank)* αν  $\text{rank}A = \min\{m, n\}$ .

# Απλή QR Παραγοντοποίηση

## Θεώρημα

Για κάθε πίνακα  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$  ( $m \geq n$ ) πλήρους βαθμού υπάρχει  $m \times n$  πίνακας  $Q$  με  $Q^*Q = I_n$  και  $n \times n$  άνω τριγωνικός πίνακας  $R$  ώστε

$$\underbrace{\begin{bmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \end{bmatrix}}_A = \underbrace{\begin{bmatrix} q_1 & q_2 & \cdots & q_n \end{bmatrix}}_Q \underbrace{\begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} & \cdots & r_{1n} \\ 0 & r_{22} & \ddots & r_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & r_{nn} \end{bmatrix}}_R.$$

- $q_1, q_2, \dots, q_n$  είναι ορθοκανονικά διανύσματα του  $\mathbb{C}^m$ , δηλαδή  $\|q_i\| = 1$  και  $q_i^* q_j = 0$  αν  $i \neq j$
- αν τα διαγώνια στοιχεία  $r_{ii} > 0$ , τότε οι πίνακες  $Q$  και  $R$  είναι μοναδικοί
- αν  $r_{ii} < 0$ , τότε εναλλάσσουμε τα πρόσημα των  $r_{ii}, \dots, r_{in}$  με αυτό του  $q_i$
- $R$  είναι αντιστρέψιμος πίνακας ( $r_{ii} \neq 0$ ).

# Εφαρμογές της $QR$ Παραγοντοποίησης

Η  $QR$  παραγοντοποίηση μπορεί να εφαρμοστεί στα ακόλουθα:

- Επίλυση γραμμικού συστήματος  $Ax = b$ :

$$Ax = b \Leftrightarrow Qy = b \text{ και } y = Rx,$$

όπου το σύστημα  $y = Rx$  επιλύεται με προς τα πίσω αντικατάσταση και το σύστημα  $Qy = b$  επιλύεται άμεσα θεωρώντας  $y = Q^*b$ .

- Υπολογισμός ορίζουσας και αντιστρόφου του πίνακα  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ :

$$\text{αν } \det A = \det Q \cdot \det R = \prod_{j=1}^n r_{jj} \neq 0, \text{ τότε } A^{-1} = R^{-1}Q^*.$$

- Παραγοντοποίηση Cholesky θετικά ορισμένου πίνακα  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ :

$$A = LL^*,$$

όπου  $L$  είναι κάτω τριγωνικός  $n \times n$  πίνακας με θετικά διαγώνια στοιχεία, δηλαδή  $L = R^*$ .

# Ορθοκανονικοποίηση Gram Schmidt

Έστω  $\{v_1, \dots, v_n\}$  βάση του χώρου  $\mathbb{C}^m$ . Η μέθοδος Gram-Schmidt κατασκευάζει μια ορθοκανονική βάση με γραμμικούς συνδυασμούς των προβολών της αρχικής βάσης. Η κατασκευή γίνεται σε 2 στάδια:

1. Ορθογώνια βάση  $\{e_1, \dots, e_n\}$  (διανύσματα ανά δύο κάθετα):

$$\begin{aligned}e_1 &= v_1 \\e_2 &= v_2 - \frac{v_2 \cdot e_1}{e_1 \cdot e_1} e_1 \\e_3 &= v_3 - \frac{v_3 \cdot e_1}{e_1 \cdot e_1} e_1 - \frac{v_3 \cdot e_2}{e_2 \cdot e_2} e_2 \\&\vdots \\e_n &= v_n - \sum_{j=1}^{n-1} \frac{v_n \cdot e_j}{e_j \cdot e_j} e_j.\end{aligned}$$

2. Κανονικοποιημένη βάση  $\{q_1, \dots, q_n\}$  (μοναδιαία διανύσματα):

$$q_1 = \frac{e_1}{\|e_1\|}, \dots, q_n = \frac{e_n}{\|e_n\|}.$$

## Παράδειγμα

Έστω  $v_1 = (1, 1, 1)$ ,  $v_2 = (0, 1, 1)$ ,  $v_3 = (0, 0, 1)$  μια βάση του  $\mathbb{R}^3$ .

Χρησιμοποιώντας τη μέθοδο Gram-Schmidt θα κατασκευάσουμε μια ορθοκανονική βάση.

- Ορθογωνοποίηση βάσης

$$e_1 = (1, 1, 1)$$

$$\begin{aligned} e_2 &= (0, 1, 1) - \frac{(0, 1, 1) \cdot (1, 1, 1)}{(1, 1, 1) \cdot (1, 1, 1)}(1, 1, 1) = (0, 1, 1) - \frac{2}{3}(1, 1, 1) \\ &= \left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} e_3 &= (0, 0, 1) - \frac{(0, 0, 1) \cdot (1, 1, 1)}{(1, 1, 1) \cdot (1, 1, 1)}(1, 1, 1) \\ &\quad - \frac{(0, 0, 1) \cdot \left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right)}{\left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right) \cdot \left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right)} \left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right) \\ &= (0, 0, 1) - \frac{1}{3}(1, 1, 1) - \frac{1}{2} \left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right) = \left(0, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right). \end{aligned}$$

## Παράδειγμα (συνέχεια)

- Κανονικοποίηση βάσης

$$q_1 = \left( \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3} \right), q_2 = \left( -\frac{\sqrt{6}}{3}, \frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{6} \right), q_3 = \left( 0, -\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right).$$

$$A = [v_1 \ v_2 \ v_3] = [e_1 \ e_2 + \frac{2}{3}e_1 \ e_3 + \frac{1}{2}e_2 + \frac{1}{3}e_1] = [e_1 \ e_2 \ e_3] \begin{bmatrix} 1 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = ET$$

$$\text{Αν } D = \begin{bmatrix} \|e_1\| & 0 & 0 \\ 0 & \|e_2\| & 0 \\ 0 & 0 & \|e_3\| \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{6}}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}, \text{ τότε } A = \underbrace{ED^{-1}}_Q \underbrace{DT}_R, \text{ όπου}$$

$$Q = \begin{bmatrix} 1 & -2/3 & 0 \\ 1 & 1/3 & -1/2 \\ 1 & 1/3 & 1/2 \end{bmatrix} \text{ και } R = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{6}}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}.$$

Σημειώνουμε ότι  $Q^*Q = I_3$  και  $R$  αντιστρέψιμος.



# Άσκηση 1

Να βρεθεί η  $QR$  παραγοντοποίηση του πίνακα  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ .

Έστω  $v_1, v_2, v_3$  οι στήλες του  $A$ , εφόσον  $\text{rank}(A) = 3$ . Τότε με τη μέθοδο Gram-Schmidt βρίσκουμε τα ορθογώνια διανύσματα

$$e_1 = v_1 = [1 \ 1 \ 1 \ 1]^T$$

$$e_2 = v_2 - \frac{3}{4}e_1 = \left[-\frac{3}{4} \ \frac{1}{4} \ \frac{1}{4} \ \frac{1}{4}\right]^T$$

$$e_3 = v_3 - \frac{1}{2}e_1 - \frac{2}{3}e_2 = \left[0 \ -\frac{2}{3} \ \frac{1}{3} \ \frac{1}{3}\right]^T.$$

$$A = [e_1 \ e_2 \ e_3] \begin{bmatrix} 1 & \frac{3}{4} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \underbrace{ED^{-1}}_Q \underbrace{DT}_R = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2\sqrt{3}} & -\sqrt{\frac{2}{3}} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & \frac{3}{2} & 1 \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & 0 & \sqrt{\frac{2}{3}} \end{bmatrix},$$

όπου  $D = \text{diag}(2, \frac{\sqrt{3}}{2}, \sqrt{\frac{2}{3}})$ .

## Άσκηση 2

Να βρεθεί η  $QR$  παραγοντοποίηση του πίνακα  $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ .

Έστω  $v_1, v_2, v_3$  οι γραμμές του  $A$ , εφόσον  $\text{rank}(A) = 3$ . Τότε

$$e_1 = v_1 = [1 \quad -1 \quad 0 \quad 0]^T$$

$$e_2 = v_2 - \frac{1}{2}e_1 = \left[\frac{1}{2} \quad \frac{1}{2} \quad 1 \quad 0\right]^T$$

$$e_3 = v_3 - \frac{1}{2}e_1 - e_2 = [0 \quad 0 \quad 0 \quad 1]^T.$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{bmatrix} = \underbrace{TD}_R \underbrace{D^{-1}E}_Q = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \sqrt{\frac{3}{2}} & 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \sqrt{\frac{3}{2}} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & \sqrt{\frac{2}{3}} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

όπου  $D = \text{diag}(\sqrt{2}, \sqrt{\frac{3}{2}}, 1)$ .

# Μετασχηματισμός Householder

- Ο πιο ευρέως χρησιμοποιούμενος αλγόριθμος για την  $QR$  παραγοντοποίηση (εντολή  $qr$  του MATLAB).
- Λιγότερο ευαίσθητος σε σφάλματα στρογγυλοποίησης συγκριτικά με τη μέθοδο Gram-Schmidt.
- Κατασκευάζει την πλήρη  $QR$  παραγοντοποίηση

$$A = [Q \quad \tilde{Q}] \begin{bmatrix} R \\ 0 \end{bmatrix}, \text{ όπου } [Q \quad \tilde{Q}] \text{ ορθομοναδιαίος πίνακας}$$

- Ο ορθομοναδιαίος πίνακας κατασκευάζεται από το γινόμενο

$$[Q \quad \tilde{Q}] = H_1 H_2 \cdots H_n,$$

όπου  $H_i \in \mathbb{C}^{m \times m}$  καλείται πίνακας (αντανάκλασης) Householder.

# Πίνακας Αντανάκλασης Householder

$$H = I - 2uu^T \text{ με } u \in \mathbb{C}^n, \|u\| = 1$$

- $H$  ερμιτιανός πίνακας
- $H$  ορθομοναδιαίος πίνακας
- Αν  $0 \neq x \in \mathbb{C}^n$ , τότε  $Hx$  είναι μια αντανάκλαση του  $x$  ως προς το υπερεπίπεδο  $\text{span}\{u\}^\perp = \{z : u^T z = 0\}$
- το διάνυσμα  $Hx$  υπολογίζεται από την ποσότητα

$$Hx = x - 2(u^T x)u$$

## Διάνυσμα αντανάκλασης πολλαπλάσιο του μοναδιαίου

Έστω δεδομένο διάνυσμα  $y = (y_1, y_2, \dots, y_n) \neq 0$ , τότε ορίζουμε το διάνυσμα Householder

$$u = \frac{w}{\|w\|}, \text{ όπου } w = y + \text{sign}(y_1) \|y\| e_1 = \begin{bmatrix} y_1 + \text{sign}(y_1) \|y\| \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix},$$

όπου  $e_1 = (1, 0, \dots, 0)$  είναι το διάνυσμα της κανονικής βάσης.

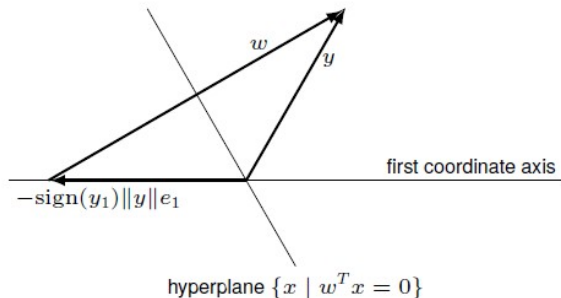
- Ορίζουμε  $\text{sign}(0) = 1$ .
- Το διάνυσμα  $w$  ικανοποιεί τη σχέση

$$\|w\|^2 = 2(w^T y) = 2 \|y\| (\|y\| + |y_1|).$$

- Ο αντίστοιχος πίνακας Householder  $H = I - 2uu^T$  απεικονίζει το  $y$  στο  $\text{span}\{e_1\}$ , δηλαδή

$$Hy = y - 2 \frac{(w^T y)}{\|w\|^2} w = y - w = -\text{sign}(y_1) \|y\| e_1.$$

# Γεωμετρική αναπαράσταση



Αντανάκλαση ως προς το υπερεπίπεδο  $\{x : w^T x = 0\}$  με κάθετο διάνυσμα

$$w = y + \text{sign}(y_1) \|y\| e_1,$$

το οποίο απεικονίζει το  $y$  στο διάνυσμα  $\text{sign}(y_1) \|y\| e_1$ .

## Παράδειγμα

Αν  $y = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix}$  με  $\|y\| = 6$ , τότε για το διάνυσμα Householder

$w = y + \|y\| e_1 = \begin{bmatrix} 9 \\ 1 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix}$ , ο αντίστοιχος πίνακας Householder είναι

$$H = I - 2uu^T = \frac{1}{54} \begin{bmatrix} -27 & -9 & -45 & -9 \\ -9 & 53 & -5 & -1 \\ -45 & -5 & 29 & -5 \\ -9 & -1 & -5 & 53 \end{bmatrix},$$

ο οποίος ικανοποιεί τη σχέση  $Hy = \begin{bmatrix} -6 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \in \text{span}\{e_1\}$ .

# Πλήρης $QR$ παραγοντοποίηση

Έστω  $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$  ( $m \geq n$ ) με  $\text{rank}(A) = n$ .

1. Θεωρούμε την πρώτη στήλη  $a_1 \in \mathbb{C}^m$  του  $A$  και υπολογίζουμε το διάνυσμα Householder

$$u_1 = \frac{w}{\|w\|}, \quad w = a_1 \pm \|a_1\| e_1$$

και τον πίνακα Householder

$$H_1 = I_m - 2u_1u_1^T,$$

2. Υπολογίζουμε το γινόμενο των πινάκων

$$H_1A = \begin{bmatrix} -\|a_1\| & \star \\ 0 & A_1 \end{bmatrix}, \quad A_1 \in \mathbb{C}^{(m-1) \times (n-1)}$$



3. Θεωρούμε την πρώτη στήλη  $\tilde{a}_1 \in \mathbb{C}^{m-1}$  του  $A_1$  και υπολογίζουμε το διάνυσμα Householder

$$u_2 = \frac{w}{\|w\|}, \quad w = \tilde{a}_1 \pm \|\tilde{a}_1\| \tilde{e}_1$$

και τον πίνακα Householder

$$H_2 = I_{m-1} - 2u_2u_2^T,$$

4. Υπολογίζουμε το γινόμενο των πινάκων

$$H_2A_1 = \begin{bmatrix} -\|\tilde{a}_1\| & \star \\ 0 & A_2 \end{bmatrix}, \quad A_2 \in \mathbb{C}^{(m-2) \times (n-2)}$$

5. Αν  $Q_1 = H_1$  και  $Q_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & H_2 \end{bmatrix}$ , τότε

$$Q_2 Q_1 A = \begin{bmatrix} -\|a_1\| & \star & \star \\ 0 & -\|\tilde{a}_1\| & \star \\ 0 & 0 & A_2 \end{bmatrix}$$

6. Συνεχίζουμε τη διαδικασία με τον πίνακα  $A_2 \in \mathbb{C}^{(m-2) \times (n-2)}$  και έχουμε

$$H_3 A_2 = \begin{bmatrix} -\|\tilde{a}_1\| & \star \\ 0 & A_3 \end{bmatrix}, \quad A_3 \in \mathbb{C}^{(m-3) \times (n-3)}$$

και

$$Q_3 Q_2 Q_1 A = \begin{bmatrix} -\|a_1\| & \star & \star & \star \\ 0 & -\|\tilde{a}_1\| & \star & \star \\ 0 & 0 & \ddots & \star \\ 0 & 0 & 0 & A_3 \end{bmatrix}, \quad \text{με } Q_3 = \begin{bmatrix} I_2 & 0 \\ 0 & H_3 \end{bmatrix}$$

7. Τελικά θα έχουμε

$$Q_{m-1} \cdots Q_2 Q_1 A = \begin{bmatrix} \tilde{R} \\ 0 \end{bmatrix},$$

όπου ο πίνακας  $Q_{m-1} \cdots Q_2 Q_1$  είναι ερμιτιανός ως γινόμενο ερμιτιανών πινάκων.

8. Συνεπώς, έχουμε

$$A = \underbrace{Q_1 Q_2 \cdots Q_{m-1}}_{Q \in \mathbb{C}^{m \times m}} \underbrace{\begin{bmatrix} \tilde{R} \\ 0 \end{bmatrix}}_{R \in \mathbb{C}^{m \times n}}$$

## Άσκηση 3

Να βρεθεί η πλήρης  $QR$  του πίνακα  $A = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \\ 1 & 3 & 3 \\ -1 & -1 & 5 \\ 1 & 3 & 7 \end{bmatrix}$ .

Θα κατασκευάσουμε πίνακες Householder  $H_1, H_2, H_3$  ώστε

$$A = H_1 H_2 H_3 \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} & r_{13} \\ 0 & r_{22} & r_{23} \\ 0 & 0 & r_{33} \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

1. Θεωρώντας την πρώτη στήλη του  $A$ , υπολογίζουμε:

$$a_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad w = a_1 - \|a_1\| e_1 = \begin{bmatrix} -3 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad u_1 = \frac{w}{\|w\|} = \frac{1}{2\sqrt{3}} \begin{bmatrix} -3 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

2. Για  $H_1 = I_4 - 2u_1u_1^T$  έχουμε

$$H_1A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 2 \\ 0 & 4/3 & 8/3 \\ 0 & 2/3 & 16/3 \\ 0 & 4/3 & 20/3 \end{bmatrix}$$

3. Ομοίως, υπολογίζουμε:

$$a_1 = \begin{bmatrix} 4/3 \\ 2/3 \\ 4/3 \end{bmatrix}, \quad w = a_1 - \|a_1\| e_1 = \begin{bmatrix} 10/3 \\ 2/3 \\ 4/3 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \frac{w}{\|w\|} = \frac{1}{\sqrt{30}} \begin{bmatrix} 5 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

4. Για  $H_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & I_3 - 2u_2u_2^T \end{bmatrix}$  έχουμε

$$H_2H_1A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 2 \\ 0 & -2 & -8 \\ 0 & 0 & 16/5 \\ 0 & 0 & 12/5 \end{bmatrix}$$

5. Ομοίως

$$a_1 = \begin{bmatrix} 16/5 \\ 12/5 \end{bmatrix}, w = a_1 - \|a_1\| e_1 = \begin{bmatrix} 36/5 \\ 12/5 \end{bmatrix}, u_2 = \frac{w}{\|w\|} = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

6. Για  $H_3 = \begin{bmatrix} I_2 & 0 \\ 0 & I_2 - 2u_3u_3^T \end{bmatrix}$  έχουμε

$$H_3H_2H_1A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 2 \\ 0 & -2 & -8 \\ 0 & 0 & -4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Τελικά,

$$A = H_1H_2H_3 \begin{bmatrix} R \\ 0 \end{bmatrix}.$$

## Άσκηση 4

Να κατασκευαστεί η απλή  $QR$  παραγοντοποίηση του πίνακα

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & -2 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{5 \times 3}.$$

1. Ο βαθμός του πίνακα είναι  $\text{rank}(A) = 3$  (full rank).
2. Έστω  $A = [a_1 \ a_2 \ a_3]$ . Εφαρμόζουμε τη μέθοδο Gram-Schmidt για να κατασκευάσουμε ορθογώνια διανύσματα

$$u_1 = a_1 = [1 \ 1 \ 2 \ 1 \ 2]^T$$

$$u_2 = a_2 - \frac{0}{11}u_1 = [-1 \ 2 \ -1 \ 1 \ 0]^T$$

$$u_3 = a_3 - \frac{3}{11}u_1 - \frac{0}{7}u_2 = \left[ \frac{8}{11} \ \frac{8}{11} \ \frac{16}{11} \ \frac{8}{11} \ -\frac{28}{11} \right]^T.$$

3. Λύνουμε τις σχέσεις του βήματος 2 ως προς τις στήλες του πίνακα  $A$

$$\begin{aligned} a_1 &= u_1 \\ a_2 &= 0u_1 + u_2 \\ a_3 &= \frac{3}{11}u_1 + 0u_2 + u_3. \end{aligned}$$

Συνεπώς,

$$A = [u_1 \ u_2 \ u_3] \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{3}{11} \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \underbrace{ED^{-1}}_Q \underbrace{DT}_R = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{-1}{\sqrt{7}} & \frac{2}{\sqrt{77}} \\ \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{2}{\sqrt{7}} & \frac{2}{\sqrt{77}} \\ \frac{2}{\sqrt{11}} & \frac{-1}{\sqrt{7}} & \frac{4}{\sqrt{77}} \\ \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{1}{\sqrt{7}} & \frac{2}{\sqrt{77}} \\ \frac{2}{\sqrt{11}} & 0 & \frac{7}{\sqrt{77}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sqrt{11} & 0 & \frac{3\sqrt{11}}{11} \\ 0 & \sqrt{7} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{12\sqrt{77}}{121} \end{bmatrix},$$

$$\text{όπου } D = \text{diag}(\|u_1\|, \|u_2\|, \|u_3\|) = \text{diag}(\sqrt{11}, \sqrt{7}, \frac{4\sqrt{77}}{11}).$$



# QR Παραγοντοποίηση στο MatLab

Η εντολή

```
[Q, R] = qr(A, 0); % compute economy QR factorization
```

κατασκευάζει την απλή  $QR$  παραγοντοποίηση του full rank πίνακα  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  ( $m \geq n$ ) με ορθογώνιο πίνακα  $Q \in \mathbb{R}^{m \times n}$  και άνω τριγωνικό πίνακα  $R \in \mathbb{R}^{n \times n}$ .

Ειδικότερα, στην άσκηση μας έχουμε:

$$Q = \begin{bmatrix} -0.3015 & 0.3780 & -0.2279 \\ -0.3015 & -0.7559 & -0.2279 \\ -0.6030 & 0.3780 & -0.4558 \\ -0.3015 & -0.3780 & -0.2279 \\ -0.6030 & 0 & 0.7977 \end{bmatrix}, \quad R = \begin{bmatrix} -3.3166 & -0.0000 & -0.9045 \\ 0 & -2.6458 & 0 \\ 0 & 0 & -3.1909 \end{bmatrix}.$$

## Άσκηση 5

Να κατασκευαστεί η πλήρης  $QR$  παραγοντοποίηση του πίνακα

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & -2 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{5 \times 3}.$$

1. Ο βαθμός του πίνακα είναι  $\text{rank}(A) = 3$  (full rank).
2. Έστω  $a_1 = [1 \ 1 \ 2 \ 1 \ 2]^T$ . Υπολογίζουμε το διάνυσμα Householder  $u_1 = \frac{w}{\|w\|} = [0.8067 \ 0.1869 \ 0.3738 \ 0.1869 \ 0.3738]^T$ , όπου  $w = a_1 + \|a_1\| e_1$  και τον πίνακα Householder

$$H_1 = I_5 - 2u_1u_1^T = \begin{bmatrix} -0.3015 & -0.3015 & -0.6030 & -0.3015 & -0.6030 \\ -0.3015 & 0.9302 & -0.1397 & -0.0698 & -0.1397 \\ -0.6030 & -0.1397 & 0.7206 & -0.1397 & -0.2794 \\ -0.3015 & -0.0698 & -0.1397 & 0.9302 & -0.1397 \\ -0.6030 & -0.1397 & -0.2794 & -0.1397 & 0.7206 \end{bmatrix}.$$

3. Υπολογίζουμε το γινόμενο των πινάκων

$$H_1 A = \begin{bmatrix} -3.3166 & 0 & -0.9045 \\ 0 & 2.2317 & 0.5588 \\ 0 & -0.5367 & 1.1176 \\ 0 & 1.2317 & 0.5588 \\ 0 & 0.4633 & -2.8824 \end{bmatrix},$$

και θεωρούμε  $A_1 = \begin{bmatrix} 2.2317 & 0.5588 \\ -0.5367 & 1.1176 \\ 1.2317 & 0.5588 \\ 0.4633 & -2.8824 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 2}.$

4. Θεωρούμε την πρώτη στήλη  $\tilde{a}_1 = [2.2317 \ -0.5367 \ 1.2317 \ 0.4633]^T$  του  $A_1$ . Υπολογίζουμε το διάνυσμα Householder

$$u_2 = \frac{w}{\|w\|} = [0.9601 \ -0.1056 \ 0.2424 \ 0.0912]^T, \quad w = \tilde{a}_1 + \|\tilde{a}_1\| \tilde{e}_1$$

και τον πίνακα Householder

$$H_2 = I_4 - 2u_2u_2^T = \begin{bmatrix} -0.8435 & 0.2028 & -0.4655 & -0.1751 \\ 0.2028 & 0.9777 & 0.0512 & 0.0193 \\ -0.4655 & 0.0512 & 0.8824 & -0.0442 \\ -0.1751 & 0.0193 & -0.0442 & 0.9834 \end{bmatrix},$$

5. Υπολογίζουμε το γινόμενο των πινάκων

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & H_2 \end{bmatrix} H_1 A = \begin{bmatrix} -3.3165 & 0 & -0.9045 \\ 0 & -2.6459 & -0.0002 \\ 0 & 0 & 1.1791 \\ 0 & 0 & 0.4177 \\ 0 & 0 & -2.9355 \end{bmatrix}.$$

6. Με διάνυσμα  $\tilde{a}_2 = [1.1791 \ -0.4177 \ -2.9355]^T$  θα υπολογίσουμε το διάνυσμα Householder

$$u_3 = \frac{w}{\|w\|} = [0.8275 \ 0.0791 \ -0.5559]^T, \quad w = \tilde{a}_2 + \|\tilde{a}_2\| \tilde{e}_1$$

και τον πίνακα Householder

$$H_3 = I_3 - 2u_3u_3^T = \begin{bmatrix} -0.3695 & -0.1309 & 0.9200 \\ -0.1309 & 0.9875 & 0.0879 \\ 0.9200 & 0.0879 & 0.3820 \end{bmatrix},$$

7. Υπολογίζουμε το γινόμενο των πινάκων

$$\begin{bmatrix} I_2 & 0 \\ 0 & H_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & H_2 \end{bmatrix} H_1 A = \begin{bmatrix} -3.3166 & 0 & -0.9045 \\ 0 & -2.6458 & 0 \\ 0 & 0 & -3.1909 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

8. Τελικά, θα έχουμε

$$A = H_1 \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & H_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_2 & 0 \\ 0 & H_3 \end{bmatrix}}_{Q \in \mathbb{R}^{5 \times 5}} \underbrace{\begin{bmatrix} \tilde{R} \\ 0 \end{bmatrix}}_{R \in \mathbb{R}^{5 \times 3}}.$$

# Πλήρης $QR$ Παραγοντοποίηση στο MatLab

Η εντολή

```
 $[Q, R] = qr(A);$  % compute full QR factorization
```

κατασκευάζει την πλήρη  $QR$  παραγοντοποίηση του full rank πίνακα  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  ( $m \geq n$ ) με ορθογώνιο πίνακα  $Q \in \mathbb{R}^{m \times m}$  και άνω τριγωνικό πίνακα  $R \in \mathbb{R}^{m \times n}$ .

Ειδικότερα, στην άσκηση μας έχουμε:

$$Q = \begin{bmatrix} -0.3015 & 0.3780 & -0.2279 & -0.0869 & -0.8407 \\ -0.3015 & -0.7559 & -0.2279 & -0.5218 & -0.1160 \\ -0.6030 & 0.3780 & -0.4558 & -0.1160 & 0.5218 \\ -0.3015 & -0.3780 & -0.2279 & 0.8407 & -0.0869 \\ -0.6030 & 0 & 0.7977 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad R = \begin{bmatrix} -3.3166 & 0 & -0.9045 \\ 0 & -2.6458 & 0 \\ 0 & 0 & -3.1909 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

## Πρόταση

Αν σε έναν πίνακα  $A$  η διαδικασία απαλοιφής του Gauss βρίσκει ένα πλήρες σύνολο οδηγών στοιχείων χωρίς να γίνουν εναλλαγές γραμμών, τότε ο πίνακας  $A$  μπορεί να γραφεί στη μορφή  $A = LU$ , όπου

- $L$  είναι κάτω τριγωνικός, με 1 στη διαγώνιο και τους πολλαπλασιαστές Gauss κάτω από τη διαγώνιο,
- $U$  είναι άνω τριγωνικός με τους οδηγούς στη διαγώνιο, ο οποίος προκύπτει από την απαλοιφή.



# Πίνακας εναλλαγής

- Πίνακας εναλλαγής  $P_{ij}$ : Έχει 1 στις θέσεις  $ij$ ,  $ji$  και στη διαγώνιο εκτός από τις θέσεις  $ii$  και  $jj$ , ενώ έχει 0 στις υπόλοιπες θέσεις.
- $P_{ij}A$  εναλλάσει την  $i$  και τη  $j$  γραμμή του πίνακα  $A$
- $AP_{ij}$  εναλλάσει την  $i$  και τη  $j$  στήλη του πίνακα  $A$
- Το γινόμενο πινάκων εναλλαγής ονομάζεται πίνακας μετάθεσης.

## Πρόταση

Αν η διαδικασία απαλοιφής του Gauss βρίσκει ένα πλήρες σύνολο οδηγών στοιχείων με εναλλαγές γραμμών, τότε υπάρχει πίνακας μετάθεσης  $P$  ώστε  $PA = LU$ , για έναν πίνακα  $A$ .

## Παράδειγμα - Άσκηση

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & -2 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1.0 & 0 & 0 \\ 0.5 & 1.0 & 0 \\ 1.0 & 0.4 & 1 \\ 0.5 & 0.6 & 0 \\ 0.5 & -0.2 & 0 \end{bmatrix}}_L \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 0 & 2.5 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix}}_U$$

με πίνακα μετάθεσης  $P = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ .